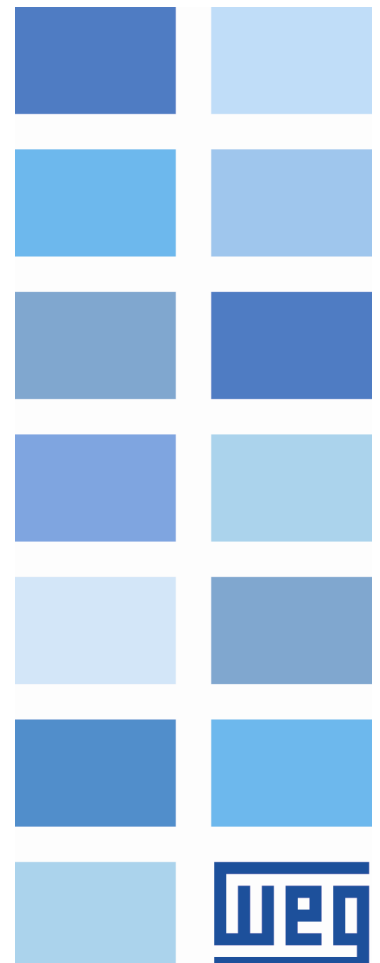


Frequency Inverter Convertidor de Frecuencia Inversor de Frequência

CFW300 V3.0X

Quick Reference of Parameters, Alarms and Faults
Referencia Rápida de los Parámetros, Alarmas y Fallas
Referência Rápida dos Parâmetros, Alarmes e Falhas





Quick Reference of Parameters, Alarms and Faults

Series: CFW300

Language: English

Document: 10006257607 / 02

Software version: 3.0X

Build 1927

Publication Date: 11/2019

SUMMARY OF REVISIONS



Version	Revision	Description
2.0X	R00	First edition.
2.1X	R01	General revision. Change of P695. Inclusion of the Ethernet Communication Interface (Modbus TCP Protocol).
3.0X	R02	General revision. New parameters P191, P760, P761, P762, P763, P764, P765. New options in the range of parameter values: P263 to P270, P310 and P312. Inclusion of the EtherNet/IP and BACnet Protocols. Firmware update via WPS.

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P000	Access to Parameters	0 to 9999	1	
P001	Speed Reference	0 to 9999		ro
P002	Output Speed (Motor)	0 to 9999		ro
P003	Motor Current	0.0 to 40.0 A		ro
P004	DC Link Voltage	0 to 828 V		ro
P005	Output Frequency (Motor)	0.0 to 400.0 Hz		ro
P006	Inverter Status	0 = Ready 1 = Run 2 = Undervoltage 3 = Fault 4 = Self-Tuning 5 = Configuration 6 = DC Braking 7 = Reserved 8 = Fire Mode		ro
P007	Output Voltage	0 to 480 V		ro
P009	Motor Torque	-200.0 to 200.0 %		ro, VVW
P011	Power Factor	0.00 to 1.00		ro
P012	DI8 to DI1 Status	0 to FF (hexa) Bit 0 = DI1 Bit 1 = DI2 Bit 2 = DI3 Bit 3 = DI4 Bit 4 = DI5 Bit 5 = DI6 Bit 6 = DI7 Bit 7 = DI8		ro
P013	DO4 to DO1 Status	0 to F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P014 (*)	AO1 Value	0.0 to 100.0 %		ro
P015 (*)	AO2 Value	0.0 to 100.0 %		ro
P018	AI1 Value	-100.0 to 100.0 %		ro
P019 (*)	AI2 Value	-100.0 to 100.0 %		ro
P020 (*)	Potentiometer Signal Value	-100.0 to 100.0 %		ro
P022	FI Value in Hz	0 to 3000 Hz		ro
P023	Main SW Version	0.00 to 99.99		ro
P024 (*)	IO Acces. SW Version	0.00 to 99.99		ro
P025 (*)	Comm. Acces. SW Version	0.00 to 99.99		ro
P027	Config. Acces. IO	0 = Without Accessory 1 = CFW300-IOAR 2 = CFW300-IODR 3 = CFW300-IOADR 4 = CFW300-IOAENC 5 = Reserved 6 = CFW300-IODF		ro
P028	Config. Comm. Acces.	0 = Without Accessory 1 = CFW300-HMIR 2 = CFW300-CBLT 3 = CFW300-CCAN 4 = CFW300-CPDP 5 = CFW300-CETH 6 = Reserved 7 = CFW300-IOP		ro

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P029	Power HW Configuration	0 = Not identified 1 = 1.6 A/110 V 2 = 2.6 A/110 V 3 = 4.2 A/110 V 4 = 6.0 A/110 V 5 = 1.6 A/220 V 6 = 2.6 A/220 V 7 = 4.2 A/220 V 8 = 6.0 A/220 V 9 = 7.3 A/220 V 10 = 10.0 A/220 V 11 = 15.2 A/220 V 12 to 19 = Reserved 20 = 1.1 A/380 V 21 = 1.8 A/380 V 22 = 2.6 A/380 V 23 = 3.5 A/380 V 24 = 4.8 A/380 V 25 = 6.5 A/380 V 26 = 8.2 A/380 V 27 = 10.0 A/380 V 28 = 12.0 A/380 V 29 = 15.0 A/380 V	0	ro
P030	Module Temperature	-200.0 to 200.0 °C		ro
P037	Motor Overload lxt	0.0 to 100.0 %		ro
P038 (*)	Encoder Speed	-9999 to 9999 rpm		ro
P039 (*)	Encoder Pulses Count	0 to 9999		ro
P045	Fan Enabled Time	0 to FFFF (hexa)		ro
P047	CONF Status	0 to 33 (Table 1.1 on page 29)		ro
P048	Present Alarm	0 to 999		ro
P049	Present Fault	0 to 999		ro
P050	Last Fault	0 to 999		ro
P051	Current At Last Fault	0.0 to 40.0 A		ro
P052	DC Link At Last Fault	0 to 828 V		ro
P053	Frequency At Last Fault	0.0 to 400.0 Hz		ro
P054	Temperature Last Fault	0.0 to 200.0 °C		ro
P060	Second Fault	0 to 999		ro
P070	Third Fault	0 to 999		ro
P080	Last Fault on Fire Mode	0 to 999		ro
P081	Second Fault on Fire Mode	0 to 999		ro
P082	Third Fault on Fire Mode	0 to 999		ro
P100	Acceleration Time	0.1 to 999.9 s	5.0 s	
P101	Deceleration Time	0.1 to 999.9 s	10.0 s	
P102	Acceleration Time 2nd Ramp	0.1 to 999.9 s	5.0 s	
P103	Deceleration Time 2nd Ramp	0.1 to 999.9 s	10.0 s	
P104	Ramp S	0 = Inactive 1 = Active	0	cfg
P105	1st / 2nd Ramp Selection	0 = 1st Ramp 1 = 2nd Ramp 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Reserved 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	0	
P106	Emer. R. Acceleration Time	0.1 to 999.9 s	5.0 s	
P107	Emer. R. Time Deceleration	0.1 to 999.9 s	5.0 s	
P120	Speed Ref. Backup	0 = Inactive 1 = Active 2 = Backup by P121	1	
P121	Reference via HMI	0.0 to 400.0 Hz	3.0 Hz	
P122	JOG Reference	-400.0 to 400.0 Hz	5.0 Hz	
P124	Multispeed Ref. 1	-400.0 to 400.0 Hz	3.0 Hz	
P125	Multispeed Ref. 2	-400.0 to 400.0 Hz	10.0 (5.0) Hz	
P126	Multispeed Ref. 3	-400.0 to 400.0 Hz	20.0 (10.0) Hz	
P127	Multispeed Ref. 4	-400.0 to 400.0 Hz	30.0 (20.0) Hz	
P128	Multispeed Ref. 5	-400.0 to 400.0 Hz	40.0 (30.0) Hz	
P129	Multispeed Ref. 6	-400.0 to 400.0 Hz	50.0 (40.0) Hz	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P130	Multispeed Ref. 7	-400.0 to 400.0 Hz	60.0 (50.0) Hz	
P131	Multispeed Ref. 8	-400.0 to 400.0 Hz	66.0 (55.0) Hz	
P133	Minimum Frequency	0.0 to 400.0 Hz	3.0 Hz	
P134	Maximum Frequency	0.0 to 400.0 Hz	66.0 (55.0) Hz	
P135	Maximum Output Current	0.0 to 40.0 A	1.5 x I _{nom}	V/f
P136	Manual Torque Boost	0.0 to 30.0 %	According to the Inverter Model	V/f
P137	Automatic Torque Boost	0.0 to 30.0 %	0.0 %	V/f
P138	Slip Compensation	-10.0 to 10.0 %	0.0 %	V/f
P139	Output Current Filter	0.000 to 9.999 s	0.050 s	V/f, VVV
P140	Slip Com. Filter	0.000 to 9.999 s	0.500 s	VVV
P142	Maximum Output Voltage	0.0 to 100.0 %	100.0 %	cfg, V/f
P143	Intermediate Output Voltage	0.0 to 100.0 %	50.0 %	cfg, V/f
P145	Field Weakening Speed	0.0 to 400.0 Hz	60.0 (50.0) Hz	cfg, V/f
P146	Intermediate Frequency	0.0 to 400.0 Hz	30.0 (25.0) Hz	cfg, V/f
P149	DC Link Comp. Mode	0 = Inactive 1 = Standard 2 = Overmodulation 3 = Extended	0	cfg, V/f
P150	DC/LC Regul. Type	0 = hold_Ud and decel_LC 1 = accel_Ud and decel_LC 2 = hold_Ud and hold_LC 3 = accel_Ud and hold_LC	0	cfg, V/f, VVV
P151	DC Link Regul. Level	325 to 810 V	430 V (P296 = 1) 380 V (P296 = 2) 781 V (P296 = 4) 781 V (P296 = 5) 781 V (P296 = 6) 781 V (P296 = 7)	V/f, VVV
P153	Dynamic Braking Level	348 to 800 V	According to the Inverter Model	V/f, VVV
P156	Rated Speed Overload Current	0.1 to 40.0 A	1.2 x I _{nom}	
P157	Overl.Curr.50 % Speed	0.1 to 40.0 A	1.2 x I _{nom}	
P158	Overl.Curr.20 % Speed	0.1 to 40.0 A	1.2 x I _{nom}	
P178	Rated Flux	50.0 to 150.0 %	100.0 %	VVV
P191 (*)	Clear Enc. Pulse Counter	0 = No 1 = Yes	0	cfg
P200	Password	0 = Inactive 1 = Active 2 to 9999 = New Password	0	cfg
P202	Type of Control	0 = V/f 1 = Quadratic V/f 2 to 4 = Not Used 5 = VVV	0	cfg
P204	Load/Save Parameters	0 to 4 = Not Used 5 = Load 60 Hz 6 = Load 50 Hz 7 = Load User 8 = Not Used 9 = Save User 10 = Not Used 11 = Load Default SoftPLC 12 to 13 = Reserved	0	cfg
P205	Main Display Parameter	0 to 999	2	
P207	Bar Graph Parameter	0 to 999	3	
P208	Ref. Scale Factor	1 to 9999	600	
P209	Ref. Eng. Unit	0 to 1 = Without unit 2 = Volt (V) 3 = Hertz (Hz) 4 = Without unit 5 = Percent (%) 6 = Without unit 7 = Rotation/min. (rpm)	3	
P210	Ref. Decimal Point	0 = wxyz 1 = wxy.z 2 = wx.yz 3 = w.xyz	1	
P213	Bar Scale Factor	1 to 9999	1.0 x I _{nom}	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P219	Red. Switch. Freq.	0.0 to 15.0 Hz	15.0 Hz	cfg
P220	LOC/REM Selection Source	0 = Always Local 1 = Always Remote 2 to 3 = Not Used 4 = DIx 5 = Serial/USB (LOC) 6 = Serial/USB (REM) 7 to 8 = Not Used 9 = CO/DN/DP/ETH (LOC) 10 = CO/DN/DP/ETH (REM) 11 = SoftPLC	0	cfg
P221	LOC Reference Sel.	0 = HMI 1 = AI1 2 = AI2 3 = Potentiometer 4 = FI 5 = AI1 + AI2 >0 6 = AI1 + AI2 7 = E.P. 8 = Multispeed 9 = Serial/USB 10 = Not Used 11 = CO/DN/DP/ETH 12 = SoftPLC 13 = Not Used 14 = AI1 >0 15 = AI2 >0 16 = Potentiometer >0 17 = FI >0	0	cfg
P222	REM Reference Selection	See options in P221	1	cfg
P223	LOC FWD/REV Selection	0 = Forward 1 = Reverse 2 to 3 = Not Used 4 = DIx 5 = Serial/USB (FWD) 6 = Serial/USB (REV) 7 to 8 = Not Used 9 = CO/DN/DP/ETH (FWD) 10 = CO/DN/DP/ETH (REV) 11 = Not Used 12 = SoftPLC	0	cfg
P224	LOC Run/Stop Sel.	0 = HMI Keys 1 = DIx 2 = Serial/USB 3 = Not Used 4 = CO/DN/DP/ETH 5 = SoftPLC	0	cfg
P225	LOC JOG Selection	0 = Disabled 1 = Not Used 2 = DIx 3 = Serial/USB 4 = Not Used 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	1	cfg
P226	REM FWD/REV Selection	See options in P223	4	cfg
P227	REM Run/Stop Selection	See options in P224	1	cfg
P228	REM JOG Selection	See options in P225	2	cfg
P229	Stop Mode Selection	0 = Ramp to Stop 1 = Coast to Stop	0	cfg
P230	Dead Zone (AIx and FI1)	0 = Inactive 1 = Active	0	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P231	AI1 Signal Function	0 = Speed Ref. 1 to 3 = Not Used 4 = PTC 5 to 6 = Not Used 7 = PLC Use 8 = Application Function 1 9 = Application Function 2 10 = Application Function 3 11 = Application Function 4 12 = Application Function 5 13 = Application Function 6 14 = Application Function 7 15 = Application Function 8 16 = Control Setpoint 17 = Process Variable	0	cfg
P232	AI1 Input Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P233	AI1 Input Signal	0 = 0 to 10 V / 20 mA 1 = 4 to 20 mA 2 = 10 V / 20 mA to 0 3 = 20 to 4 mA	0	
P234	AI1 Input Offset	-100.0 to 100.0 %	0.0 %	
P235	AI1 Input Filter	0.00 to 16.00 s	0.00 s	
P236 (*)	AI2 Signal Function	See options in P231	0	cfg
P237 (*)	AI2 Input Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P238 (*)	AI2 Input Signal	See options in P233	0	
P239 (*)	AI2 Input Offset	-100.0 to 100.0 %	0.0 %	
P240 (*)	AI2 Input Filter	0.00 to 16.00 s	0.00 s	
P241 (*)	Potentiometer Signal Function	0 = Speed Ref. 1 to 6 = Not Used 7 = SoftPLC 8 = Application Function 1 9 = Application Function 2 10 = Application Function 3 11 = Application Function 4 12 = Application Function 5 13 = Application Function 6 14 = Application Function 7 15 = Application Function 8 16 to 17 = Not Used	0	cfg
P242 (*)	Potentiometer Signal Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P244 (*)	Potentiometer Signal Offset	-100.0 to 100.0 %	0.0 %	
P245	Potentiometer and FI1 Filter	0.00 to 16.00 s	0.00 s	
P246	FI1 Input Function	0 = Inactive 1 = Active in DI1 2 = Active in DI2 3 = Active in DI3 4 = Active in DI4	0	cfg
P247	FI1 Input Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P248	FI1 Minimum Input	1 to 3000 Hz	100 Hz	
P249	FI1 Input Offset	-100.0 to 100.0 %	0.0 %	
P250	FI1 Maximum Input	1 to 3000 Hz	1000 Hz	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P251 (*)	AO1 Output Function	0 = Speed Ref. 1 = Not Used 2 = Real Speed 3 to 4 = Not Used 5 = Output Current 6 = Not Used 7 = Active Current 8 to 10 = Not Used 11 = Motor Torque 12 = SoftPLC 13 to 15 = Not Used 16 = Motor lxt 17 = Not Used 18 = P696 Value 19 = P697 Value 20 = Not Used 21 = Application Function 1 22 = Application Function 2 23 = Application Function 3 24 = Application Function 4 25 = Application Function 5 26 = Application Function 6 27 = Application Function 7 28 = Application Function 8 29 = Control Setpoint 30 = Process Variable	2	
P252 (*)	AO1 Output Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P253 (*)	AO1 Output Signal	0 = 0 to 10 V 1 = 0 to 20 mA 2 = 4 to 20 mA 3 = 10 to 0 V 4 = 20 to 0 mA 5 = 20 to 4 mA	0	
P254 (*)	AO2 Output Function	See options in P251	5	
P255 (*)	AO2 Output Gain	0.000 to 9.999	1.000	
P256 (*)	AO2 Output Signal	See options in P253	0	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P263	DI1 Input Function	0 = Not Used 1 = Run/Stop 2 = General Enable 3 = Quick Stop 4 = Forward Run 5 = Reverse Run 6 = Start 7 = Stop 8 = Direction of Rotation 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Accelerate E.P. 12 = Decelerate E.P. 13 = Multispeed 14 = 2nd Ramp 15 to 17 = Not Used 18 = No Ext. Alarm 19 = No Ext. Fault 20 = Reset 21 to 23 = Not Used 24 = Disab. Flying Start 25 = Not Used 26 = Lock Prog. 27 to 31 = Not Used 32 = 2nd Ramp Multispeed 33 = 2nd Ramp Increase E.P. 34 = 2nd Ramp Decrease E.P. 35 = 2nd Ramp FWD Run 36 = 2nd Ramp REV Run 37 = Start / Inc. E.P. 38 = Dec. E.P. / Stop 39 = Stop 40 = Safety Switch 41 = Application Function 1 42 = Application Function 2 43 = Application Function 3 44 = Application Function 4 45 = Application Function 5 46 = Application Function 6 47 = Application Function 7 48 = Application Function 8 49 = Enable Fire Mode 50 to 54 = Not Used 55 = Run/Stop with Line Start Lockout 56 = Forward Run with Line Start Lockout 57 = Reverse Run with Line Start Lockout	1	cfg

