

2 PARÂMETROS ALTERADOS

P1001 – Comando para SoftPLC

Faixa de Valores:	0 = Para Aplicativo 1 = Executa Aplicativo	Padrão:	1
Prop.			
Grupos de	01 GRUPO PARÂMETROS		
Acesso via HMI:	50 SoftPLC		


Descrição:
Permite parar ou executar um aplicativo instalado, mas para isto, o motor deve estar desabilitado.

3 NOVOS PARÂMETROS

P0414 – Tempo de Magnetização do Motor

Faixa de Valores:	0.000 a 9.999 s	Padrão:	0.000 s
Prop.			
Grupos de	01 GRUPO PARÂMETROS		
Acesso via HMI:	43 Dados do Motor		

Descrição:
Este parâmetro permite ajustar um tempo de magnetização do motor diferente de 2xP0412, sendo então este o tempo que inversor considera para indicar que o motor está habilitado geral (ou magnetizado) após receber o comando de habilita geral.



NOTE!
Valor em 0.000 s desabilita o uso deste parâmetro e o inversor considera o tempo de 2xP0412 (Constante de Tempo Rotórica do Motor) para indicar que o motor está habilitado geral.

Inversor de Frequência


CFW11 Ve 55.20

Adendo ao Manual de Programação CFW11 V3.1X e Adendo da V5.1X



1 SOBRE O ADENDO

Este adendo apresenta as alterações implementadas na Ve55.20 em relação à versão padrão V5.20 e deve ser utilizado em conjunto com o Manual de Programação do CFW11 V3.1X e respectivo Adendo para V5.1X e também com o Manual de Aplicação para Movimentação Vertical de Carga.



NOTE!


A seguir estão descritas as modificações efetuadas nos valores padrões dos parâmetros adequando desde modo à aplicação Movimentação Vertical de Carga:

Par.	Descrição	Faixa de Valores	Padrão	Ajuste do Usuário	Prop.	Grupos
P0100	Tempo Aceleração	0.0 a 999.0 s	3.0 s		-	12-1
P0101	Tempo Desaceleração	0.0 a 999.0 s	2.0 s		-	12-1
P0102	Tempo Acel. 2ª Rampa	0.0 a 999.0 s	3.0 s		-	12-1
P0103	Tempo Desac. 2ª Rampa	0.0 a 999.0 s	0.3 s		-	12-1
P0105	Seleção 1º/2ª Rampa	0 = 1ª Rampa 1 = 2ª Rampa 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Anybus-CC 5 = CANopen/DeviceNet 6 = SoftPLC 7 = PLC11	6 = SoftPLC			
P0133	Velocidade Mínima	0 a 18000 rpm	120 (100) rpm		-	12-6
P0169	Máx. Corrente Torque +	0.0 a 350.0 %	200.0 %		Vet.	11-29
P0170	Máx. Corrente Torque -	0.0 a 350.0 %	200.0 %		Vet.	11-29
P0175	Ganho Propor. Fluxo	0.0 a 31.9	8.0		Vet.	11-20
P0180	Iq* após I/f	0 a 350 %	50 %		Sless	11-23
P0183	Corrente no Modo I/f	0 a 9	8		Sless	11-23
P205	Sel. Parâm. Leitura 1	0 = Inativo 1 = Ref. Veloc. # 2 = Veloc. Motor # 3 = Corr. Motor # 4 = Tensão B. CC # 5 = Freq. Motor # 6 = Tensão Saída # 7 = Torque Motor # 8 = Pot. Saída # 9 = Var.Processo # 10 = Setpoint PID # 11 = Ref. Veloc. - 12 = Veloc. Motor - 13 = Corr. Motor - 14 = Tensão B. CC - 15 = Freq. Motor - 16 = Tensão Saída - 17 = Torque Motor - 18 = Pot. Saída - 19 = Var. Processo - 20 = Setpoint PID - 21 = SoftPLC 22 = SoftPLC P1011 # 23 = SoftPLC P1012 # 24 = SoftPLC 25 = SoftPLC P1014 # 26 = SoftPLC P1015 # 27 = SoftPLC P1016 #	1 = Ref. Veloc. #		-	5-6

		28 = SoftPLC P1017 # 29 = SoftPLC P1018 # 30 = SoftPLC P1019 # 31 = PLC11 P1300 # 32 = PLC11 P1301 # 33 = PLC11 P1302 # 34 = PLC11 P1303 # 35 = PLC11 P1304 # 36 = PLC11 P1305 # 37 = PLC11 P1306 # 38 = PLC11 P1307 # 39 = PLC11 P1308 # 40 = PLC11 P1309 #				
P0207	Sel. Parâm. Leitura 3	Consulte as opções em P0205	7 = Torque Motor #		-	5-6
P0220	Seleção Fonte LOC/ REM	0 = Sempre LOC 1 = Sempre REM 2 = Tecla LR (LOC) 3 = Tecla LR (REM) 4 = Dlx 5 = Serial/USB LOC 6 = Serial/USB REM 7 = Anybus-CC LOC 8 = Anybus-CC REM 9 = CO/ DN/ DP LOC 10 = CO/ DN/ DP REM 11 = SoftPLC LOC 12 = SoftPLC REM 13 = PLC11 LOC 14 = PLC11 REM	1 = Sempre REM		CFG	13-29
P0222	Sel. Referência REM	0 = HMI 1 = AI1 2 = AI2 3 = AI3 4 = AI4 5 = Soma Als > 0 6 = Soma Als 7 = E.P. 8 = Multispeed 9 = Serial/USB 10 = Anybus-CC 11 = CANop/ DNet/DP 12 = SoftPLC 13 = PLC11	12 = SoftPLC		CFG	13-29
P0225	Seleção JOG LOC	0 = Inativo 1 = Tecla JOG 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Anybus-CC 5 = CANop/ DNet/DP 6 = SoftPLC 7 = PLC11	0 = Inativo		CFG	13-31
P0226	Seleção Giro REM	0 = Horário 1 = Anti-Horário 2 = Tecla SG (H) 3 = Tecla SG (AH) 4 = Dlx 5 = Serial/ USB (H) 6 = Serial/ USB(AH)	12 = SoftPLC (H)		CFG	13-30