English

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P264	DI2 Input Function	0 = Not Used 1 = Run/Stop 2 = General Enable 3 = Quick Stop 4 = Forward Run 5 = Reverse Run 6 = Start 7 = Stop 8 = Direction of Rotation 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Accelerate E.P. 12 = Decelerate E.P. 13 = Multispeed 14 = 2nd Ramp 15 to 17 = Not Used 18 = No Ext. Alarm 19 = No Ext. Fault 20 = Reset 21 to 23 = Not Used 24 = Disab.FlyStart 25 = Not Used 26 = Progr. Off 27 to 31 = Not Used 32 = 2nd Ramp Multispeed 33 = 2nd Ramp Increase E.P. 34 = 2nd Ramp Decrease E.P. 35 = 2nd Ramp FWD Run 36 = 2nd Ramp REV Run 37 = Turn ON / Ac. E.P. 38 = De. E.P. / Turn OFF 39 = Stop 40 = Safety Switch 41 = Application Function 1 42 = Application Function 2 43 = Application Function 3 44 = Application Function 4 45 = Application Function 5 46 = Application Function 6 47 = Application Function 7 48 = Application Function 8 49 = Enable Fire Mode 50 = PID Manual / Automatic 51 to 54 = Not Used 55 = Run/Stop with Line Start Lockout 56 = Forward Run with Line Start Lockout 57 = Reverse Run with Line Start Lockout	8	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P265	DI3 Input Function	0 = Not Used 1 = Run/Stop 2 = General Enable 3 = Quick Stop 4 = Forward Run 5 = Reverse Run 6 = Start 7 = Stop 8 = Direction of Rotation 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Accelerate E.P. 12 = Decelerate E.P. 13 = Multispeed 14 = 2nd Ramp 15 to 17 = Not Used 18 = No Ext. Alarm 19 = No Ext. Fault 20 = Reset 21 to 23 = Not Used 24 = Disab.FlyStart 25 = Not Used 26 = Lock Prog. 27 to 31 = Not Used 32 = 2nd Ramp Multispeed 33 = 2nd Ramp Increase E.P. 34 = 2nd Ramp Decrease E.P. 35 = 2nd Ramp FWD Run 36 = 2nd Ramp REV Run 37 = Start / Inc. E.P. 38 = Dec. E.P. / Stop 39 = Stop 40 = Safety Switch 41 = Application Function 1 42 = Application Function 2 43 = Application Function 3 44 = Application Function 4 45 = Application Function 5 46 = Application Function 6 47 = Application Function 7 48 = Application Function 8 49 = Enable Fire Mode 50 = Not Used 51 = Command to Increase the Control Setpoint (EP) 52 = Not Used 53 = 1st DI for Control Setpoint Selection 54 = Not Used 55 = Run/Stop with Line Start Lockout 56 = Forward Run with Line Start Lockout 57 = Reverse Run with Line Start Lockout	0	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P266	DI4 Input Function	0 = Not Used 1 = Run/Stop 2 = General Enable 3 = Quick Stop 4 = Forward Run 5 = Reverse Run 6 = Start 7 = Stop 8 = Direction of Rotation 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Accelerate E.P. 12 = Decelerate E.P. 13 = Multispeed 14 = 2nd Ramp 15 to 17 = Not Used 18 = No Ext. Alarm 19 = No Ext. Fault 20 = Reset 21 to 23 = Not Used 24 = Disab.FlyStart 25 = Not Used 26 = Progr. Off 27 to 31 = Not Used 32 = 2nd Ramp Multispeed 33 = 2nd Ramp Increase E.P. 34 = 2nd Ramp Decrease E.P. 35 = 2nd Ramp FWD Run 36 = 2nd Ramp REV Run 37 = Start / Inc. E.P. 38 = Dec. E.P. / Stop 39 = Stop 40 = Safety Switch 41 = Application Function 1 42 = Application Function 2 43 = Application Function 3 44 = Application Function 4 45 = Application Function 5 46 = Application Function 6 47 = Application Function 7 48 = Application Function 8 49 = Enable Fire Mode 50 to 51 = Not Used 52 = Command to Decrease the Control Setpoint (EP) 53 = Not Used 54 = 2nd DI for Control Setpoint Selection 55 = Run/Stop with Line Start Lockout 56 = Forward Run with Line Start Lockout 57 = Reverse Run with Line Start Lockout	0	cfg
P267 (*)	DI5 Input Function	See options in P263	0	cfg
P268 (*)	DI6 Input Function	See options in P263	0	cfg
P269 (*)	DI7 Input Function	See options in P263	0	cfg
P270 (*)	DI8 Input Function	See options in P263	0	cfg
P271	DIs Function	0 = (DI1..DI8) NPN 1 = (DI1..DI4) PNP 2 = (DI5..DI8) PNP 3 = (DI1..DI8) PNP	0	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P275	DO1 Function	0 = Not Used 1 = $F^* \geq F_x$ 2 = $F \geq F_x$ 3 = $F \leq F_x$ 4 = $F = F^*$ 5 = Not Used 6 = $I_s > I_x$ 7 = $I_s < I_x$ 8 = Torque $> T_x$ 9 = Torque $< T_x$ 10 = Remote 11 = Run 12 = Ready 13 = No Fault 14 = No F070 15 = Not Used 16 = No F021/F022 17 = Not Used 18 = No F072 19 = 4-20 mA OK 20 = P695 Value 21 = Forward 22 to 23 = Not Used 24 = Ride-Through 25 = Pre-Charge OK 26 = Fault 27 = Not Used 28 = SoftPLC 29 to 34 = Not Used 35 = No Alarm 36 = Without fault and alarm 37 = Application Function 1 38 = Application Function 2 39 = Application Function 3 40 = Application Function 4 41 = Application Function 5 42 = Application Function 6 43 = Application Function 7 44 = Application Function 8 45 = Fire Mode ON 46 = Low Level of Process Variable 47 = High Level of Process Variable	13	
P276 (*)	DO2 Function	See options in P275	0	
P277 (*)	DO3 Function	See options in P275	0	
P278 (*)	DO4 Function	See options in P275	0	
P281	Fx Frequency	0.0 to 400.0 Hz	3.0 Hz	
P282	Fx Hysteresis	0.0 to 15.0 Hz	0.5 Hz	
P290	Ix Current	0.0 to 40.0 A	$1.0 \times I_{nom}$	
P293	Tx Torque	0 to 200 %	100 %	
P295	Inverter Rated Current	1.1 to 15.2 A	According to the Inverter Model	ro
P296	Line Rated Voltage	0 = Reserved 1 = 110 - 127 Vac 2 = 200 - 240 Vac 310 Vdc 3 = Reserved 4 = 380 Vac 513 Vdc 5 = 415 Vac 560 Vdc 6 = 440 Vac 594 Vdc 7 = 480 Vac 650 Vdc	According to the Inverter Model	cfg
P297	Switching Frequency	2.5 to 15.0 kHz	5.0 kHz	cfg, V/f, V/W
P299	DC Braking Start Time	0.0 to 15.0 s	0.0 s	V/f, V/W
P300	DC Braking Stop Time	0.0 to 15.0 s	0.0 s	V/f, V/W
P301	DC Braking Frequency	0.0 to 15.0 Hz	3.0 Hz	V/f, V/W
P302	DC Braking Current	0.0 to 100.0 %	20.0 %	V/f, V/W
P303	Skip Frequency 1	0.0 to 400.0 Hz	0.0 Hz	V/f, V/W
P304	Skip Frequency 2	0.0 to 400.0 Hz	0.0 Hz	V/f, V/W
P306	Skip Band	0.0 to 25.0 Hz	0.0 Hz	V/f, V/W
P308	Serial Address	1 to 247	1	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P310	Serial Baud Rate	0 = 9600 bits/s 1 = 19200 bits/s 2 = 38400 bits/s 3 = 57600 bits/s 4 = 76800 bits/s	1	cfg
P311	Serial Bytes Config.	0 = 8 bits, no, 1 1 = 8 bits, even, 1 2 = 8 bits, odd, 1 3 = 8 bits, no, 2 4 = 8 bits, even, 2 5 = 8 bits, odd, 2	1	cfg
P312	Serial Protocol	0 to 1 = Reserved 2 = Modbus RTU Slave 3 = BACnet 4 = Reserved 5 = ModBus RTU Master	2	cfg
P313	Action for Communic. Error	0 = Inactive 1 = Ramp Stop 2 = General Disable 3 = Go to LOC 4 = LOC Keep Enab. 5 = Cause Fault	1	
P314	Serial Watchdog	0.0 to 999.0 s	0.0 s	cfg
P316	Serial Interf. Status	0 = Inactive 1 = Active 2 = Watchdog Error		ro
P320	Flying Start / Ride-Through	0 = Inactive 1 = Flying Start 2 = FS / RT 3 = Ride-Through	0	cfg
P331	Voltage Ramp for FS and RT	0.2 to 60.0 s	2.0 s	
P332	Dead Time	0.1 to 10.0 s	1.0 s	
P340	Auto-Reset Time	0 to 255 s	0 s	
P352	Fan Control Config.	0 = OFF 1 = ON 2 = CT	2	cfg
P358 (*)	Encoder Fault Config.	0 = Inactive 1 = F067 ON 2 = F079 ON 3 = F067 and F079 ON	3	cfg
P375 (*)	External Sensor Temp.	0 to 200 °C		ro
P397	Control Config	0 to F (hexa) Bit 0 = Slip Compens. Regen. Bit 1 = Dead Time Comp. Bit 2 = Is Stabilization Bit 3 = P297 reduction in A050	11	cfg
P399	Motor Rated Efficiency	50.0 to 99.9 %	According to the Inverter Model	cfg, VVV
P400	Motor Rated Voltage	0 to 480 V	220 V	cfg, VVV
P401	Motor Rated Current	0.0 to 40.0 A	1.0 x I _{nom}	cfg, VVV
P402	Motor Rated Speed	0 to 24000 rpm	1720 rpm	cfg, VVV
P403	Motor Rated Frequency	0 to 400 Hz	60 Hz	cfg, VVV
P404	Motor Rated Power	0 = 0.16 HP (0.12 kW) 1 = 0.25 HP (0.18 kW) 2 = 0.33 HP (0.25 kW) 3 = 0.50 HP (0.37 kW) 4 = 0.75 HP (0.55 kW) 5 = 1.00 HP (0.75 kW) 6 = 1.50 HP (1.10 kW) 7 = 2.00 HP (1.50 kW) 8 = 3.00 HP (2.20 kW) 9 = 4.00 HP (3.00 kW) 10 = 5.00 HP (3.70 kW) 11 = 5.50 HP (4.00 kW) 12 = 6.00 HP (4.50 kW) 13 = 7.50 HP (5.50 kW) 14 = 10.00 HP (7.50 kW)	2	cfg, VVV
P405 (*)	Encoder Pulses Number	32 to 9999	1024	cfg, VVV
P407	Motor Rated Power Factor	0.50 to 0.99	According to the Inverter Model	cfg, VVV

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P408	Run Self-Tuning	0 = No 1 = Yes	0	cfg, VVW
P409	Stator Resistance	0.01 to 99.99	According to the Inverter Model	cfg, VVW
P510	SoftPLC Eng. Unit	See options in P209	0	
P511	SoftPLC Indication Form	See options in P210	1	
P580	Fire Mode Configuration	0 = Inactive 1 = Active 2 = Active / P134 3 = Reserved 4 = Active / General Disable	0	cfg
P582	Fire Mode Auto-reset Adjustable	0 = Limited 1 = Unlimited	0	cfg
P588	EOC Maximum Torque	0 to 85 %	0 %	cfg
P589	EOC Minimum Voltage	40 to 80 %	40 %	cfg
P590	EOC Minimum Frequency	12.0 to 400.0 Hz	20.0 Hz	cfg
P591	EOC Hysteresis	0 to 30 %	10 %	cfg
P613	Main SW Revision	-9999 to 9999		ro
P680	Logical Status	0 to FFFF (hexa) Bit 0 = Reserved Bit 1 = Run Command Bit 2 = Fire Mode Bit 3 to 4 = Reserved Bit 5 = 2nd Ramp Bit 6 = Config. Mode Bit 7 = Alarm Bit 8 = Running Bit 9 = Enabled Bit 10 = Forward Bit 11 = JOG Bit 12 = Remote Bit 13 = Subvoltage Bit 14 = Reserved Bit 15 = Fault		ro
P681	13-Bit Speed	0 to FFFF (hexa)		ro
P682	Serial/USB Control	0 to FFFF (hexa) Bit 0 = Ramp Enable Bit 1 = General Enable Bit 2 = Run Forward Bit 3 = JOG Enable Bit 4 = Remote Bit 5 = 2nd Ramp Bit 6 = Reserved Bit 7 = Fault Reset Bit 8 to 15 = Reserved		ro
P683	Serial/USB Speed Ref.	0 to FFFF (hexa)		ro
P684 ^(*)	CO/DN/DP/ETH Control	0 to FFFF (hexa) Bit 0 = Ramp Enable Bit 1 = General Enable Bit 2 = Run Forward Bit 3 = JOG Enable Bit 4 = Remote Bit 5 = 2nd Ramp Bit 6 = Reserved Bit 7 = Fault Reset Bit 8 to 15 = Reserved		ro
P685 ^(*)	CO/DN/DP/ETH Speed Ref	0 to FFFF (hexa)		ro
P690	Logic State 2	0 to FFFF (hexa) Bit 0 to 1 = Reserved Bit 2 = DC Link Voltage Extended Bit 3 = Energy Saver Bit 4 = Fs Reduction Bit 5 = Reserved Bit 6 = Deceleration Ramp Bit 7 = Acceleration Ramp Bit 8 = Freeze Ramp Bit 9 = Setpoint Ok Bit 10 = DC Link Regulation Bit 11 = 50 Hz Config Bit 12 = Ride-Through Bit 13 = Flying Start Bit 14 = DC Braking Bit 15 = PWM pulse		ro

QUICK REFERENCE OF PARAMETERS, ALARMS AND FAULTS

English

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P695	DOx Value	0 to 7F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P696 (*)	AOx Value 1	0 to FFFF (hexa)		ro
P697 (*)	AOx Value 2	0 to FFFF (hexa)		ro
P700 (*)	CAN Protocol	1 = CANopen 2 = DeviceNet		
P701 (*)	CAN Address	0 to 127	63	
P702 (*)	CAN Baud Rate	0 = 1 Mbps/Auto 1 = Reserved/Auto 2 = 500 Kbps 3 = 250 Kbps 4 = 125 Kbps 5 = 100 Kbps/Auto 6 = 50 Kbps/Auto 7 = 20 Kbps/Auto 8 = 10 Kbps/Auto	0	
P703 (*)	Bus Off Reset	0 = Manual 1 = Automatic	1	
P705 (*)	CAN Controller Status	0 = Disabled 1 = Auto-baud 2 = CAN Active 3 = Warning 4 = Error Passive 5 = Bus Off 6 = No Bus Power		ro
P706 (*)	RX CAN Telegrams	0 to 9999		ro
P707 (*)	TX CAN Telegrams	0 to 9999		ro
P708 (*)	Bus Off Counter	0 to 9999		ro
P709 (*)	CAN Lost Messages	0 to 9999		ro
P710 (*)	DeviceNet I/O instances	0 = ODVA Basic 2W 1 = ODVA Extend 2W 2 = Manuf.Spec.2W 3 = Manuf.Spec.3W 4 = Manuf.Spec.4W 5 = Manuf.Spec.5W 6 = Manuf.Spec.6W	0	
P711 (*)	DeviceNet Read Word #3	0 to 1199	0	
P712 (*)	DeviceNet Read Word #4	0 to 1199	0	
P713 (*)	DeviceNet Read Word #5	0 to 1199	0	
P714 (*)	DeviceNet Read Word #6	0 to 1199	0	
P715 (*)	DeviceNet Write Word #3	0 to 1199	0	
P716 (*)	DeviceNet Write Word #4	0 to 1199	0	
P717 (*)	DeviceNet Write Word #5	0 to 1199	0	
P718 (*)	DeviceNet Write Word #6	0 to 1199	0	
P719 (*)	DeviceNet Network Status	0 = Offline 1 = OnLine, Not Conn 2 = OnLine, Connect. 3 = Connection Timed out 4 = Link Failure 5 = Auto-Baud		ro
P720 (*)	DeviceNet Master Status	0 = Run 1 = Idle		ro
P721 (*)	CANopen Comm. Status	0 = Disabled 1 = Reserved 2 = Communic. Enabled 3 = Error Ctrl. Enable 4 = Guarding Error 5 = Heartbeat Error		ro
P722 (*)	CANopen Node Status	0 = Disabled 1 = Initialization 2 = Stopped 3 = Operational 4 = Preoperational		ro

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P740 (*)	Profibus Comm. Status	0 = Disabled 1 = Access Error 2 = Offline 3 = Config. Error 4 = Param. Error 5 = Clear Mode 6 = Online		ro
P742 (*)	Profibus Read Word #3	0 to 1199	0	
P743 (*)	Profibus Read Word #4	0 to 1199	0	
P744 (*)	Profibus Read Word #5	0 to 1199	0	
P745 (*)	Profibus Read Word #6	0 to 1199	0	
P746 (*)	Profibus Write Word#3	0 to 1199	0	
P747 (*)	Profibus Write Word#4	0 to 1199	0	
P748 (*)	Profibus Write Word#5	0 to 1199	0	
P749 (*)	Profibus Write Word#6	0 to 1199	0	
P750 (*)	Profibus Address	1 to 126	1	
P751 (*)	Profibus Teleg. Sel.	1 = Std. Teleg. 1 2 = Telegram 100 3 = Telegram 101 4 = Telegram 102 5 = Telegram 103	1	
P754 (*)	Profibus Baud Rate	0 = 9.6 kbit/s 1 = 19.2 kbit/s 2 = 93.75 kbit/s 3 = 187.5 kbit/s 4 = 500 kbit/s 5 = Not Detected 6 = 1500 kbit/s 7 = 3000 kbit/s 8 = 6000 kbit/s 9 = 12000 kbit/s 10 = Reserved 11 = 45.45 kbit/s	0	
P760	BACnet Dev Inst Hi	0 to 419	0	
P761	BACnet Dev Inst Lo	0 to 9999	0	
P762	Max Number of master	0 to 127	127	
P763	MS/TP Max info Frame	0 to FFFF (hexa)	1	
P764	I-AM Msg transmission	0 = Power Up 1 = Continuous	0	
P765	Token RX Quantity	0 to FFFF (hexa)		ro
P770 (*)	Bluetooth Device Name	0 to 9999	Serial Number of the Inverter	
P771 (*)	Bluetooth Password PIN	0 to 9999	1234	
P840 (*)	IR Control Command	0 to FFFF (hexa)		ro
P841 (*)	IR Control Selection	0 = Without Display 1 = With Display	0	cfg
P842 (*)	Quick View 1 IR	0 to 959	2	
P843 (*)	Quick View 2 IR	0 to 959	375	
P850 (*)	IP Address Config	0 = Parameters 1 = DHCP	1	cfg
P851 (*)	IP Address 1	0 to 255	192	cfg
P852 (*)	IP Address 2	0 to 255	168	cfg
P853 (*)	IP Address 3	0 to 255	0	cfg
P854 (*)	IP Address 4	0 to 255	10	cfg

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P855 (*)	CIDR Sub-net	0 = Reserved 1 = 128.0.0.0 2 = 192.0.0.0 3 = 224.0.0.0 4 = 240.0.0.0 5 = 248.0.0.0 6 = 252.0.0.0 7 = 254.0.0.0 8 = 255.0.0.0 9 = 255.128.0.0 10 = 255.192.0.0 11 = 255.224.0.0 12 = 255.240.0.0 13 = 255.248.0.0 14 = 255.252.0.0 15 = 255.254.0.0 16 = 255.255.0.0 17 = 255.255.128.0 18 = 255.255.192.0 19 = 255.255.224.0 20 = 255.255.240.0 21 = 255.255.248.0 22 = 255.255.252.0 23 = 255.255.254.0 24 = 255.255.255.0 25 = 255.255.255.128 26 = 255.255.255.192 27 = 255.255.255.224 28 = 255.255.255.240 29 = 255.255.255.248 30 = 255.255.255.252 31 = 255.255.255.254	24	cfg
P856 (*)	Gateway 1	0 to 255	0	cfg
P857 (*)	Gateway 2	0 to 255	0	cfg
P858 (*)	Gateway 3	0 to 255	0	cfg
P859 (*)	Gateway 4	0 to 255	0	cfg
P860 (*)	MBTCP: Communication Status	0 = Disabled 1 = No connection 2 = Connected 3 = Timeout Error		ro
P863 (*)	MBTCP: Active Connections	0 to 4		ro
P865 (*)	MBTCP: TCP Port	0 to 9999	502	cfg
P868 (*)	MBTCP: Timeout	0.0 to 999.9 s	0.0 s	cfg
P869 (*)	EIP: Master Status	0 = Run 1 = Idle		ro
P870 (*)	EIP: Communication Status	0 = Disabled 1 = No connection 2 = Connected 3 = Timeout in I/O Connection 4 = Reserved		ro
P871 (*)	EIP: Data Profile	0 to 3 = Reserved 4 = 120/170: CIP Basic Speed + I/O 5 = 121/171: CIP Extended Speed + I/O 6 to 7 = Reserved 8 = 100/150: Manufac. Speed + I/O 9 to 10 = Reserved	8	cfg
P872 (*)	Ethernet Read Word #3	0 to 9999	0	
P873 (*)	Ethernet Read Word #4	0 to 9999	0	
P874 (*)	Ethernet Read Word #5	0 to 9999	0	
P875 (*)	Ethernet Read Word #6	0 to 9999	0	
P876 (*)	Ethernet Read Word #7	0 to 9999	0	
P877 (*)	Ethernet Read Word #8	0 to 9999	0	
P880 (*)	Ethernet Write Word #3	0 to 9999	0	
P881 (*)	Ethernet Write Word #4	0 to 9999	0	
P882 (*)	Ethernet Write Word #5	0 to 9999	0	
P883 (*)	Ethernet Write Word #6	0 to 9999	0	
P884 (*)	Ethernet Write Word #7	0 to 9999	0	
P885 (*)	Ethernet Write Word #8	0 to 9999	0	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P889 (*)	Ethernet Interface Status	0 to 3 (hexa) Bit 0 = Link 1 Bit 1 = Link 2		ro
P900	SoftPLC Status	0 = No Application 1 = Installing Application 2 = Incompat. Application 3 = Application Stopped 4 = Application Running		ro
P901	SoftPLC Command	0 = Stop Application 1 = Run Application	0	
P902	Scan Cycle Time	0.000 to 9.999 s		ro
P903	SoftPLC Appl.	0 = User 1 = PID Controller	1	cfg
P904	Action for SoftPLC Application not Running	0 = Disabled 1 = Cause Alarm (A708) 2 = Cause Fault (F709)	0	
P910	SoftPLC Parameter 1	-9999 to 9999	0	
P911	SoftPLC Parameter 2	-9999 to 9999	0	
P912	SoftPLC Parameter 3	-9999 to 9999	0	
P913	SoftPLC Parameter 4	-9999 to 9999	0	
P914	SoftPLC Parameter 5	-9999 to 9999	0	
P915	SoftPLC Parameter 6	-9999 to 9999	0	
P916	SoftPLC Parameter 7	-9999 to 9999	0	
P917	SoftPLC Parameter 8	-9999 to 9999	0	
P918	SoftPLC Parameter 9	-9999 to 9999	0	
P919	SoftPLC Parameter 10	-9999 to 9999	0	
P920	SoftPLC Parameter 11	-9999 to 9999	0	
P921	SoftPLC Parameter 12	-9999 to 9999	0	
P922	SoftPLC Parameter 13	-9999 to 9999	0	
P923	SoftPLC Parameter 14	-9999 to 9999	0	
P924	SoftPLC Parameter 15	-9999 to 9999	0	
P925	SoftPLC Parameter 16	-9999 to 9999	0	
P926	SoftPLC Parameter 17	-9999 to 9999	0	
P927	SoftPLC Parameter 18	-9999 to 9999	0	
P928	SoftPLC Parameter 19	-9999 to 9999	0	
P929	SoftPLC Parameter 20	-9999 to 9999	0	
P930	SoftPLC Parameter 21	-9999 to 9999	0	
P931	SoftPLC Parameter 22	-9999 to 9999	0	
P932	SoftPLC Parameter 23	-9999 to 9999	0	
P933	SoftPLC Parameter 24	-9999 to 9999	0	
P934	SoftPLC Parameter 25	-9999 to 9999	0	
P935	SoftPLC Parameter 26	-9999 to 9999	0	
P936	SoftPLC Parameter 27	-9999 to 9999	0	
P937	SoftPLC Parameter 28	-9999 to 9999	0	
P938	SoftPLC Parameter 29	-9999 to 9999	0	
P939	SoftPLC Parameter 30	-9999 to 9999	0	
P940	SoftPLC Parameter 31	-9999 to 9999	0	
P941	SoftPLC Parameter 32	-9999 to 9999	0	
P942	SoftPLC Parameter 33	-9999 to 9999	0	
P943	SoftPLC Parameter 34	-9999 to 9999	0	
P944	SoftPLC Parameter 35	-9999 to 9999	0	
P945	SoftPLC Parameter 36	-9999 to 9999	0	
P946	SoftPLC Parameter 37	-9999 to 9999	0	
P947	SoftPLC Parameter 38	-9999 to 9999	0	
P948	SoftPLC Parameter 39	-9999 to 9999	0	
P949	SoftPLC Parameter 40	-9999 to 9999	0	
P950	SoftPLC Parameter 41	-9999 to 9999	0	
P951	SoftPLC Parameter 42	-9999 to 9999	0	
P952	SoftPLC Parameter 43	-9999 to 9999	0	
P953	SoftPLC Parameter 44	-9999 to 9999	0	
P954	SoftPLC Parameter 45	-9999 to 9999	0	
P955	SoftPLC Parameter 46	-9999 to 9999	0	

Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P956	SoftPLC Parameter 47	-9999 to 9999	0	
P957	SoftPLC Parameter 48	-9999 to 9999	0	
P958	SoftPLC Parameter 49	-9999 to 9999	0	
P959	SoftPLC Parameter 50	-9999 to 9999	0	

SoftPLC Parameter Configuration for PID Controller Application (P903 = 1)				
Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P910	PID Controller Application Version	0.00 to 90.00		ro
P911	Control Setpoint	-99.99 to 99.99	2.00	
P912	Control Setpoint 1	-99.99 to 99.99	2.00	
P913	Control Setpoint 2	-99.99 to 99.99	2.30	
P914	Control Setpoint 3	-99.99 to 99.99	1.80	
P915	Control Setpoint 4	-99.99 to 99.99	1.60	
P916	Control Process Variable	-99.99 to 99.99		ro
P917	PID Controller Output	0.0 to 100.0 %		ro
P918	PID Controller Setpoint in Manual Mode	0.0 to 400.0Hz	0.0Hz	
P919	PID Controller Logical Status	0 to FFFF (hexa) Bit 0 = Sleep Mode Active (A750) Bit 1 = PID in Manual (0) / Automatic (1) Bit 2 = PV Low Level (A760) Bit 3 = PV Low Level (F761) Bit 4 = PV High Level (A762) Bit 5 = PV High Level (F763) Bit 6 to 15 = Reserved		ro
P920	Selection of the Control Setpoint Source	0 = Control Setpoint via HMI or Communication Networks (P911) 1 = Control Setpoint via Analog Input AI1 2 = Control Setpoint via Analog Input AI2 3 = Control Setpoint via Electronic Potentiometer (EP) 4 = Two Setpoints via Digital Input DI3 (P912 and P913) 5 = Three Setpoints via Digital Inputs DI3 and DI4 (P912, P913 and P914) 6 = Four Setpoints via Digital Inputs DI3 and DI4 (P912, P913, P914 and P915)	0	cfg
P921	Selection of the Control Process Variable Source	1 = Control Process Variable via Analog Input AI1 2 = Control Process Variable via Analog Input AI2 3 = Control Process Variable via Difference between Analog Input AI1 and AI2	1	cfg
P922	Minimum Sensor Level of the Control Process Variable	-99.99 to 99.99	0.00	
P923	Maximum Sensor Level of the Control Process Variable	-99.99 to 99.99	4.00	
P924	Value for Low Level Alarm for the Control Process Variable	-99.99 to 99.99	1.00	
P925	Time for Low Level Fault for the Control Process Variable	0.0 to 999.9s	0.0s	
P926	Value for High Level Alarm for the Control Process Variable	-99.99 to 99.99	3.50	
P927	Time for High Level Fault for the Control Process Variable	0.0 to 999.9s	0.0s	
P928	Selection of the PID Controller Control Action	0 = Disable PID Controller 1 = Enable PID Controller in Direct Mode 2 = Enable PID Controller in Reverse Mode	0	cfg
P929	PID Controller Operation Mode	0 = Manual 1 = Automatic 2 = Select Control to Manual (0) or Automatic (1) via digital input DI2	2	
P930	Automatic Adjustment of the PID Controller Setpoint	0 = P911 inactive and P918 inactive 1 = P911 active and P918 inactive 2 = P911 inactive and P918 active 3 = P911 active and P918 active	0	
P931	Proportional Gain	0.00 to 99.99	1.00	
P932	Integral Gain	0.00 to 99.99	5.00	

SoftPLC Parameter Configuration for PID Controller Application (P903 = 1)				
Param.	Description	Adjustable Range	Factory Setting	Prop.
P933	Derivative Gain	0.00 to 99.99	0.00	
P934	PID Controller Sampling Period	0.050 to 9.999s	0.100s	cfg
P935	Filter for the PID Controller Control Setpoint	0.000 to 9.999s	0.150s	
P936	Deviation of the Control Process Variable to Wake Up	-99.99 to 99.99	0.30	
P937	Time to Wake Up	0.0 to 999.9s	5.0s	
P938	Motor Speed to activate the Sleep Mode	0.0 to 400.0Hz	0.0Hz	
P939	Time to activate de Sleep Mode	0.0 to 999.9s	10.0s	

Notes:

(*) Only available when IO or communication expansion accessory is present (connected). For further information, refer to the respective accessory guide.

ro = Read only parameter

cfg = Configuration parameter, value can be programmed only with motor stopped

V/f = Available when V/f control mode is chosen

VVW = Available when VVW control mode is chosen

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
F021 Undervoltage on the DC Link	Undervoltage fault on the intermediate circuit.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Wrong voltage supply; check if the data on the inverter label comply with the power supply and parameter P296. ■ Supply voltage too low, producing voltage on the DC Link below the minimum value (Level F021) according to Table 1.2 on page 29. ■ Phase fault in the input. ■ Fault in the pre-charge circuit.
F022 Overvoltage on the DC Link	Overvoltage fault on the intermediate circuit.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Wrong voltage supply; check if the data on the inverter label comply with the power supply and parameter P296. ■ Supply voltage is too high, producing voltage on the DC Link above the maximum value (Level F022) according to Table 1.2 on page 29. ■ Load inertia is too high or deceleration ramp is too fast. ■ P151 setting is too high.
F031 Fault in Communication with Expansion Accessory	Main control cannot establish the communication link with the IOs expansion accessory.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Accessory damaged. ■ Poor connection of the accessory. ■ Problem in the identification of the accessory; refer to P027.
F032 Comm. Plug-in module communication Lost	Main control cannot establish the communication link with the communication accessory.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Accessory damaged. ■ Poor connection of the accessory. ■ Problem in the identification of the accessory; refer to P028.
F033 VW Self-tuning Fault	Stator resistance setting fault P409.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Stator resistance value in P409 does not comply with the inverter power. ■ Motor connection error; turn off the power supply and check the motor terminal box and the connections with the motor terminals. ■ Motor power too low or too high in relation to the inverter.
A046 Motor Overload	Motor overload alarm.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Settings of P156 is too low for the used motor. ■ Overload on the motor shaft.
A050 IGBTs Overtemperatures	Overtemperature alarm from the power module temperature sensor (NTC).	<ul style="list-style-type: none"> ■ High temperature at IGBTs. P030 >Level A050, according to Table 1.3 on page 29. ■ High ambient temperature around the inverter and high output current. For further information, refer to of the user's manual available for download on the website: www.weg.net. ■ Blocked or defective fan. ■ Heatsink is too dirty, preventing the air flow.
F051 IGBTs Overtemperatures	Overtemperature fault measured on the temperature sensor of the power pack.	<ul style="list-style-type: none"> ■ High temperature at IGBTs. P030 >Level F051, according to Table 1.3 on page 29. ■ High ambient temperature around the inverter and high output current. For further information, refer to of the user's manual available for download on the website: www.weg.net. ■ Blocked or defective fan. ■ Heatsink is too dirty, preventing the air flow.
F067 Incorrect Encoder/ Motor Wiring	Fault related to the phase relation of the encoder signals.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Output motor cables U, V, W are inverted. ■ Encoder channels A and B are inverted. ■ Encoder was not properly mounted.
F070 Overcurrent/Shortcircuit	Overcurrent or short-circuit on the output, DC Link or braking resistor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Short-circuit between two motor phases. ■ IGBTs module in short-circuit or damaged. ■ Start with too short acceleration ramp. ■ Start with motor spinning without the Flying Start function.
F072 Motor Overload	Motor overload fault.	<ul style="list-style-type: none"> ■ P156, P157 or P158 setting is too low in relation to the motor operating current. ■ Overload on the motor shaft.
F078 Motor Overtemperature	Overtemperature fault measured on the motor temperature sensor (Triple PTC) via analog input Alx	<ul style="list-style-type: none"> ■ Overload on the motor shaft. ■ Load cycle is too high (high number of starts and stops per minute). ■ High ambient temperature around the motor. ■ Poor contact or short-circuit ($3k\Omega < R_{PTC} < 0k1$). ■ Motor thermistor not installed. ■ Motor shaft is stuck.
F079 Encoder Signal Fault	Fault of encoder signals absent.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Wiring between encoder and interface accessory to encoder broken. ■ Encoder defective.
F080 CPU Fault (Watchdog)	Fault related to the supervision algorithm of the inverter main CPU.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Electric noise. ■ Inverter firmware fault.

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
F081 End of User's Memory	Fault of end of memory to save user's parameter table.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Attempt to save (P204 = 9) more than 32 parameters (with values different from the factory default) on the User parameter table.
F082 Fault in Data Transfer (MMF)	Fault in data transfer using MMF accessory.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Attempt to download data from the flash memory module to the inverter with the inverter energized. ■ Attempt to download a SoftPLC application incompatible with the destination inverter. ■ Problems saving data downloaded to the inverter.
F084 Auto-diagnosis Fault	Fault related to the automatic identification algorithm of the inverter hardware.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Poor contact in the connection between the main control and the power pack. ■ Hardware not compatible with the firmware version. ■ Defect on the internal circuits of the inverter.
A090 External Alarm	External alarm via Dlx (option "no external alarm" in P263 to P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Wiring on DI1 to DI8 inputs are open or have poor contact.
F091 External Fault	External fault via Dlx ("no external fault" in P263 to P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Wiring on DI1 to DI8 inputs are open or have poor contact.
A128 Telegram Reception Timeout	It indicates that the device stopped receiving valid telegrams for a period longer than the setting in P314. The time counting starts as soon as it receives the first valid telegram, with correct address and error-checking field.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network, grounding. ■ Ensure the master always sends telegrams to the equipment in a time shorter than the setting in P314. ■ Disable this function in P314.
A133 No Power Supply on the CAN Interface	It indicates that the CAN interface has no power supply between pins 25 and 29 of the connector.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Measure if there is voltage within the allowed range between pins 25 and 29 of the CAN interface connector. ■ Check if the power supply cables are not misconnected or inverted. ■ Check for contact problems on the cable or connector of the CAN interface.
A134 Bus Off	Bus off error detected on the CAN interface.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check for short circuit on the CAN circuit transmission cable. ■ Check if the cables are not misconnected or inverted. ■ Check if all the network devices use the same baud rate. ■ Check if the termination resistors with the right specification were installed only at the end of the main bus. ■ Check if the CAN network was properly installed.
A135 Node Guarding/ Heartbeat	CANopen communication error control detected communication error using the guarding mechanism.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the times set on the master and on the slave for message exchange. In order to prevent problems due to transmission delays and time counting, it is recommended that the values set for error detection by the slave be multiples of the times set for message exchange on the master. ■ Check if the master is sending the guarding telegrams in the time set. ■ Check problems in the communication that may cause missing telegrams or transmission delays.
A136 Idle Master	Alarm indicates that the DeviceNet network master is in Idle mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Set the switch that controls the master operation of the master for Run or the corresponding bit on the configuration word of the master software. If further information is needed, refer to the documentation of the master used.
A137 DeviceNet Connection Timeout	Alarm that indicates that one or more DeviceNet connections timed out.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the network master status. ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network.
A138 Profibus DP Interface in Clear Mode	It indicates that the inverter received the command from the Profibus DP network master to go into clear mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the network master status, ensuring it is in the run mode.
A139 Offline Profibus DP Interface	It indicates interruption in the communication between the Profibus DP network master and the inverter. The Profibus DP communication interface went into offline status.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the network master is correctly configured and operating properly. ■ Check for short-circuit or poor contact on the communication cables. ■ Check if the cables are not misconnected or inverted. ■ Check if the termination resistors with the right value were installed only at the end of the main bus. ■ Check the network installation in general - cabling, grounding.