		7 = Anybus-CC (H) 8 = Anybus-CC (AH) 9 = CO/ DN/ DP (H) 10 = CO/ DN/ DP(AH) 11 = Polaridade AI4 12 = SoftPLC (H) 13 = SoftPLC (AH) 14 = Polaridade AI2 15 = PLC11 (H) 16 = PLC11 (AH)				
P0227	Seleção Gira/Para REM	0 = Teclas I,O 1 = Dlx 2 = Serial/USB 3 = Anybus-CC 4 = CANop/ DNet/DP 5 = SoftPLC 6 = PLC11	5 = SoftPLC		CFG	13-31
P0228	Seleção JOG REM	Consulte as opções em P0225	0 = Inativo		CFG	13-31
P0263	Função da Entrada DI1	0 = Sem Função 1 = Gira/Para 2 = Habilita Geral 3 = Parada Rápida 4 = Avanço 5 = Retorno 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Sem Função 14 = 2a Rampa 15 = Veloc./ Torque 16 = JOG+ 17 = JOG- 18 = Sem Alarme Ext 19 = Sem Falha Ext. 20 = Reset 21 = Uso PLC 22 = Manual/ Autom. 23 = Sem Função 24 = Desab. FlyStart 25 = Regul. Barr.CC 26 = Bloqueia Prog. 27 = Carrega Us.1/2 28 = Carrega Us.3 29 = Temporiz. DO2 30 = Temporiz. DO3 31 = Função Trace	21 = Uso PLC (Subir Carga)		CFG	13-12
P0264	Função da Entrada DI2	Consulte as opções em P0263	21 = Uso PLC (Descer Carga)		CFG	13-12
P0265	Função da Entrada DI3	Consulte as opções em P0263	21 = Uso PLC (Parada Emerg.)		CFG	13-12
P0266	Função da Entrada DI4	Consulte as opções em P0263	21 = Uso PLC (1ª DI Ref. Veloc.)		CFG	13-12
P0267	Função da Entrada DI5	Consulte as opções em P0263	0 = Sem Função		CFG	13-12

P0268	Função da Entrada DI6	Consulte as opções em P0263	0 = Sem Função		CFG	13-12
P0276	Função da Saída DO2 (RL2)	0 = Sem Função 1 = N' > Nx 2 = N > Nx 3 = N < Ny 4 = N = N' 5 = Veloc. Nula 6 = Is > Ix 7 = Is < Ix 8 = Torque > Tx 9 = Torque < Tx 10 = Remoto 11 = Run 12 = Ready 13 = Sem Falha 14 = Sem F070 15 = Sem F071 16 = Sem F006/21/22 17 = Sem F051/54/57 18 = Sem F072 19 = 4-20mA OK 20 = Conteúdo P0695 21 = Sent. Horário 22 = V. Proc. > VPx 23 = V. Proc. < VPy 24 = Ride-Through 25 = Pré-Carga OK 26 = Com Falha 27 = Horas Hab > Hx 28 = SoftPLC 29 = Temporizador 30 = N>Nx e N<Nx 31 = F > Fx (1) 32 = F > Fx (2) 33 = STO 34 = Sem F160 35 = Sem Alarme 36 = Sem Falha / Alarme 37 = PLC11 38 = Sem Falha IOE 39 = Sem Alarme IOE 40 = Sem cabo IOE 41= Sem A/ Cabo IOE 42 = Sem F/ Cabo IOE	11 = Run		CFG	13-19
P0277	Função da Saída DO3 (RL3)	Consulte as opções em P0276	28 = SoftPLC (Abrir Freio)		CFG	13-19
P0298	Aplicação	0 = Uso Normal (ND) 1 = Uso Pesado (HD)	1 = Uso Pesado (HD)		CFG	6-10
P0342	Conf. Cor. Deseq. Motor	0 = Inativa 1 = Ativa	1 = Ativa		CFG	15-9
P0414	Tempo de Magnetização do Motor	0.000 a 9.999 s	0.000 s		Vet.	
P1001	Comando para SoftPLC	0 = Para Aplicativo 1 = Executa Aplicativo	1 = Executa Aplicativo		-	18-1



NOTE!

Os parâmetros P1010 a P1059 estão descritos no Manual de Aplicação para Movimentação Vertical de Carga.