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
A140 Profibus DP Module Access Error	It indicates error in the access to the Profibus DP communication module data.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the Profibus DP module is correctly fitted. ■ Hardware errors due to improper handling or installation of the accessory, for instance, may cause this error. If possible, carry out tests by replacing the communication accessory.
A147 EtherNet/IP Communication Offline	It indicates interruption in the cyclic communication with EtherNet/IP master. It occurs when, for any reason, after the cyclic communication of the master with the product is started, this communication is interrupted.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the status of the network master. ■ Check the network installation, broken cable or failed/bad contact in the network connections.
A149 Timeout Modbus TCP	It indicates that the device stopped receiving valid telegrams for a period longer than the setting in P868. The time counting starts as soon as it receives the first valid telegram.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network, grounding. ■ Ensure the Modbus TCP client always sends telegrams to the equipment in a time shorter than the setting in P868. ■ Disable this function in P868.
A163 Signal Fault AI1 4...20 mA	Analog input signal AI1 at 4 to 20 mA or 20 to 4 mA is below 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Current signal on the analog input AI1 interrupted or null. ■ Parameterization error on analog input AI1.
A164 Signal Fault AI2 4...20 mA	.Analog input signal AI2 at 4 to 20 mA or 20 to 4 mA is below 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Current signal on the analog input AI2 interrupted or null. ■ Parameterization error on analog input AI2.
A177 Replace Fan	Alarm to replace the fan (P045 >50000 hours).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Maximum number of operation hours of the heatsink fan exceeded.
F182 Pulse Feedback Failure	Pulse feedback circuit fault of the output voltage. Note: it may be turned off in P397.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Hardware identification fault; compare P295 and P296 to the inverter identification label. ■ Inverter internal pulse feedback circuit fault.
A211 Drive in Fire Mode	Indicates that the drive is in Fire Mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ The digital input programmed for activating the Fire Mode is active.
F228 Timeout in Receipt of Telegrams	It indicates that the device stopped receiving valid telegrams for a period longer than the setting in P314. The time counting starts as soon as it receives the first valid telegram, with correct address and error-checking field.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network, grounding. ■ Ensure the master always sends telegrams to the equipment in a time shorter than the setting in P314. ■ Disable this function in P314.
F233 No Power Supply on the CAN Interface	It indicates that the CAN interface has no power supply between pins V(-) and V(+) of the connector.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Measure if there is voltage within the allowed range between pins V(-) and V(+) of the CAN interface connector. ■ Check if the power supply cables are not misconnected or inverted. ■ Check for contact problems on the cable or connector of the CAN interface.
F234 Bus Off	Bus off error detected on the CAN interface.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check for short circuit on the CAN circuit transmission cable. ■ Check if the cables are not misconnected or inverted. ■ Check if all the network devices use the same baud rate. ■ Check if the termination resistors with the right specification were installed only at the end of the main bus. ■ Check if the CAN network was properly installed.
F235 Node Guarding/ Heartbeat	CANopen communication error control detected communication error using the guarding mechanism.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the times set on the master and on the slave for message exchange. In order to prevent problems due to transmission delays and time counting, it is recommended that the values set for error detection by the slave be multiples of the times set for message exchange on the master. ■ Check if the master is sending the guarding telegrams in the time set. ■ Check problems in the communication that may cause missing telegrams or transmission delays.
F236 Idle Master	Fault indicates that the DeviceNet network master is in Idle mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Set the switch that controls the master operation for Run or the corresponding bit on the configuration word of the master software. If further information is needed, refer to the documentation of the master used.
F237 DeviceNet Connection Timeout	Fault that indicates that one or more DeviceNet connections timed out.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the network master status. ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network.

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
F238 Profibus DP Interface in Clear Mode	It indicates that the inverter received a command from the Profibus DP network master to enter the clear mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verify the network master status, making sure it is in the execution mode (Run).
F239 Offline Profibus DP Interface	It indicates an interruption in the communication between the Profibus DP network master and the inverter. The Profibus DP communication interface went into offline status.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the network master is correctly configured and operating properly. ■ Check for short-circuit or poor contact on the communication cables. ■ Check if the cables are not misconnected or inverted. ■ Check if the termination resistors with the right value were installed only at the end of the main bus. ■ Check the network installation in general - cabling, grounding.
F240 Profibus DP Module Access Fault	It indicates fault in the access to the Profibus DP communication module data.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the Profibus DP module is correctly fitted. ■ Hardware errors due to improper handling or installation of the accessory, for instance, may cause this fault. If possible, carry out tests by replacing the communication accessory.
F247 EtherNet/IP Communication Offline	It indicates interruption in the cyclic communication with EtherNet/IP master. It occurs when, for any reason, after the cyclic communication of the master with the product is started, this communication is interrupted.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the status of the network master. ■ Check the network installation, broken cable or failed/bad contact in the network connections.
F249 Timeout Modbus TCP	It indicates that the device stopped receiving valid telegrams for a period longer than the setting in P868. The time counting starts as soon as it receives the first valid telegram.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check network installation, broken cable or fault/poor contact on the connections with the network, grounding. ■ Ensure the Modbus TCP client always sends telegrams to the equipment in a time shorter than the setting in P868. ■ Disable this function in P868.
A700 Remote HMI Communication	No communication with remote HMI, but there is no frequency command or reference for this source.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the communication interface with the HMI is properly configured in parameter P312. ■ HMI cable disconnected.
F701 Remote HMI Communication Fault	No communication with the remote HMI; however, there is command or frequency reference for this source.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check that the HMI communication interface is properly configured in parameter P312. ■ HMI cable disconnected.
A702 Inverter Disabled	This failure occurs when there is a SoftPLC movement block active and the "General Enable" command is disabled.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check if the drive General Enable command is active.
A704 Two Movem. Enabled	It occurs when 2 or more SoftPLC movement blocks are enabled at the same time.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the user's program logic.
A706 Refer. Not Progr. SPLC	This failure occurs when a SoftPLC movement block is enabled and the speed reference is not programmed for the SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Check the programming of the references in the Local and/or Remote mode (P221 and P222).
A708 SoftPLC Application Stopped	SoftPLC Application not running.	<ul style="list-style-type: none"> ■ SoftPLC Application is stopped (P901 = 0 and P900 = 3). ■ SoftPLC state presents application incompatible with the firmware version of the frequency inverter.
F709 SPLC Application Stopped	SoftPLC application not running.	<ul style="list-style-type: none"> ■ SoftPLC application stopped (P901 = 0 and P900 = 3). ■ SoftPLC state presents incompatible application with the firmware version of the frequency inverter.
F710 Size of the SoftPLC Application	The size of the SoftPLC user's program exceeded the maximum memory capacity.	<ul style="list-style-type: none"> ■ The logic implemented on the SoftPLC is too large. Check project size.
F711 Fault on SoftPLC Application	Fault found in SoftPLC user's program.	<ul style="list-style-type: none"> ■ SoftPLC user's program stored on flash memory is corrupted. ■ Timeout during execution of SoftPLC scan cycle.
A712 SPLC Protected Against Copy	It occurs when there is an attempt to copy the SoftPLC application protected against copies.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Attempt to copy SoftPLC application protected against copies ("never permit copies"). ■ Attempt to copy SoftPLC from a copy protected against copies ("no permission to copy from a copy").

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
F750/A750 to F799/A799 User's Faults/Alarms for SoftPLC	Fault/Alarm range intended for the user's application developed in the SoftPLC function.	<ul style="list-style-type: none"> Defined by the user's application developed in the SoftPLC function.

Faults and Alarms for PID Controller Application (P903 = 1)

Fault / Alarm	Description	Possible Causes
A750 Sleep Mode Active	It indicates that the PID Controller is in the sleep mode.	<ul style="list-style-type: none"> The motor speed remained below the value programmed in P938 for the time programmed in P939.
A760 Low Level of the Control Process Variable	It indicates that the level of the control process variable (P916) is low.	<ul style="list-style-type: none"> The control process variable (P916) remained below the value programmed in P924 for 150 ms.
F761 Low Level of the Control Process Variable	It indicates the motor was switched off due to the low level of the control process variable.	<ul style="list-style-type: none"> The control process variable (P916) remained below the value programmed in P924 for a certain time (P925).
A762 High Level of the Control Process Variable	It indicates that the level of the control process variable (P916) is high.	<ul style="list-style-type: none"> The control process variable (P916) remained above the value programmed in P926 for 150 ms.
F763 High Level of the Control Process Variable	It indicates the motor was switched off due to the high level of the control process variable.	<ul style="list-style-type: none"> The control process variable (P916) remained above the value programmed in P926 for a certain time (P927).
A790 Speed reference source not programmed for the SoftPLC	It indicates that parameters of the speed reference sources in local mode (P221) and in remote mode (P222) were not programmed for the SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> The PID Controller was enabled, the Run/Stop command is active, and neither of the two parameters of the speed reference source was programmed in 12 (SoftPLC).

Fault and alarm operation:

- Faults operate by indicating their occurrence on the HMI, in the frequency inverter status word (P006), in the present fault parameter (P049) and disabling the motor. They can only be reset with a reset command or de-energizing the frequency inverter.
- Alarms operate by indicating their occurrence on the HMI and in the present alarm parameter (P048). They are automatically reset when the alarm condition ceases existing.

APPENDIX - TECHNICAL SPECIFICATIONS

Table 1.1: Situations for CONFIG status

P047	Condition
0	Out of CONFIG status. The HMI and parameters P006 and P680 must not indicate ConF
1	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (4 = Forward Run)
2	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (5 = Reverse Run)
3	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (6 = Start)
4	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (7 = Stop)
5	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (8 = Direction of Rotation)
6	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (9 = LOC/REM)
7	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (11 = Accelerate E.P.)
8	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (12 = Decelerate E.P.)
9	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (14 = 2 nd Ramp)
10	Reserved
11	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (24 = Disable Flying Start)
12	Two or more Dlx (P263...P270) programmed for (26 = Programming Off)
13	Reserved
14	Reserved
15	Dlx (P263...P270) programmed for (4 = Forward Run) without Dlx (P263...P270) programmed for (5 = Reverse Run) or the opposite
16	Dlx (P263...P270) programmed for (6 = Start) without Dlx (P263...P270) programmed for (7 = Stop) or the opposite
17	P221 or P222 programmed for (8 = Multispeed) without Dlx (P263...P270) programmed for (13 = Multispeed) or the opposite
18	P221 or P222 programmed for (7 = E.P.) without Dlx (P263...P270) programmed for (11 = Accelerate E.P.) or the opposite
19	P224 programmed for (1 = Dlx) OR P227 programmed for (1 = Dlx) without Dlx (P263...P270) programmed for (1 = Run/Stop) AND without Dlx (P263...P270) programmed for (2 = General Enable) AND without Dlx (P263...P270) programmed for (3 = Quick Stop) AND without Dlx (P263...P270) programmed for (4 = Forward Run) AND without Dlx (P263...P270) programmed for (6 = Start)
20	Reserved
21	P221 or P222 programmed for (8 = Multispeed) with DI1 (P263) AND DI2 (P264) OR DI1 (P263) AND DI5 (P267) OR DI1 (P263) AND DI6 (P268) OR DI2 (P264) AND DI5 (P267) OR DI2 (P264) AND DI6 (P268) OR DI5 (P267) AND DI6 (P268) programmed for (13 = Multispeed)
22	Minimum Frequency Reference (P133) greater than Maximum Frequency Reference (P134)
23 to 28	Reserved
29	Two or more Dlx (P263...270) programmed for (49 = Enable Fire Mode) OR two or more DOx (P275...P278) Programmed for (45 = Fire Mode ON) OR P580 programmed for 1, 2 or 4 (Fire Mode Enabled) without Dlx programmed for (49 = Enable Fire Mode) OR Dlx programmed for (49 = Enable Fire Mode) OR DOx programmed for (45 = Fire Mode ON) and P580 programmed for (0 = Fire Mode Disabled) or (3 = Reserved)
30 to 32	Reserved
33	Parameterization in conflict with DC Bus Compensation. Energy Saver active (P588 value other than zero), Controle VVW ativo (P202 = 5), Functions Ride-Through or Flying Start are enable (P320 value other than zero)

Table 1.2: Levels of performance monitoring of the DC link voltage

Supply	Level F021	Level F022
110 to 127 Vac (P296 = 1)	200 Vdc	460 Vdc
200 to 240 Vac (P296 = 2)	200 Vdc	410 Vdc
380 Vac (P296 = 4)	385 Vdc	800 Vdc
400 to 415 Vac (P296 = 5)	405 Vdc	800 Vdc
440 to 460 Vac (P296 = 6)	446 Vdc	800 Vdc
480 Vac (P296 = 7)	486 Vdc	800 Vdc

Table 1.3: Overtemperature actuation levels of the power module

Line	Frame Size	Level A050	Level F051
200 V	A	90 °C (194 °F)	100 °C (212 °F)
200 V	B	116 °C (248 °F)	126 °C (258 °F)
400 V	A, B and C	100 °C (212 °F)	110 °C (222 °F)

Table 1.4: IO's expansion accessories

Name	Description	P027
-	No accessories	0
CFW300-IOAR	Accessory for IO's expansion: 1 analog input + 1 analog output + 3 relay digital outputs	1
CFW300-IODR	Accessory for IO's expansion: 4 digital inputs (NPN/PNP) + 3 relay digital outputs	2
CFW300-IOADR	Accessory for IO's expansion: 1 input for infrared receiver + 1 NTC sensor input + 3 relay digital outputs	3
CFW300-IOAENC	Accessory for IO's expansion: 1 analog input + 2 analog outputs + 1 differential encoder input	4
-	Reservado	5
CFW300-IODF	Accessory for IO expansion: 3 inputs and 3 outputs in frequency	6
-	Reserved	7 a 10

Table 1.5: Communication expansion accessories

Name	Description	P028
-	No accessories	0
CFW300-HMIR	Remote HMI accessory (via CFW300-CRS485 accessory)	1
CFW300-CBLT	Bluetooth communication accessory	2
CFW300-CCAN	Accessory with communication CANopen and DeviceNet	3
CFW300-CPDP	Accessory with communication Profibus DP	4
CFW300-CETH	Accessory with communication Ethernet	5
-	Reserved	6
CFW300-IOP	Accessory for IO expansion: 1 analog input	7
-	Reserved	8 a 10



Referencia Rápida de los Parámetros, Alarmas y Fallas

Serie: CFW300

Idioma: Español

Documento: 10006257607 / 02

Versión del software: 3.0X

Build 1927

Fecha de la Publicación: 11/2019

Versión	Revisión	Descripción
2.0X	R00	Primera edición.
2.1X	R01	Revisión general. Alterado P695. Inclusión de la Interfaz de Comunicación Ethernet (Protocolo Modbus TCP).
3.0X	R02	Revisión general. Nuevos parámetros P191, P760, P761, P762, P763, P764, P765. Nuevas opciones en el rango de valores de parámetros: P263 a P270, P310 y P312. Inclusión de los protocolos EtherNet/IP y BACnet. Actualización de firmware a través de WPS.

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P000	Acceso Parámetro	0 a 9999	1	
P001	Referencia Velocidad	0 a 9999		ro
P002	Velocidad de Salida (Motor)	0 a 9999		ro
P003	Corriente Motor	0,0 a 40,0 A		ro
P004	Tensión Link DC	0 a 828 V		ro
P005	Frecuencia de Salida (Motor)	0,0 a 400,0 Hz		ro
P006	Estado del Convertidor	0 = Ready (Pronto) 1 = Run (Ejecución) 2 = Subtensión 3 = Falla 4 = Autoajuste 5 = Configuración 6 = Frenado CC 7 = Reservado 8 = Fire Mode		ro
P007	Tensión Salida	0 a 480 V		ro
P009	Torque en el Motor	-200,0 a 200,0 %		ro, VVW
P011	Factor de Potencia	0,00 a 1,00		ro
P012	Estado DI8...DI1	0 a FF (hexa) Bit 0 = DI1 Bit 1 = DI2 Bit 2 = DI3 Bit 3 = DI4 Bit 4 = DI5 Bit 5 = DI6 Bit 6 = DI7 Bit 7 = DI8		ro
P013	Estado DO4 a DO1	0 a F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P014 (*)	Valor de AO1	0,0 a 100,0 %		ro
P015 (*)	Valor de AO2	0,0 a 100,0 %		ro
P018	Valor de AI1	-100,0 a 100,0 %		ro
P019 (*)	Valor de AI2	-100,0 a 100,0 %		ro
P020 (*)	Valor Señal del Potenciómetro	-100,0 a 100,0 %		ro
P022	Valor de FI en Hz	0 a 3000 Hz		ro
P023	Versión SW Principal	0,00 a 99,99		ro
P024 (*)	Versión SW Secund. IO	0,00 a 99,99		ro
P025 (*)	Versión SW Secund. Com.	0,00 a 99,99		ro
P027	Config. Mod. IO	0 = Sin Accesorio 1 = CFW300-IOAR 2 = CFW300-IODR 3 = CFW300-IOADR 4 = CFW300-IOAENC 5 = Reservado 6 = CFW300-IODF		ro
P028	Config. Mod. Comm.	0 = Sin Accesorio 1 = CFW300-HMIR 2 = CFW300-CBLT 3 = CFW300-CCAN 4 = CFW300-CPDP 5 = CFW300-CETH 6 = Reservado 7 = CFW300-IOP		ro

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P029	Config. HW Potencia	0 = No identificado 1 = 1,6 A/110 V 2 = 2,6 A/110 V 3 = 4,2 A/110 V 4 = 6,0 A/110 V 5 = 1,6 A/220 V 6 = 2,6 A/220 V 7 = 4,2 A/220 V 8 = 6,0 A/220 V 9 = 7,3 A/220 V 10 = 10,0 A/220 V 11 = 15,2 A/220 V 12 a 19 = Reservado 20 = 1,1 A/380 V 21 = 1,8 A/380 V 22 = 2,6 A/380 V 23 = 3,5 A/380 V 24 = 4,8 A/380 V 25 = 6,5 A/380 V 26 = 8,2 A/380 V 27 = 10,0 A/380 V 28 = 12,0 A/380 V 29 = 15,0 A/380 V	0	ro
P030	Temp. Módulo	-200,0 a 200,0 °C		ro
P037	Sobrecarga del Motor lxt	0,0 a 100,0 %		ro
P038 (*)	Velocidad del Encoder	-9999 a 9999 rpm		ro
P039 (*)	Contador Pulsos Enc.	0 a 9999		ro
P045	Horas Ventil. Encendido	0 a FFFF (hexa)		ro
P047	Estado CONF	0 a 33 (Tabla 1.1 en la página 58)		ro
P048	Alarma Actual	0 a 999		ro
P049	Falla Actual	0 a 999		ro
P050	Última Falla	0 a 999		ro
P051	Corriente Últ. Falla	0,0 a 40,0 A		ro
P052	Link DC Última Falla	0 a 828 V		ro
P053	Frecuencia Últ. Falla	0,0 a 400,0 Hz		ro
P054	Temp. Últ. Falla	0,0 a 200,0 °C		ro
P060	Segunda Falla	0 a 999		ro
P070	Tercera Falla	0 a 999		ro
P080	Última Falla en Fire Mode	0 a 999		ro
P081	Segunda Falla en Fire Mode	0 a 999		ro
P082	Tercera Falla en Fire Mode	0 a 999		ro
P100	Tiempo Aceleración	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P101	Tiempo Desaceleración	0,1 a 999,9 s	10,0 s	
P102	Tiempo Aceler. 2ª Rampa	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P103	Tiempo Desacel. 2ª Rampa	0,1 a 999,9 s	10,0 s	
P104	Rampa S	0 = Inactiva 1 = Activa	0	cfg
P105	Selección 1ª/2ª Rampa	0 = Primera Rampa 1 = Segunda Rampa 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Reservado 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	0	
P106	Tiempo Acel. R. Emer.	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P107	Tiempo Desac. R. Emer.	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P120	Backup Referencia	0 = Inactiva 1 = Activa 2 = Backup por P121	1	
P121	Referencia vía HMI	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P122	Referencia JOG	-400,0 a 400,0 Hz	5,0 Hz	
P124	Ref. 1 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P125	Ref. 2 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	10,0 (5,0) Hz	
P126	Ref. 3 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	20,0 (10,0) Hz	
P127	Ref. 4 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	30,0 (20,0) Hz	
P128	Ref. 5 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	40,0 (30,0) Hz	
P129	Ref. 6 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	50,0 (40,0) Hz	

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P130	Ref. 7 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	60,0 (50,0) Hz	
P131	Ref. 8 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	66,0 (55,0) Hz	
P133	Frecuencia Mínima	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P134	Frecuencia Máxima	0,0 a 400,0 Hz	66,0 (55,0) Hz	
P135	Corriente Máx. Salida	0,0 a 40,0 A	1,5 x I _{nom}	V/f
P136	Boost de Torque Man.	0,0 a 30,0 %	Conforme Modelo del Convertidor	V/f
P137	Boost de Torque Autom	0,0 a 30,0 %	0,0 %	V/f
P138	Compensación de Deslizamiento	-10,0 a 10,0 %	0,0 %	V/f
P139	Filtro Corr. Salida	0,000 a 9,999 s	0,050 s	V/f, VVW
P140	Filtro Com. Deslizamiento	0,000 a 9,999 s	0,500 s	VVW
P142	Tensión de Salida Máxima	0,0 a 100,0 %	100,0 %	cfg, V/f
P143	Tensión Salida Intermed.	0,0 a 100,0 %	50,0 %	cfg, V/f
P145	Frec. Inicio Deb.Campo	0,0 a 400,0 Hz	60,0 (50,0) Hz	cfg, V/f
P146	Frec. Salida Intermediária	0,0 a 400,0 Hz	30,0 (25,0) Hz	cfg, V/f
P149	Modo Comp. del Link DC	0 = Inactiva 1 = Normal 2 = Sobremodulación 3 = Extendido	0	cfg, V/f
P150	Tipo Regul. Ud/LC	0 = hold_Ud y desac_LC 1 = acel_Ud y desac_LC 2 = hold_Ud y hold_LC 3 = acel_Ud y hold_LC	0	cfg, V/f, VVW
P151	Nivel Reg. Link DC	325 a 810 V	430 V (P296 = 1) 380 V (P296 = 2) 781 V (P296 = 4) 781 V (P296 = 5) 781 V (P296 = 6) 781 V (P296 = 7)	V/f, VVW
P153	Nivel Frenado Reost.	348 a 800 V	Conforme Modelo del Convertidor	V/f, VVW
P156	Corriente Sobrecarga Velocidad Nominal	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P157	Corriente Sobrecarga 50 %	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P158	Corriente Sobrecarga 20 %	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P178	Flujo Nominal	50,0 a 150,0 %	100,0 %	VVW
P191 (*)	Borrar Cont. Pulsos Enc.	0 = Non 1 = Si	0	cfg
P200	Contraseña	0 = Inactiva 1 = Activa 2 a 9999 = Nueva Contraseña	0	cfg
P202	Tipo de Control	0 = V/f 1 = V/f Cuadrático 2 a 4 = Sin Función 5 = VVW	0	cfg
P204	Carga/Salva Parámetros	0 a 4 = Sin Función 5 = Carga 60 Hz 6 = Carga 50 Hz 7 = Carga Usuario 8 = Sin Función 9 = Guarda Usuario 10 = Sin Función 11 = Carga Padrón SoftPLC 12 a 13 = Reservado	0	cfg
P205	Parámetro Display Princ.	0 a 999	2	
P207	Parámetro para Barra Gráfica	0 a 999	3	
P208	Factor Escala Ref.	1 a 9999	600	
P209	Unidad Ing. Ref.	0 a 1 = Sin unidad 2 = Volt (V) 3 = Hertz (Hz) 4 = Sin unidad 5 = Por Ciento (%) 6 = Sin unidad 7 = Rotación/min. (rpm)	3	
P210	Punto Decimal Ref.	0 = wxyz 1 = wxy.z 2 = wx.yz 3 = w.xyz	1	

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P213	Factor Escala Barra	1 a 9999	1,0 x I _{nom}	
P219	Red. Frec. de Conmutación	0,0 a 15,0 Hz	15,0 Hz	cfg
P220	Selección Fonte LOC/REM	0 = Siempre Local 1 = Siempre Remoto 2 a 3 = Sin Función 4 = Dlx 5 = Serial/USB (LOC) 6 = Serial/USB (REM) 7 a 8 = Sin Función 9 = CO/DN/DP/ETH (LOC) 10 = CO/DN/DP/ETH (REM) 11 = SoftPLC	0	cfg
P221	Selec. Referencia LOC	0 = HMI 1 = AI1 2 = AI2 3 = Potenciómetro 4 = FI 5 = AI1 + AI2 >0 6 = AI1 + AI2 7 = E.P. 8 = Multispeed 9 = Serial/USB 10 = Sin Función 11 = CO/DN/DP/ETH 12 = SoftPLC 13 = Sin Función 14 = AI1 >0 15 = AI2 >0 16 = Potenciómetro >0 17 = FI >0	0	cfg
P222	Selec. Referencia REM	Ver opciones en P221	1	cfg
P223	Selección Giro LOC	0 = Horario 1 = Anti-Horario 2 a 3 = Sin Función 4 = Dlx 5 = Serial/USB (H) 6 = Serial/USB (AH) 7 a 8 = Sin Función 9 = CO/DN/DP/ETH (H) 10 = CO/DN/DP/ETH (AH) 11 = Sin Función 12 = SoftPLC	0	cfg
P224	Selec. Gira/Para LOC	0 = Teclas HMI 1 = Dlx 2 = Serial/USB 3 = Sin Función 4 = CO/DN/DP/ETH 5 = SoftPLC	0	cfg
P225	Selección JOG LOC	0 = Inactivo 1 = Sin Función 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Sin Función 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	1	cfg
P226	Selección Giro REM	Ver opciones en P223	4	cfg
P227	Selección Gira/Para REM	Ver opciones en P224	1	cfg
P228	Selección JOG REM	Ver opciones en P225	2	cfg
P229	Selección Modo Parada	0 = Por Rampa 1 = Por Inercia	0	cfg
P230	Zona Muerta (Als y FI1)	0 = Inactiva 1 = Activa	0	cfg

Español

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P231	Función Señal AI1	0 = Ref. Veloc. 1 a 3 = Sin Función 4 = PTC 5 a 6 = Sin Función 7 = Uso PLC 8 = Función 1 Aplicación 9 = Función 2 Aplicación 10 = Función 3 Aplicación 11 = Función 4 Aplicación 12 = Función 5 Aplicación 13 = Función 6 Aplicación 14 = Función 7 Aplicación 15 = Función 8 Aplicación 16 = Setpoint del Control 17 = Variable de Proceso	0	cfg
P232	Ganancia Entrada AI1	0,000 a 9,999	1,000	
P233	Señal Entrada AI1	0 = 0 a 10 V / 20 mA 1 = 4 a 20 mA 2 = 10 V / 20 mA a 0 3 = 20 a 4 mA	0	
P234	Offset Entrada AI1	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P235	Filtro Entrada AI1	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P236 (*)	Función Señal AI2	Ver opciones en P231	0	cfg
P237 (*)	Ganancia Entrada AI2	0,000 a 9,999	1,000	
P238 (*)	Señal Entrada AI2	Ver opciones en P233	0	
P239 (*)	Offset Entrada AI2	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P240 (*)	Filtro Entrada AI2	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P241 (*)	Función Señal del Potenciómetro	0 = Ref. Veloc. 1 a 6 = Sin Función 7 = SoftPLC 8 = Función 1 Aplicación 9 = Función 2 Aplicación 10 = Función 3 Aplicación 11 = Función 4 Aplicación 12 = Función 5 Aplicación 13 = Función 6 Aplicación 14 = Función 7 Aplicación 15 = Función 8 Aplicación 16 a 17 = Sin Función	0	cfg
P242 (*)	Ganancia Señal del Potenciómetro	0,000 a 9,999	1,000	
P244 (*)	Offset Señal del Potenciómetro	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P245	Filtro del Potenciómetro y FI1	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P246	Función Entrada en Frec. FI1	0 = Inactiva 1 = Activa en DI1 2 = Activa en DI2 3 = Activa en DI3 4 = Activa en DI4	0	cfg
P247	Ganancia de Entrada Frec. FI1	0,000 a 9,999	1,000	
P248	Entrada Frec. Mínima FI1	1 a 3000 Hz	100 Hz	
P249	Offset Entrada Frec. FI1	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P250	Entrada Frec. Máx. FI1	1 a 3000 Hz	1000 Hz	

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P251 (*)	Función Salida AO1	0 = Ref. Velocidad 1 = Sin Función 2 = Velocidad Real 3 a 4 = Sin Función 5 = Corr. Salida 6 = Sin Función 7 = Corr. Activa 8 a 10 = Sin Función 11 = Torque(Par) Motor 12 = SoftPLC 13 a 15 = Sin Función 16 = lxt Motor 17 = Sin Función 18 = Contenido P696 19 = Contenido P697 20 = Sin Función 21 = Función 1 Aplicación 22 = Función 2 Aplicación 23 = Función 3 Aplicación 24 = Función 4 Aplicación 25 = Función 5 Aplicación 26 = Función 6 Aplicación 27 = Función 7 Aplicación 28 = Función 8 Aplicación 29 = Setpoint del Control 30 = Variable de Proceso	2	
P252 (*)	Ganancia Salida AO1	0,000 a 9,999	1,000	
P253 (*)	Señal Salida AO1	0 = 0 a 10 V 1 = 0 a 20 mA 2 = 4 a 20 mA 3 = 10 a 0 V 4 = 20 a 0 mA 5 = 20 a 4 mA	0	
P254 (*)	Función Salida AO2	Ver opciones en P251	5	
P255 (*)	Ganancia Salida AO2	0,000 a 9,999	1,000	
P256 (*)	Señal Salida AO2	Ver opciones en P253	0	

Español

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P263	Función Entrada DI1	0 = Sin Función 1 = Gira/Para 2 = Hab. General 3 = Parada Rápida 4 = Avance 5 = Retroceso 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª Rampa 15 a 17 = Sin Función 18 = Sin Alarma Ext 19 = Sin Falla Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sin Función 24 = Deshab. FS 25 = Sin Función 26 = Bloquea Prog. 27 a 31 = Sin Función 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Acelera E.P. 2ª Rampa 34 = Desacelera E.P. 2ª Rampa 35 = Avance 2ª Rampa 36 = Retroceso 2ª Rampa 37 = Comenza / Ac. E.P. 38 = De. EP / Para 39 = Parar 40 = Clave de Seguridad 41 = Función 1 Aplicación 42 = Función 2 Aplicación 43 = Función 3 Aplicación 44 = Función 4 Aplicación 45 = Función 5 Aplicación 46 = Función 6 Aplicación 47 = Función 7 Aplicación 48 = Función 8 Aplicación 49 = Activar Fire Mode 50 a 54 = Sin Función 55 = Gira/Para con Bloqueo en la Energización 56 = Avance con Bloqueo en la Energización 57 = Retroceso con Bloqueo en la Energización	1	cfg

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P264	Función Entrada DI2	0 = Sin Función 1 = Gira/Para 2 = Hab. General 3 = Parada Rápida 4 = Avance 5 = Retroceso 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sin Función 18 = Sin Alarma Ext 19 = Sin Falla Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sin Función 24 = Deshab. FS 25 = Sin Función 26 = Bloquea Prog. 27 a 31 = Sin Función 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Acelera E.P. 2ª Rampa 34 = Desacelera E.P. 2ª Rampa 35 = Avance 2ª Rampa 36 = Retroceso 2ª Rampa 37 = Comenza / Ac. E.P. 38 = De. E.P. / Para 39 = Parar 40 = Clave de Seguridad 41 = Función 1 Aplicación 42 = Función 2 Aplicación 43 = Función 3 Aplicación 44 = Función 4 Aplicación 45 = Función 5 Aplicación 46 = Función 6 Aplicación 47 = Función 7 Aplicación 48 = Función 8 Aplicación 49 = Activar Fire Mode 50 = PID Manual / Automático 51 a 54 = Sin Función 55 = Gira/Para con Bloqueo en la Energización 56 = Avance con Bloqueo en la Energización 57 = Retroceso con Bloqueo en la Energización	8	cfg

Español

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P265	Función Entrada DI3	0 = Sin Función 1 = Gira/Para 2 = Hab. General 3 = Parada Rápida 4 = Avance 5 = Retroceso 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sin Función 18 = Sin Alarma Ext 19 = Sin Falla Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sin Función 24 = Deshab. FS 25 = Sin Función 26 = Bloquea Prog. 27 a 31 = Sin Función 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Acelera E.P. 2ª Rampa 34 = Desacelera E.P. 2ª Rampa 35 = Avance 2ª Rampa 36 = Retroceso 2ª Rampa 37 = Comenza / Ac. E.P. 38 = De. E.P. / Para 39 = Parar 40 = Clave de Seguridad 41 = Función 1 Aplicación 42 = Función 2 Aplicación 43 = Función 3 Aplicación 44 = Función 4 Aplicación 45 = Función 5 Aplicación 46 = Función 6 Aplicación 47 = Función 7 Aplicación 48 = Función 8 Aplicación 49 = Activar Fire Mode 50 = Sin Función 51 = Comando para Aumentar el Setpoint del Control (PE) 52 = Sin Función 53 = 1ª DI para Selección del Setpoint del Control 54 = Sin Función 55 = Gira/Para con Bloqueo en la Energización 56 = Avance con Bloqueo en la Energización 57 = Retroceso con Bloqueo en la Energización	0	cfg

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P266	Función Entrada DI4	0 = Sin Función 1 = Gira/Para 2 = Hab. General 3 = Parada Rápida 4 = Avance 5 = Retroceso 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sin Función 18 = Sin Alarma Ext 19 = Sin Falla Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sin Función 24 = Deshab. FS 25 = Sin Función 26 = Bloquea Prog. 27 a 31 = Sin Función 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Acelera E.P. 2ª Rampa 34 = Desacelera E.P. 2ª Rampa 35 = Avance 2ª Rampa 36 = Retroceso 2ª Rampa 37 = Comenza / Ac. E.P. 38 = De. E.P. / Para 39 = Parar 40 = Clave de Seguridad 41 = Función 1 Aplicación 42 = Función 2 Aplicación 43 = Función 3 Aplicación 44 = Función 4 Aplicación 45 = Función 5 Aplicación 46 = Función 6 Aplicación 47 = Función 7 Aplicación 48 = Función 8 Aplicación 49 = Activar Fire Mode 50 a 51 = Sin Función 52 = Comando para Disminuir el Setpoint del Control (PE) 53 = Sin Función 54 = 2ª DI para Selección del Setpoint del Control 55 = Gira/Para con Bloqueo en la Energización 56 = Avance con Bloqueo en la Energización 57 = Retroceso con Bloqueo en la Energización	0	cfg
P267 (*)	Función Entrada DI5	Ver opciones en P263	0	cfg
P268 (*)	Función Entrada DI6	Ver opciones en P263	0	cfg
P269 (*)	Función Entrada DI7	Ver opciones en P263	0	cfg
P270 (*)	Función Entrada DI8	Ver opciones en P263	0	cfg
P271	Señal de las DIs	0 = (DI1..DI8) NPN 1 = (DI1..DI4) PNP 2 = (DI5..DI8) PNP 3 = (DI1..DI8) PNP	0	cfg

Español

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P275	Función de la Salida DO1	0 = Sin Función 1 = $F^* \geq F_x$ 2 = $F \geq F_x$ 3 = $F \leq F_x$ 4 = $F = F^*$ 5 = Sin Función 6 = $I_s > I_x$ 7 = $I_s < I_x$ 8 = Torque $> T_x$ 9 = Torque $< T_x$ 10 = Remoto 11 = Run 12 = Ready 13 = Sin Falla 14 = Sin F070 15 = Sin Función 16 = Sin F021/F022 17 = Sin Función 18 = Sin F072 19 = 4-20 mA OK 20 = Contenido P695 21 = Sent. Horario 22 a 23 = Sin Función 24 = Ride-Through 25 = Precarga OK 26 = Con Falla 27 = Sin Función 28 = SoftPLC 29 a 34 = Sin Función 35 = Sin Alarma 36 = Sin Falla/Alarma 37 = Función 1 Aplicación 38 = Función 2 Aplicación 39 = Función 3 Aplicación 40 = Función 4 Aplicación 41 = Función 5 Aplicación 42 = Función 6 Aplicación 43 = Función 7 Aplicación 44 = Función 8 Aplicación 45 = Fire Mode ON 46 = Nivel Bajo de la Variable de Proceso 47 = Nivel Alto de la Variable de Proceso	13	
P276 (*)	Función de la Salida DO2	Ver opciones en P275	0	
P277 (*)	Función de la Salida DO3	Ver opciones en P275	0	
P278 (*)	Función de la Salida DO4	Ver opciones en P275	0	
P281	Frecuencia F_x	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P282	Histéresis F_x	0,0 a 15,0 Hz	0,5 Hz	
P290	Corriente I_x	0,0 a 40,0 A	$1,0 \times I_{nom}$	
P293	Torque (Par) T_x	0 a 200 %	100 %	
P295	Corriente Nominal del Convertidor	1,1 a 15,2 A	Conforme Modelo del Convertidor	ro
P296	Tensión Nominal Red	0 = Reservado 1 = 110 - 127 Vca 2 = 200 - 240 Vca 310 Vcc 3 = Reservado 4 = 380 Vca 513 Vcc 5 = 415 Vca 560 Vcc 6 = 440 Vca 594 Vcc 7 = 480 Vca 650 Vcc	Conforme Modelo del Convertidor	cfg
P297	Frec. Conmutación	2,5 a 15,0 kHz	5,0 kHz	cfg, V/f, V/W
P299	Tiempo Fren. Partida	0,0 a 15,0 s	0,0 s	V/f, V/W
P300	Tiempo Fren. Parada	0,0 a 15,0 s	0,0 s	V/f, V/W
P301	Frecuencia de Inicio	0,0 a 15,0 Hz	3,0 Hz	V/f, V/W
P302	Corriente de Frenado CC	0,0 a 100,0 %	20,0 %	V/f, V/W
P303	Frecuencia Evitada 1	0,0 a 400,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P304	Frecuencia Evitada 2	0,0 a 400,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P306	Rango Evitado	0,0 a 25,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P308	Dirección Serial	1 a 247	1	cfg

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P310	Tasa Comunic. Serial	0 = 9600 bits/s 1 = 19200 bits/s 2 = 38400 bits/s 3 = 57600 bits/s 4 = 76800 bits/s	1	cfg
P311	Config. Bytes Serial	0 = 8 bits, sin, 1 1 = 8 bits, par, 1 2 = 8 bits, imp, 1 3 = 8 bits, sin, 2 4 = 8 bits, par, 2 5 = 8 bits, imp, 2	1	cfg
P312	Protocolo Serial	0 a 1 = Reservado 2 = Modbus RTU Esclavo 3 = BACnet 4 = Reservado 5 = ModBus RTU Maestro	2	cfg
P313	Acción p/ Erro Comunic	0 = Inactivo 1 = Para por Rampa 2 = Deshab.General 3 = Ir p/ LOC 4 = LOC Mantie.Hab 5 = Causa Falla	1	
P314	Watchdog Serial	0,0 a 999,0 s	0,0 s	cfg
P316	Estado Interf. Serial	0 = Inactivo 1 = Activo 2 = Error Watchdog		ro
P320	Flying Start/Ride-Through	0 = Inactivas 1 = Flying Start 2 = FS / RT 3 = Ride-Through	0	cfg
P331	Rampa de Tensión para FS y RT	0,2 a 60,0 s	2,0 s	
P332	Tiempo Muerto	0,1 a 10,0 s	1,0 s	
P340	Tiempo AutoReset	0 a 255 s	0 s	
P352	Config. Ventiladores	0 = OFF 1 = ON 2 = CT	2	cfg
P358 (*)	Conf. Falla Encoder	0 = Inactiva 1 = F067 activa 2 = F079 activa 3 = F067 y F079 activas	3	cfg
P375 (*)	Temp. del Sensor Externo	0 a 200 °C		ro
P397	Config. de Control	0 a F (hexa) Bit 0 = Compens.Desliz.Regen. Bit 1 = Comp. de Tiempo Muerto Bit 2 = Estabilizacion Is Bit 3 = Reduccion P297 en A050	11	cfg
P399	Rendimiento Nom.Motor	50,0 a 99,9 %	Conforme Modelo del Convertidor	cfg, VVV
P400	Tensión Nominal Motor	0 a 480 V	220 V	cfg, VVV
P401	Corriente Nom. Motor	0,0 a 40,0 A	1,0 x I _{nom}	cfg, VVV
P402	Rotación Nom. Motor	0 a 24000 rpm	1720 rpm	cfg, VVV
P403	Frecuencia Nom. Motor	0 a 400 Hz	60 Hz	cfg, VVV
P404	Potencia Nom. Motor	0 = 0,16 HP (0,12 kW) 1 = 0,25 HP (0,18 kW) 2 = 0,33 HP (0,25 kW) 3 = 0,50 HP (0,37 kW) 4 = 0,75 HP (0,55 kW) 5 = 1,00 HP (0,75 kW) 6 = 1,50 HP (1,10 kW) 7 = 2,00 HP (1,50 kW) 8 = 3,00 HP (2,20 kW) 9 = 4,00 HP (3,00 kW) 10 = 5,00 HP (3,70 kW) 11 = 5,50 HP (4,00 kW) 12 = 6,00 HP (4,50 kW) 13 = 7,50 HP (5,50 kW) 14 = 10,00 HP (7,50 kW)	2	cfg, VVV
P405 (*)	Numero de Pulsos del Encoder	32 a 9999	1024	cfg, VVV
P407	Factor Pot. Nom. Motor	0,50 a 0,99	Conforme Modelo del Convertidor	cfg, VVV

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P408	Ejecutar Autoajuste	0 = No 1 = Si	0	cfg, VVW
P409	Resistencia Estator	0,01 a 99,99	Conforme Modelo del Convertidor	cfg, VVW
P510	Unidad Ing. SoftPLC	Ver opciones en P209	0	
P511	Forma Indicación SoftPLC	Ver opciones en P210	1	
P580	Configuración Fire Mode	0 = Inactivo 1 = Activo 2 = Activo / P134 3 = Reservado 4 = Activo / Deshab. General	0	cfg
P582	Auto reset de Fallos en Fire Mode	0 = Limitado 1 = Ilimitado	0	cfg
P588	Máximo Torque EOC	0 a 85 %	0 %	cfg
P589	Tensión Mínima EOC	40 a 80 %	40 %	cfg
P590	Freq. Mínima EOC	12,0 a 400,0 Hz	20,0 Hz	cfg
P591	Histéresis EOC	0 a 30 %	10 %	cfg
P613	Versión SW Principal	-9999 a 9999		ro
P680	Estado Lógico	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Reservado Bit 1 = Comando Gira Bit 2 = Fire Mode Bit 3 a 4 = Reservado Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Modo Config. Bit 7 = Alarma Bit 8 = Girando Bit 9 = Habilitado Bit 10 = Horario Bit 11 = JOG Bit 12 = Remoto Bit 13 = Subtensión Bit 14 = Reservado Bit 15 = Falla		ro
P681	Velocidad 13 bits	0 a FFFF (hexa)		ro
P682	Control Serial/USB	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Habilita Rampa Bit 1 = Habilita General Bit 2 = Girar Horario Bit 3 = Habilita JOG Bit 4 = Remoto Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Reservado Bit 7 = Reset de Falla Bit 8 a 15 = Reservado		ro
P683	Ref. Vel. Serial/USB	0 a FFFF (hexa)		ro
P684 (*)	Control CO/DN/DP/ETH	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Habilita Rampa Bit 1 = Habilita General Bit 2 = Girar Horario Bit 3 = Habilita JOG Bit 4 = Remoto Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Reservado Bit 7 = Reset de Falla Bit 8 a 15 = Reservado		ro
P685 (*)	Ref. Vel. CO/DN/DP/ETH	0 a FFFF (hexa)		ro
P690	Estado Lógico 2	0 a FFFF (hexa) Bit 0 a 1 = Reservado Bit 2 = Modo Comp. del Link DC Extendido Bit 3 = Ahorrador de Energía Bit 4 = Reducción Fs Bit 5 = Reservado Bit 6 = Rampa de Desaceleración Bit 7 = Rampa de Aceleración Bit 8 = Rampa Congelada Bit 9 = Setpoint Ok Bit 10 = Regulación Link DC Bit 11 = Config. en 50 Hz Bit 12 = Ride-Through Bit 13 = Flying Start Bit 14 = Frenado CC Bit 15 = Pulsos PWM		ro

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P695	Valor para DOx	0 a 7F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P696 (*)	Valor 1 para AOx	0 a FFFF (hexa)		ro
P697 (*)	Valor 2 para AOx	0 a FFFF (hexa)		ro
P700 (*)	Protocolo CAN	1 = CANopen 2 = DeviceNet		
P701 (*)	Dirección CAN	0 a 127	63	
P702 (*)	Tasa Comunicación CAN	0 = 1 Mbps/Auto 1 = Reservado/Auto 2 = 500 Kbps 3 = 250 Kbps 4 = 125 Kbps 5 = 100 Kbps/Auto 6 = 50 Kbps/Auto 7 = 20 Kbps/Auto 8 = 10 Kbps/Auto	0	
P703 (*)	Reset de Bus Off	0 = Manual 1 = Automático	1	
P705 (*)	Estado ControladorCAN	0 = Inactivo 1 = Auto-baud 2 = CAN Activo 3 = Warning 4 = Error Passive 5 = Bus Off 6 = No Alimentado		ro
P706 (*)	Telegramas CAN RX	0 a 9999		ro
P707 (*)	Telegramas CAN TX	0 a 9999		ro
P708 (*)	Contador de Bus Off	0 a 9999		ro
P709 (*)	Mensajes CAN Perdidas	0 a 9999		ro
P710 (*)	Instancias I/O DeviceNet	0 = ODVA Basic 2W 1 = ODVA Extend 2W 2 = Especific.Fab.2W 3 = Especific.Fab.3W 4 = Especific.Fab.4W 5 = Especific.Fab.5W 6 = Especific.Fab.6W	0	
P711 (*)	Lectura #3 DeviceNet	0 a 1199	0	
P712 (*)	Lectura #4 DeviceNet	0 a 1199	0	
P713 (*)	Lectura #5 DeviceNet	0 a 1199	0	
P714 (*)	Lectura #6 DeviceNet	0 a 1199	0	
P715 (*)	Escrita #3 DeviceNet	0 a 1199	0	
P716 (*)	Escrita #4 DeviceNet	0 a 1199	0	
P717 (*)	Escrita #5 DeviceNet	0 a 1199	0	
P718 (*)	Escrita #6 DeviceNet	0 a 1199	0	
P719 (*)	Estado Red DeviceNet	0 = Offline 1 = OnLine, No Con. 2 = OnLine Conect. 3 = Conexión Expiró 4 = Falla Conexión 5 = Auto-Baud		ro
P720 (*)	Estado Maestro DeviceNet	0 = Run 1 = Idle		ro
P721 (*)	Estado Com. CANopen	0 = Inactivo 1 = Reservado 2 = Comunic. Hab. 3 = Ctrl Errores Hab 4 = Error Guarding 5 = Error Heartbeat		ro
P722 (*)	Estado Nudo CANopen	0 = Inactivo 1 = Inicialización 2 = Parado 3 = Operacional 4 = Preoperacional		ro

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P740 (*)	Estado Com. Profibus	0 = Inactivo 1 = Error Acceso 2 = Offline 3 = Error Config. 4 = Error Parám. 5 = Modo clear 6 = Online		ro
P742 (*)	Lectura #3 Profibus	0 a 1199	0	
P743 (*)	Lectura #4 Profibus	0 a 1199	0	
P744 (*)	Lectura #5 Profibus	0 a 1199	0	
P745 (*)	Lectura #6 Profibus	0 a 1199	0	
P746 (*)	Escrita #3 Profibus	0 a 1199	0	
P747 (*)	Escrita #4 Profibus	0 a 1199	0	
P748 (*)	Escrita #5 Profibus	0 a 1199	0	
P749 (*)	Escrita #6 Profibus	0 a 1199	0	
P750 (*)	Dirección Profibus	1 a 126	1	
P751 (*)	Sel. Teleg. Profibus	1 = Teleg.Estándar 1 2 = Telegrama 100 3 = Telegrama 101 4 = Telegrama 102 5 = Telegrama 103	1	
P754 (*)	Tasa Comunicación Profibus	0 = 9.6 kbit/s 1 = 19.2 kbit/s 2 = 93.75 kbit/s 3 = 187.5 kbit/s 4 = 500 kbit/s 5 = No Detectada 6 = 1500 kbit/s 7 = 3000 kbit/s 8 = 6000 kbit/s 9 = 12000 kbit/s 10 = Reservado 11 = 45.45 kbit/s	0	
P760	Inst Alta del equipo	0 a 419	0	
P761	Inst Baja del equipo	0 a 9999	0	
P762	Numero max maestros	0 a 127	127	
P763	Num max frames MS/TP	0 a FFFF (hexa)	1	
P764	Transmisión msj I-AM	0 = Energización 1 = Continuo	0	
P765	Cantidad Tolken RX	0 a FFFF (hexa)		ro
P770 (*)	Nombre de Bluetooth	0 a 9999	Nº Serie del Convertidor	
P771 (*)	Contraseña Bluetooth PIN	0 a 9999	1234	
P840 (*)	Comandos de Control IR	0 a FFFF (hexa)		ro
P841 (*)	Selección de Control IR	0 = Sin Display 1 = Con Display	0	cfg
P842 (*)	Visualización Rápida 1 IR	0 a 959	2	
P843 (*)	Visualización Rápida 2 IR	0 a 959	375	
P850 (*)	Config Dirección IP	0 = Parámetros 1 = DHCP	1	cfg
P851 (*)	Dirección IP 1	0 a 255	192	cfg
P852 (*)	Dirección IP 1	0 a 255	168	cfg
P853 (*)	Dirección IP 3	0 a 255	0	cfg
P854 (*)	Dirección IP 4	0 a 255	10	cfg

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P855 (*)	CIDR Sub-red	0 = Reservado 1 = 128.0.0.0 2 = 192.0.0.0 3 = 224.0.0.0 4 = 240.0.0.0 5 = 248.0.0.0 6 = 252.0.0.0 7 = 254.0.0.0 8 = 255.0.0.0 9 = 255.128.0.0 10 = 255.192.0.0 11 = 255.224.0.0 12 = 255.240.0.0 13 = 255.248.0.0 14 = 255.252.0.0 15 = 255.254.0.0 16 = 255.255.0.0 17 = 255.255.128.0 18 = 255.255.192.0 19 = 255.255.224.0 20 = 255.255.240.0 21 = 255.255.248.0 22 = 255.255.252.0 23 = 255.255.254.0 24 = 255.255.255.0 25 = 255.255.255.128 26 = 255.255.255.192 27 = 255.255.255.224 28 = 255.255.255.240 29 = 255.255.255.248 30 = 255.255.255.252 31 = 255.255.255.254	24	cfg
P856 (*)	Gateway 1	0 a 255	0	cfg
P857 (*)	Gateway 2	0 a 255	0	cfg
P858 (*)	Gateway 3	0 a 255	0	cfg
P859 (*)	Gateway 4	0 a 255	0	cfg
P860 (*)	MBTCP: Estado de la Comunicación	0 = Inactivo 1 = Sin conexión 2 = Conectado 3 = Error de Timeout		ro
P863 (*)	MBTCP: Conexiones activas	0 a 4		ro
P865 (*)	MBTCP: Puerto TCP	0 a 9999	502	cfg
P868 (*)	MBTCP: Timeout	0,0 a 999,9 s	0,0 s	cfg
P869 (*)	EIP: Estado del Maestro	0 = Run 1 = Idle		ro
P870 (*)	EIP: Estado de la Comunicación	0 = Inactivo 1 = Sin conexión 2 = Conectado 3 = Timeout en la Conexión de I/O 4 = Reservado		ro
P871 (*)	EIP: Perfil de Datos	0 a 3 = Reservado 4 = 120/170: CIP Basic Speed + I/O 5 = 121/171: CIP Extended Speed + I/O 6 a 7 = Reservado 8 = 100/150: Manufac. Speed + I/O 9 a 10 = Reservado	8	cfg
P872 (*)	Lectura #3 Ethernet	0 a 9999	0	
P873 (*)	Lectura #4 Ethernet	0 a 9999	0	
P874 (*)	Lectura #5 Ethernet	0 a 9999	0	
P875 (*)	Lectura #6 Ethernet	0 a 9999	0	
P876 (*)	Lectura #7 Ethernet	0 a 9999	0	
P877 (*)	Lectura #8 Ethernet	0 a 9999	0	
P880 (*)	Escritura #3 Ethernet	0 a 9999	0	
P881 (*)	Escritura #4 Ethernet	0 a 9999	0	
P882 (*)	Escritura #5 Ethernet	0 a 9999	0	
P883 (*)	Escritura #6 Ethernet	0 a 9999	0	
P884 (*)	Escritura #7 Ethernet	0 a 9999	0	
P885 (*)	Escritura #8 Ethernet	0 a 9999	0	

Español

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P889 (*)	Estado de la Interfaz Ethernet	0 a 3 (hexa) Bit 0 = Link 1 Bit 1 = Link 2		ro
P900	Estado de la SoftPLC	0 = Sin Aplicativo 1 = Instalando Aplicativo 2 = Aplicativo Incompatible 3 = Aplicativo Parado 4 = Aplicativo en Ejecución		ro
P901	Comando para SoftPLC	0 = Para Aplic. 1 = Ejecuta Aplic.	0	
P902	Tiempo Ciclo de Scan	0,000 a 9,999 s		ro
P903	Apl. SoftPLC	0 = Usuario 1 = Controlador PID	1	cfg
P904	Acción para Aplicativo de la SoftPLC no ejecutando	0 = Inactivo 1 = Causa Alarma (A708) 2 = Causa Falla (F709)	0	
P910	Parámetro SoftPLC 1	-9999 a 9999	0	
P911	Parámetro SoftPLC 2	-9999 a 9999	0	
P912	Parámetro SoftPLC 3	-9999 a 9999	0	
P913	Parámetro SoftPLC 4	-9999 a 9999	0	
P914	Parámetro SoftPLC 5	-9999 a 9999	0	
P915	Parámetro SoftPLC 6	-9999 a 9999	0	
P916	Parámetro SoftPLC 7	-9999 a 9999	0	
P917	Parámetro SoftPLC 8	-9999 a 9999	0	
P918	Parámetro SoftPLC 9	-9999 a 9999	0	
P919	Parámetro SoftPLC 10	-9999 a 9999	0	
P920	Parámetro SoftPLC 11	-9999 a 9999	0	
P921	Parámetro SoftPLC 12	-9999 a 9999	0	
P922	Parámetro SoftPLC 13	-9999 a 9999	0	
P923	Parámetro SoftPLC 14	-9999 a 9999	0	
P924	Parámetro SoftPLC 15	-9999 a 9999	0	
P925	Parámetro SoftPLC 16	-9999 a 9999	0	
P926	Parámetro SoftPLC 17	-9999 a 9999	0	
P927	Parámetro SoftPLC 18	-9999 a 9999	0	
P928	Parámetro SoftPLC 19	-9999 a 9999	0	
P929	Parámetro SoftPLC 20	-9999 a 9999	0	
P930	Parámetro SoftPLC 21	-9999 a 9999	0	
P931	Parámetro SoftPLC 22	-9999 a 9999	0	
P932	Parámetro SoftPLC 23	-9999 a 9999	0	
P933	Parámetro SoftPLC 24	-9999 a 9999	0	
P934	Parámetro SoftPLC 25	-9999 a 9999	0	
P935	Parámetro SoftPLC 26	-9999 a 9999	0	
P936	Parámetro SoftPLC 27	-9999 a 9999	0	
P937	Parámetro SoftPLC 28	-9999 a 9999	0	
P938	Parámetro SoftPLC 29	-9999 a 9999	0	
P939	Parámetro SoftPLC 30	-9999 a 9999	0	
P940	Parámetro SoftPLC 31	-9999 a 9999	0	
P941	Parámetro SoftPLC 32	-9999 a 9999	0	
P942	Parámetro SoftPLC 33	-9999 a 9999	0	
P943	Parámetro SoftPLC 34	-9999 a 9999	0	
P944	Parámetro SoftPLC 35	-9999 a 9999	0	
P945	Parámetro SoftPLC 36	-9999 a 9999	0	
P946	Parámetro SoftPLC 37	-9999 a 9999	0	
P947	Parámetro SoftPLC 38	-9999 a 9999	0	
P948	Parámetro SoftPLC 39	-9999 a 9999	0	
P949	Parámetro SoftPLC 40	-9999 a 9999	0	
P950	Parámetro SoftPLC 41	-9999 a 9999	0	
P951	Parámetro SoftPLC 42	-9999 a 9999	0	
P952	Parámetro SoftPLC 43	-9999 a 9999	0	
P953	Parámetro SoftPLC 44	-9999 a 9999	0	
P954	Parámetro SoftPLC 45	-9999 a 9999	0	
P955	Parámetro SoftPLC 46	-9999 a 9999	0	

Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P956	Parámetro SoftPLC 47	-9999 a 9999	0	
P957	Parámetro SoftPLC 48	-9999 a 9999	0	
P958	Parámetro SoftPLC 49	-9999 a 9999	0	
P959	Parámetro SoftPLC 50	-9999 a 9999	0	

Configuración de los Parámetros de la SoftPLC para Aplicación Controlador PID (P903 = 1)				
Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P910	Versión de la Aplicación Controlador PID	0,00 a 90,00		ro
P911	Setpoint del Control	-99,99 a 99,99	2,00	
P912	Setpoint 1 del Control	-99,99 a 99,99	2,00	
P913	Setpoint 2 del Control	-99,99 a 99,99	2,30	
P914	Setpoint 3 del Control	-99,99 a 99,99	1,80	
P915	Setpoint 4 del Control	-99,99 a 99,99	1,60	
P916	Variable de Proceso del Control	-99,99 a 99,99		ro
P917	Salida del Controlador PID	0,0 a 100,0 %		ro
P918	Setpoint del Controlador PID en Modo Manual	0,0 a 400,0Hz	0,0Hz	
P919	Estado Lógico del Controlador PID	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Modo Dormir Activo (A750) Bit 1 = PID en Manual (0) / Automático (1) Bit 2 = Nivel Bajo de la VP (A760) Bit 3 = Nivel Bajo de la VP (F761) Bit 4 = Nivel Alto de la VP (A762) Bit 5 = Nivel Alto de la VP (F763) Bit 6 a 15 = Reservado		ro
P920	Selección de la Fuente del Setpoint del Control	0 = Setpoint del Control vía HMI o Redes de Comunicación (P911) 1 = Setpoint del Control vía Entrada Analógica AI1 2 = Setpoint del Control vía Entrada Analógica AI2 3 = Setpoint del Control vía Potenciometro Electrónico (PE) 4 = Dos Setpoints vía Entrada Digital DI3 (P912 y P913) 5 = Tres Setpoints vía Entradas digitales DI3 y DI4 (P912, P913 y P914) 6 = Cuatro Setpoints vía Entradas Digitales DI3 y DI4 (P912, P913, P914 y P915)	0	cfg
P921	Selección de la Fuente de la Variable de Proceso del Control	1 = Variable de Proceso del Control vía Entrada Analógica AI1 2 = Variable de Proceso del Control vía Entrada Analógica AI2 3 = Variable de Proceso del Control vía Diferencia entre la Entrada Analógica AI1 y AI2	1	cfg
P922	Nivel Mínimo del Sensor de la Variable de Proceso del Control	-99,99 a 99,99	0,00	
P923	Nivel Máximo del Sensor de la Variable de Proceso del Control	-99,99 a 99,99	4,00	
P924	Valor para Alarma de Nivel Bajo para la Variable de Proceso del Control	-99,99 a 99,99	1,00	
P925	Tiempo para Falla de Nivel Bajo para la variable de Proceso del Control	0,0 a 999,9s	0,0s	
P926	Valor para Alarma de Nivel Alto para la variable de Proceso del Control	-99,99 a 99,99	3,50	
P927	Tiempo para Falla de Nivel Alto para la Variable de Proceso del Control	0,0 a 999,9s	0,0s	
P928	Selección de la Acción de Control del Controlador PID	0 = Deshabilita Controlador PID 1 = Habilita Controlador PID en Modo Directo 2 = Habilita el Controlador PID en Modo Reverso	0	cfg
P929	Modo de Operación del Controlador PID	0 = Manual 1 = Automático 2 = Selección del Control en Manual (0) o Automático (1) vía entrada digital DI2	2	

Español

Configuración de los Parámetros de la SoftPLC para Aplicación Controlador PID (P903 = 1)				
Parám.	Descripción	Rango de Valores	Ajuste de Fábrica	Prop.
P930	Ajuste Automático del Setpoint del Controlador PID	0 = P911 Inactivo y P918 Inactivo 1 = P911 activo y P918 inactivo 2 = P911 inactivo y P918 activo 3 = P911 activo y P918 activo	0	
P931	Ganancia Proporcional	0,00 a 99,99	1,00	
P932	Ganancia Integral	0,00 a 99,99	5,00	
P933	Ganancia Derivativa	0,00 a 99,99	0,00	
P934	Período de Muestreo del Controlador PID	0,050 a 9,999s	0,100s	cfg
P935	Filtro para el Setpoint de Control del Controlador PID	0,000 a 9,999s	0,150s	
P936	Desvío de la Variable de Proceso del Control para Despertar	-99,99 a 99,99	0,30	
P937	Tiempo para Despertar	0,0 a 999,9s	5,0s	
P938	Velocidad del Motor para activar el Modo Dormir	0,0 a 400,0Hz	0,0Hz	
P939	Tiempo para activar el Modo Dormir	0,0 a 999,9s	10,0s	

Notas:

(*) Disponible solamente cuando accesorio de expansión de IO's o comunicación esté presente (conectado). Para más informaciones consulte la guía del respectivo accesorio.

ro = Parámetro sólo lectura

cfg = Parámetro de configuración, solamente puede ser alterado con el motor parado

V/f = Parámetro disponible en modo V/f

VVW = Parámetro disponible en modo VVW

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
F021 Subtensión link DC	Falla de subtensión en el circuito intermediario.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tensión de alimentación incorrecta, verifique que los datos en la etiqueta del convertidor estén de acuerdo con la red de alimentación y el parámetro P296. ■ Tensión de alimentación muy baja, ocasionando tensión en el Link DC menor que el valor mínimo (Nivel F021) conforme Tabla 1.2 en la página 58. ■ Falta de fase en la entrada. ■ Fala en el circuito de precarga.
F022 Sobretensión Link DC	Falla de sobretensión en el circuito intermediario.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tensión de alimentación incorrecta, verifique que los datos en la etiqueta del convertidor estén de acuerdo con la red de alimentación y el parámetro P296. ■ Tensión de alimentación muy alta, resultando en una tensión en el Link DC mayor que el valor máximo (Nivel F022) conforme Tabla 1.2 en la página 58. ■ Inercia de carga muy alta o rampa de desaceleración muy rápida. ■ Ajuste de P151 muy alto.
F031 Falla em la comunicación del módulo plug-in	El control principal no logra establecer el link de comunicación con el accesorio de expansión de IO's.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Accesorio dañado. ■ Accesorio mal conectado. ■ Problema de identificación del accesorio, consulte P027.
F032 Falla em la comunicación del módulo plug-in comunicación	El control principal no logra establecer el link de comunicación con el accesorio de comunicación.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Accesorio dañado. ■ Accesorio mal conectado. ■ Problema de identificación del accesorio, consulte P028.
F033 Falla ajuste del VVV	Falla en el ajuste de la resistencia del estator P409.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Valor de la resistencia estática en P409 no está de acuerdo con la potencia del convertidor. ■ Error en las conexiones del motor, desconecte la alimentación y verifique la caja de conexiones del motor y las conexiones con los bornes del motor. ■ Potencia del motor muy pequeña o muy grande en relación al convertidor.
A046 Carga Alta en el Motor	Alarma de sobrecarga en el motor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste de P156 con valor bajo para el motor utilizado. ■ Carga alta en el eje del motor.
A050 Sobretemper. IGBTs	Alarma de temperatura elevada medida en el sensor de temperatura (NTC) del módulo de potencia.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temperatura alta en los IGBTs. P030 >Nivel A050, conforme Tabla 1.3 en la página 58. ■ Temperatura ambiente al rededor del convertidor alta y corriente de salida elevada. Para más informaciones consulte el manual del usuario, disponible para download en el sitio: www.weg.net. ■ Ventilador bloqueado o defectuoso. ■ Disipador muy sucio, impidiendo o flujo de aire.
F051 Sobretemper. IGBTs	Falla de sobretemperatura medida en el sensor de temperatura (NTC) del módulo de potencia.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temperatura alta en los IGBTs. P030 >Nivel F051, conforme Tabla 1.3 en la página 58. ■ Temperatura ambiente al rededor del convertidor alta y corriente de salida elevada. Para más informaciones consulte el manual del usuario, disponible para download en el sitio: www.weg.net. ■ Ventilador bloqueado o defectuoso. ■ Disipador muy sucio, impidiendo o flujo de aire.
F067 Cables Inv. Encoder/Mot.	Falla relacionada con la relación de fase de las señales del encoder.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Cableado U, V, W para el motor invertido. ■ Canales A y B del encoder invertidos. ■ Error en la posición de montaje del encoder.
F070 Sobrecorr./ Cortocirc.	Sobrecorriente o cortocircuito en la salida, Link DC o resistor de frenado.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Cortocircuito entre dos fases del motor. ■ Módulo de IGBTs en corto o dañado. ■ Arranque con rampa de aceleración muy corta. ■ Arranque con motor girando sin la función Flying Start.
F072 Sobrecarga en el Motor	Falla de Sobrecarga en el motor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste de P156, P157 o P158 muy bajo en relación a la corriente de operación del motor. ■ Carga en el eje del motor muy alta.
F078 Sobretemperatura Motor	Falla de sobretemperatura medida en el sensor de temperatura (Triple PTC) del motor vía entrada analógica.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Carga en el eje del motor. ■ Ciclo de carga muy elevado (gran número de arranques y paradas por minuto). ■ Temperatura contacto o cortocircuito ($3k\Omega < R_{PTC} < 0k1$). ■ Termistor del motor no instalado. ■ Eje del motor trabado.
F079 Falla Señales Encoder	Falla de ausencia de las señales del encoder.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Cableado entre encoder y el accesorio de interfaz para encoder interrumpido. ■ Encoder con defecto.

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
F080 Falla en CPU (Watchdog)	Falla relativa al algoritmo de supervisión de la CPU principal del convertidor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ruído eléctrico. ■ Falla en el firmware del convertidor.
F081 Falla guarda Tabla Usu.	Falla en el intento de guardar tabla de parámetros del usuario.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Intento de salvar (P204 = 9) más de 32 parámetros (con valores diferentes del estándar de fábrica) en la tabla de parámetros del usuario.
F082 Falla en la Función Copy	Falla en la transferencia de datos usando accesorio MMF.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Intento de descargar los datos del módulo de memoria flash al convertidor, con éste energizado. ■ Intento de descargar una aplicación SoftPLC incompatible con el convertidor de destino. ■ Problemas en el guardado de los datos descargados en el convertidor.
F084 Falla de Autodiagnóst	Falla relativa al algoritmo de identificación automática del hardware del convertidor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Mal contacto en las conexiones entre el control principal y el módulo de potencia. ■ Hardware no compatible con la versión de firmware. ■ Defecto en los circuitos internos del convertidor.
A090 Alarma Externa	Alarma externa vía Dlx (opción "sin alarma externa" en P263 a P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Cableado en las entradas DI1 a DI8 abierta o con mal contacto.
F091 Falla Externa	Falla externa vía Dlx (opción "sin falla externa" en P263 a P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Cableado en las entradas DI1 a DI8 abierta o con mal contacto.
A128 Timeout Comun. Serie	Indica que el equipamiento paró de recibir telegramas válidos, por un período mayor al programado en el P314. El conteo del tiempo es iniciada tras la recepción del primer telegrama válido, con dirección y campo de verificación de errores correctos.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red, puesta a tierra. ■ Garantizar que el maestro envíe telegramas hacia el equipamiento siempre en un tiempo menor que el programado en el P314. ■ Deshabilitar esta función en el P314.
A133 Sin Aliment. CAN	Indica que la interfaz CAN no posee alimentación entre los terminales V- y V+ del conector.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Medir si existe tensión dentro del rango permitido entre los terminales V- y V+ del conector de la interfaz CAN. ■ Verificar que los cables de alimentación no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar problemas de contacto en el cable o en el conector de la interfaz CAN.
A134 Bus Off	Detectado error de bus off en la interfaz CAN.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar cortocircuito en los cables de transmisión del circuito CAN. ■ Verificar que los cables no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar que todos los dispositivos de la red utilicen la misma tasa de comunicación. ■ Verificar si los resistores de terminación con valores correctos fueron colocados solamente en los extremos del embarrado principal. ■ Verificar si la instalación de la red CAN fue realizada de manera adecuada.
A135 Error Comum. CANopen	Control de errores de comunicación CANopen detectó error de comunicación utilizando el mecanismo de guarding.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar los tiempos programados en el maestro y en el esclavo para intercambio de mensajes. Para evitar problemas debido a atrasos en la transmisión y diferencias en el conteo de los tiempos, se recomienda que los valores programados para detección de errores por el esclavo sean múltiples de los tiempos programados para el intercambio de mensajes en el maestro. ■ Verificar que el maestro esté enviando los telegramas de guarding en el tiempo programado. ■ Verificar problemas en la comunicación que puedan ocasionar pérdida de telegramas o atrasos en la transmisión.
A136 Maestro en Idle	Alarma que indica que el maestro de la red DeviceNet está en modo Idle.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste la llave que comanda el modo de operación del maestro para ejecución (Run) o el bit correspondiente en la palabra de configuración del software del maestro. En caso de dudas, consulte la documentación del maestro en uso.
A137 Timeout Conex. DeviceNet	Alarma que indica que una o más conexiones I/O DeviceNet expiraron.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar el estado del maestro de la red. ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red.
A138 Profibus en Modo Clear	Indica que el convertidor recibió el comando del maestro de red Profibus DP para entrar en modo clear.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique el estado del maestro de la red, asegurándose que éste se encuentra en modo de ejecución (Run).

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
A139 Profibus Offline	Indica interrupción en la comunicación entre el maestro de la red Profibus DP y el convertidor. La interfaz de comunicación Profibus DP quedó en estado offline.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar que el maestro de la red esté configurado correctamente y operando normalmente. ■ Verificar cortocircuito o mal contacto en los cables de comunicación. ■ Verificar que los cables no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar que los resistores de terminación con valores correctos fueron colocados solamente en los extremos del embarrado principal. ■ Verificar la instalación de la red de manera general - pasaje de los cables, puesta a tierra.
A140 Erro Acceso Interf. Prof	Indica error en el acceso a los datos del módulo de comunicación Profibus DP.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar que el módulo Profibus DP está correctamente encajado. ■ Errores de hardware derivados, por ejemplo, de la manipulación o instalación incorrecta del accesorio pueden causar este error. Si es posible, realice test sustituyendo el accesorio de comunicación.
A147 Comunicación EtherNet/IP Offline	Señaliza error en la comunicación de datos cíclicos con el maestro EtherNet/IP. Ocurre cuando, por algún motivo, luego que iniciada la comunicación cíclica del maestro con el producto, esta comunicación fuera interrumpida.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar el estado del maestro de la red. ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red.
A149 Timeout Modbus TCP	Indica que la SSW paró de recibir telegramas válidos, por un período mayor al programado en el P868. El conteo del tiempo es iniciada tras la recepción del primer telegrama válido.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red, puesta a tierra. ■ Garantice que el cliente Modbus TCP envíe telegramas hacia el equipamiento siempre en un tiempo menor que el programado en el P868. ■ Deshabilite esta función en el P868.
A163 Falla señal AI1 4..20mA	Señal de la entrada analógica AI1 en 4 a 20 mA o 20 a 4 mA está por debajo de 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Señal de corriente en la entrada analógica AI1 interrumpida o nula. ■ Error en la parametrización de la entrada analógica AI1.
A164 Falla señal AI2 4..20mA	Señal de la entrada analógica AI2 en 4 a 20 mA o 20 a 4 mA está por debajo de 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Señal de corriente en la entrada analógica AI2 interrumpida o nula. ■ Error en la parametrización de la entrada analógica AI2.
A177 Sustitución Ventilador	Alarma para sustitución del ventilador (P045 >50000 horas).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Número de horas máximo de operación del ventilador disipador excedido.
F182 Insuficiencia de la realimentación del pulso	Falla en el circuito de realimentación de pulsos de la tensión de salida. Obs.: puede ser apagada en P397.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Falla en la identificación de hardware, compare P295 y P296 con la etiqueta de identificación del convertidor. ■ Falla en el circuito de realimentación de pulsos del convertidor.
A211 Convertidor de Frecuencia en Fire Mode	Indica al usuario que el convertidor de frecuencia está funcionando en Fire Mode.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Entrada digital programada para activar el Fire Mode está activa.
F228 Timeout Comun. Serie	Indica que el equipamiento paró de recibir telegramas válidos, por un período mayor al programado en el P314. El conteo del tiempo es iniciada tras la recepción del primer telegrama válido, con dirección y campo de verificación de errores correctos.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red, puesta a tierra. ■ Garantizar que el maestro envíe telegramas hacia el equipamiento siempre en un tiempo menor que el programado en el P314. ■ Deshabilitar esta función en el P314.
F233 Sin Aliment. CAN	Indica que la interfaz CAN no posee alimentación entre los terminales V(-) y V(+) del conector.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Medir si existe tensión dentro del rango permitido entre los terminales V(-) y V(+) del conector de la interfaz CAN. ■ Verificar que los cables de alimentación no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar problemas de contacto en el cable o en el conector de la interfaz CAN.

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
F234 Bus Off	Detectado error de bus off en la interfaz CAN.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar cortocircuito en los cables de transmisión del circuito CAN. ■ Verificar que los cables no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar si todos los dispositivos de la red utilizan la misma tasa de comunicación. ■ Verificar se los resistores de terminación estén con valores correctos y fueron colocados solamente en los extremos del embarrado principal. ■ Verificar que la instalación de la red CAN haya sido realizada de manera adecuada.
F235 Error Comum. CANopen	Control de errores de comunicación CANopen detectó error de comunicación utilizando el mecanismo de guarding.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar los tiempos programados en el maestro y en el esclavo para intercambio de mensajes. Para evitar problemas debido a atrasos en la transmisión y diferencias en el conteo de los tiempos, se recomienda que los valores programados para detección de errores por el esclavo sean múltiples de los tiempos programados para el intercambio de mensajes en el maestro. ■ Verificar que el maestro esté enviando los telegramas de guarding en el tiempo programado. ■ Verificar problemas en la comunicación que puedan ocasionar pérdida de telegramas o atrasos en la transmisión.
F236 Maestro en Idle	Esta falla indica que el maestro de la red DeviceNet está en modo Idle.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste la llave que comanda el modo de operación del maestro para ejecución (Run) o el bit correspondiente en la palabra de configuración del software del maestro. En caso de dudas, consulte la documentación del maestro en uso.
F237 Timeout Conex. DeviceNet	Esta falla indica que una o más conexiones I/O DeviceNet expiraron.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar el estado del maestro de la red. ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red.
F238 Profibus em Modo Clear	Indica que el convertidor recibió el comando del maestro de la red Profibus DP para entrar en modo clear.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique el estado del maestro de la red, asegurándose que éste se encuentre en modo de ejecución (Run).
F239 Profibus Offline	Indica interrupción en la comunicación entre el maestro de la red Profibus DP y el convertidor. La interfaz de comunicación Profibus DP quedó en estado offline.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar que el maestro de la red esté configurado correctamente y operando normalmente. ■ Verificar cortocircuito o mal contacto en los cables de comunicación. ■ Verificar que los cables no estén cambiados o invertidos. ■ Verificar si los resistores de terminación con valores correctos fueron colocados solamente en los extremos del embarrado principal. ■ Verificar la instalación de la red de manera general - pasaje de los cables, puesta a tierra.
F240 Erro Acesso Interf. Prof	Señaliza falla en el acceso a los datos del módulo de comunicación Profibus DP.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar si el módulo Profibus DP está correctamente encajado. ■ Errores de hardware derivados, por ejemplo, de la manipulación o instalación incorrecta del accesorio pueden causar esta falla. Se es posible realice test sustituyendo el accesorio de comunicación.
F247 Comunicación EtherNet/IP Offline	Señaliza error en la comunicación de datos cíclicos con el maestro EtherNet/IP. Ocurre cuando, por algún motivo, luego que iniciada la comunicación cíclica del maestro con el producto, esta comunicación fuera interrumpida.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar el estado del maestro de la red. ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red.
F249 Timeout Modbus TCP	Indica que la SSW paró de recibir telegramas válidos, por un período mayor al programado en el P868. El conteo del tiempo es iniciada tras la recepción del primer telegrama válido.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalación de la red, cable roto o falla/mal contacto en las conexiones con la red, puesta a tierra. ■ Garantice que el cliente Modbus TCP envíe telegramas hacia el equipamiento siempre en un tiempo menor que el programado en el P868. ■ Deshabilite esta función en el P868.
A700 Alarma com. de la HMIR	Sin comunicación con HMI remota, no obstante, no hay comando o referencia de velocidad para esta fuente.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique que la interfaz de comunicación con HMI esté configurada correctamente en el parámetro P312. ■ Cable da HMI desconectado.

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
F701 Falla com. de la HMIR	Sin comunicación con la HMI remota, no obstante, existe comando o referencia de frecuencia para esta fuente.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique si la interfaz de comunicación con la HMI está configurada correctamente en el parámetro P312. ■ Cable de la HMI desconectado.
A702 Convertidor Deshabilit.	Ocurre cuando un bloque de movimiento de la SoftPLC es activo y el comando de Habilitación General del drive no está activo.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar que el comando de Habilitación General del drive esté activo.
A704 Dos Movimie. Habilitados	Ocurre cuando 2 o más bloques, de movimiento de la SoftPLC están habilitados al mismo tiempo.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar lógica del programa de usuario.
A706 Refer. No Progr. SPLC	Ocurre cuando un bloque de movimiento de la SoftPLC es habilitado y la referencia de velocidad no está programada para la SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar la programación de las referencias en modo Local y/o Remoto (P221 y P222).
A708 Aplicativo de la SoftPLC no se está ejecutando	La aplicación de la SoftPLC no está rodando.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La aplicación de la SoftPLC está parada (P901 = 0 y P900 = 3). ■ Estado de la SoftPLC presenta aplicación incompatible con la versión de firmware del convertidor de frecuencia.
F709 Aplicativo de la SoftPLC no se está ejecutando	La aplicación de la SoftPLC no está rodando.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La aplicación de la SoftPLC está parada (P901 = 0 y P900 = 3). ■ Estado de la SoftPLC presenta aplicación incompatible con la versión de firmware del convertidor de frecuencia.
F710 Aplicación Tamaño SoftPLC	El tamaño del programa del usuario SoftPLC excedió la capacidad máxima de memoria.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La lógica implementada en el SoftPLC es muy extensa. Verifique el tamaño del proyecto.
F711 Falla Ejecución SoftPLC	Fue identificada una falla en el programa del usuario SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ El programa del usuario SoftPLC, almacenado en la memoria flash, está corrompido. ■ Ocurrió timeout durante la ejecución del ciclo de scan SoftPLC.
A712 SoftPLC Protegido	Ocurre cuando se intenta copiar el aplicativo SoftPLC protegido contra copias.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Intento de copiar aplicativo SoftPLC protegido contra copias ("nunca permite copiar"). ■ Intento de copiar SoftPLC de una copia protegida contra copias ("no permite copiar de una copia").
F750/A750 a F799/A799 Fallas/Alarmas del Usuario para SoftPLC	Rango de fallas/alarmas destinadas a aplicación del usuario, desarrollado en la función SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Definido por la aplicación del usuario, desarrollado en la función SoftPLC.

Fallas y Alarmas para Aplicación Controlador PID (P903 = 1)

Falla / Alarma	Descripción	Causas Probables
A750 Modo Dormir Activo	Indica que el controlador PID está en modo dormir.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La velocidad del motor quedó por debajo del valor programado en P938, durante el tiempo programado en P939.
A760 Nivel Bajo de la Variable de Proceso del Control	Indica que la variable de proceso del control (P916) está en nivel bajo.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La variable de proceso del control (P916) permaneció, durante un tiempo de 150 ms, con el valor menor que el valor programado en P924.
F761 Nivel Bajo de la Variable de Proceso del Control	Indica que el motor fue apagado debido al nivel bajo de la variable de proceso del control.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La variable de proceso del control (P916) permaneció, durante un tiempo (P925), con el valor menor que el valor programado en P924.
A762 Nivel Alto de la Variable de Proceso del Control	Indica que la variable de proceso del control (P916) está en nivel alto.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La variable de proceso del control (P916) permaneció, durante un tiempo de 150 ms, con el valor mayor que el valor programado en P926.
F763 Nivel Alto de la Variable de Proceso del Control	Indica que el motor fue apagado debido al nivel alto de la variable de proceso del control.	<ul style="list-style-type: none"> ■ La variable de proceso del control (P916) permaneció, durante un tiempo (P927), con el valor mayor que el valor programado en P926.
A790 Fuente de la referencia de velocidad no programada para SoftPLC	Indica que los parámetros de las fuentes de la referencia de velocidad en modo local (P221) y en modo remoto (P222) no fueron programados para SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ El controlador PID fue habilitado, el comando Gira/Para esta activo y ninguno de los dos parámetros de la fuente de la referencia de velocidad fue programado en 12 (SoftPLC).

Actuación de las fallas y alarmas.

- Las fallas actúan indicando en la IHM, en la palabra de estado del convertidor de frecuencia (P006), en el diagnóstico de falla actual (P049) y deshabilitando el motor. Son retiradas solamente con el reset o con la desenergización el convertidor de frecuencia.
- Las alarmas actúan: indicando en la IHM, en la palabra de estado lógico del convertidor de frecuencia (P680) y en el diagnóstico de alarma actual (P048). Son retiradas automáticamente luego de la salida de la condición que origina la alarma.

ANEXO - ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

Tabla 1.1: Situaciones para el estado CONFIG

P047	Condición
0	Fuera del estado CONFIG. la HMI y los parámetros P006 y P680 no deben indicar ConF
1	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (4 = Avance)
2	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (5 = Retorno)
3	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (6 = Start)
4	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (7 = Stop)
5	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (8 = Sentido de Giro)
6	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (9 = LOC/REM)
7	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (11 = Acelera E.P.)
8	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (12 = Desacelera E.P.)
9	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (14 = 2ª Rampa)
10	Reservado
11	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (24 = Deshabilita Flying Start)
12	Dos o más Dlx (P263...P270) programadas para (26 = Bloquea Programación)
13	Reservado
14	Reservado
15	Dlx (P263...P270) programada para (4 = Avance) sin Dlx (P263...P270) programada para (5 = Retorno) o el inverso
16	Dlx (P263...P270) programada para (6 = Liga) sin Dlx (P263...P270) programada para (7 = Stop) o el inverso
17	P221 o P222 programado para (8 = Multispeed) sin Dlx (P263...P270) programado para (13 = Multispeed) o el inverso
18	P221 o P222 programado para (7 = E.P.) sin Dlx (P263...P270) programado para (11 = Acelera E.P.) o el inverso
19	P224 programado para (1 = Dlx) O P227 programado para (1 = Dlx) sin Dlx (P263...P270) programado para (1 = Gira/Para) Y sin Dlx (P263...P270) programado para (2 = Habilita General) Y sin Dlx (P263...P270) programado para (3 = Parada Rápida) Y sin Dlx (P263...P270) programado para (4 = Avance) Y sin Dlx (P263...P270) programado para (6 = Start)
20	Reservado
21	P221 o P222 programado para (8 = Multispeed) con DI1 (P263) Y DI2 (P264) O DI1 (P263) Y DI5 (P267) O DI1 (P263) Y DI6 (P268) O DI2 (P264) Y DI5 (P267) O DI2 (P264) Y DI6 (P268) O DI5 (P267) Y DI6 (P268) programado para (13 = Multispeed)
22	Referencia de Frecuencia Mínima (P133) superior a Referencia de Frecuencia Máxima (P134)
23 a 28	Reservado
29	Dos o más Dlx (P263 ... P270) programado para (49 = Activar Fire Mode) O dos o más DOx (P275 ... P278) programado para (45 = Fire Mode ON) O P580 programado para 1, 2 o 4 (Fire Mode Activo) sin Dlx programada para (49 = Actionar Fire Mode) O Dlx programada para (49 = Actionar Fire Mode) o DOx programada para (45 = Fire Mode ON) y P580 programado para (0 = Fire Mode Inactivo) o (3 = Reservado)
30 a 32	Reservado
33	Parametrización en conflicto con la compensación del Link DC. Energy Saver activo (valor P588 distinto de cero), Control VVV activo (P202 = 5), Funciones Ride-Through el Flying Start activas (valor P320 distinto de cero)

Tabla 1.2: Niveles de actuación supervisión de la tensión del Link DC

Red	Nivel F021	Nivel F022
110 a 127 Vca (P296 = 1)	200 Vcc	460 Vcc
200 a 240 Vca (P296 = 2)	200 Vcc	410 Vcc
380 Vca (P296 = 4)	385 Vcc	800 Vcc
400 a 415 Vca (P296 = 5)	405 Vcc	800 Vcc
440 a 460 Vca (P296 = 6)	446 Vcc	800 Vcc
480 Vca (P296 = 7)	486 Vcc	800 Vcc

Tabla 1.3: Niveles de actuación sobretemperatura del módulo de potencia

Línea	Tamaño	Nivel A050	Nivel F051
200 V	A	90 °C	100 °C
200 V	B	116 °C	126 °C
400 V	A, B y C	100 °C	110 °C

Tabla 1.4: Accesorios de expansión de IO's

Nombre	Descripción	P027
-	Sin accesorio	0
CFW300-IOAR	Accesorio para expansión de IO's: 1 entrada analógica + 1 salida analógica + 3 salidas digitales a relé	1
CFW300-IODR	Accesorio para expansión de IO's: 4 entradas digitales (NPN/PNP) + 3 salidas digitales a relé	2
CFW300-IOADR	Accesorio para expansión de IO's: 1 entrada para receptor infrarrojo + 1 entrada sensor NTC + 3 salidas digitales a relé	3
CFW300-IOAENC	Accesorio para expansión de IO's: 1 entrada analógica + 2 salidas analógicas + 1 entrada encoder diferencial	4
-	Reservado	5
CFW300-IODF	Accesorio para expansión de IO's: 3 entradas y 3 salidas en frecuencia	6
-	Reservado	7 a 10

Tabla 1.5: Accesorios de comunicación

Nombre	Descripción	P028
-	Sin accesorio	0
CFW300-HMIR	Accesorio de HMI remota (a través del accesorio CFW300-CRS485)	1
CFW300-CBLT	Accesorio de comunicación Bluetooth	2
CFW300-CCAN	Accesorio con comunicación CANopen y DeviceNet	3
CFW300-CPDP	Accesorio con comunicación Profibus DP	4
CFW300-CETH	Accesorio con interfaz de comunicación Ethernet	5
-	Reservado	6
CFW300-IOP	Accesorio de expansión de IO's: 1 entrada analógica	7
-	Reservado	8 a 10



Referência Rápida dos Parâmetros, Alarmes e Falhas

Série: CFW300

Idioma: Português

Documento: 10006257607 / 02

Versão de software: 3.0X

Build 1927

Data de publicação: 11/2019

Versão	Revisão	Descrição
2.0X	R00	Primeira edição.
2.1X	R01	Revisão geral. Alterado P695. Inclusão da Interface de Comunicação Ethernet (Protocolo Modbus TCP).
3.0X	R02	Revisão geral. Novos parâmetros P191, P760, P761, P762, P763, P764, P765. Novas opções na faixa de valores dos parâmetros: P263 a P270, P310 e P312. Inclusão dos Protocolos EtherNet/IP e BACnet. Atualização de Firmware via WPS.

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P000	Acesso aos Parâmetros	0 a 9999	1	
P001	Referência Velocidade	0 a 9999		ro
P002	Velocidade de Saída (Motor)	0 a 9999		ro
P003	Corrente do Motor	0,0 a 40,0 A		ro
P004	Tensão Link DC (Ud)	0 a 828 V		ro
P005	Frequência de Saída (Motor)	0,0 a 400,0 Hz		ro
P006	Estado do Inversor	0 = Ready (Pronto) 1 = Run (Execução) 2 = Subtensão 3 = Falha 4 = Autoajuste 5 = Configuração 6 = Frenagem CC 7 = Reservado 8 = Fire Mode		ro
P007	Tensão de Saída	0 a 480 V		ro
P009	Torque no Motor	-200,0 a 200,0 %		ro, VVW
P011	Fator de Potência	0,00 a 1,00		ro
P012	Estado DI8 a DI1	0 a FF (hexa) Bit 0 = DI1 Bit 1 = DI2 Bit 2 = DI3 Bit 3 = DI4 Bit 4 = DI5 Bit 5 = DI6 Bit 6 = DI7 Bit 7 = DI8		ro
P013	Estado DO4 a DO1	0 a F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P014 (*)	Valor de AO1	0,0 a 100,0 %		ro
P015 (*)	Valor de AO2	0,0 a 100,0 %		ro
P018	Valor de AI1	-100,0 a 100,0 %		ro
P019 (*)	Valor de AI2	-100,0 a 100,0 %		ro
P020 (*)	Valor Sinal Potenciômetro	-100,0 a 100,0 %		ro
P022	Valor de FI Hz	0 a 3000 Hz		ro
P023	Versão de SW Princ.	0,00 a 99,99		ro
P024 (*)	Versão de SW Aces. IO	0,00 a 99,99		ro
P025 (*)	Versão de SW Aces. Com.	0,00 a 99,99		ro
P027	Config. Aces. IO	0 = Sem Acessório 1 = CFW300-IOAR 2 = CFW300-IODR 3 = CFW300-IOADR 4 = CFW300-IOAENC 5 = Reservado 6 = CFW300-IODF		ro
P028	Config. Aces. Comm.	0 = Sem Acessório 1 = CFW300-HMIR 2 = CFW300-CBLT 3 = CFW300-CCAN 4 = CFW300-CPDP 5 = CFW300-CETH 6 = Reservado 7 = CFW300-IOP		ro

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P029	Config. HW Potência	0 = Não identificado 1 = 1,6 A/110 V 2 = 2,6 A/110 V 3 = 4,2 A/110 V 4 = 6,0 A/110 V 5 = 1,6 A/220 V 6 = 2,6 A/220 V 7 = 4,2 A/220 V 8 = 6,0 A/220 V 9 = 7,3 A/220 V 10 = 10,0 A/220 V 11 = 15,2 A/220 V 12 a 19 = Reservado 20 = 1,1 A/380 V 21 = 1,8 A/380 V 22 = 2,6 A/380 V 23 = 3,5 A/380 V 24 = 4,8 A/380 V 25 = 6,5 A/380 V 26 = 8,2 A/380 V 27 = 10,0 A/380 V 28 = 12,0 A/380 V 29 = 15,0 A/380 V	0	ro
P030	Temp. Módulo	-200,0 a 200,0 °C		ro
P037	Sobrecarga do Motor lxt	0,0 a 100,0 %		ro
P038 (*)	Velocidade do Encoder	-9999 a 9999 rpm		ro
P039 (*)	Contador Pulsos Enc.	0 a 9999		ro
P045	Horas Ventil. Ligado	0 a FFFF (hexa)		ro
P047	Estado CONF	0 a 33 (Tabela 1.1 na página 87)		ro
P048	Alarme Atual	0 a 999		ro
P049	Falha Atual	0 a 999		ro
P050	Última Falha	0 a 999		ro
P051	Corrente Últ. Falha	0,0 a 40,0 A		ro
P052	Link DC Últ. Falha	0 a 828 V		ro
P053	Frequência Últ. Falha	0,0 a 400,0 Hz		ro
P054	Temp. Última Falha	0,0 a 200,0 °C		ro
P060	Segunda Falha	0 a 999		ro
P070	Terceira Falha	0 a 999		ro
P080	Última Falha em Fire Mode	0 a 999		ro
P081	Segunda Falha em Fire Mode	0 a 999		ro
P082	Terceira Falha em Fire Mode	0 a 999		ro
P100	Tempo Aceleração	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P101	Tempo Desaceleração	0,1 a 999,9 s	10,0 s	
P102	Tempo Acel. 2ª Rampa	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P103	Tempo Desac. 2ª Rampa	0,1 a 999,9 s	10,0 s	
P104	Rampa S	0 = Inativa 1 = Ativa	0	cfg
P105	Seleção 1ª/2ª rampa	0 = 1ª Rampa 1 = 2ª Rampa 2 = DIx 3 = Serial/USB 4 = Reservado 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	0	
P106	Tempo Acel. R. Emer.	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P107	Tempo Desac. R. Emer.	0,1 a 999,9 s	5,0 s	
P120	Backup da Ref. Veloc.	0 = Inativa 1 = Ativa 2 = Backup por P121	1	
P121	Referência pela HMI	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P122	Referência JOG	-400,0 a 400,0 Hz	5,0 Hz	
P124	Ref. 1 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P125	Ref. 2 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	10,0 (5,0) Hz	
P126	Ref. 3 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	20,0 (10,0) Hz	
P127	Ref. 4 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	30,0 (20,0) Hz	
P128	Ref. 5 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	40,0 (30,0) Hz	
P129	Ref. 6 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	50,0 (40,0) Hz	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P130	Ref. 7 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	60,0 (50,0) Hz	
P131	Ref. 8 Multispeed	-400,0 a 400,0 Hz	66,0 (55,0) Hz	
P133	Frequência Mínima	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P134	Frequência Máxima	0,0 a 400,0 Hz	66,0 (55,0) Hz	
P135	Corrente Máxima Saída	0,0 a 40,0 A	1,5 x I _{nom}	V/f
P136	Boost de Torque Man.	0,0 a 30,0 %	Conforme Modelo do Inversor	V/f
P137	Boost de Torque Autom.	0,0 a 30,0 %	0,0 %	V/f
P138	Compensação Escorreg.	-10,0 a 10,0 %	0,0 %	V/f
P139	Filtro Corrente Saída	0,000 a 9,999 s	0,050 s	V/f, VVV
P140	Filtro Com. Escorreg.	0,000 a 9,999 s	0,500 s	VVV
P142	Tensão Saída Máxima	0,0 a 100,0 %	100,0 %	cfg, V/f
P143	Tensão Saída Intermed.	0,0 a 100,0 %	50,0 %	cfg, V/f
P145	Freq. Início Enf. Campo	0,0 a 400,0 Hz	60,0 (50,0) Hz	cfg, V/f
P146	Freq. Saída Intermed.	0,0 a 400,0 Hz	30,0 (25,0) Hz	cfg, V/f
P149	Modo Comp. do Link DC	0 = Inativa 1 = Normal 2 = Sobremodulação 3 = Estendida	0	cfg, V/f
P150	Tipo Regul. Ud/LC	0 = hold_Ud e desac_LC 1 = acel_Ud e desac_LC 2 = hold_Ud e hold_LC 3 = acel_Ud e hold_LC	0	cfg, V/f, VVV
P151	Nível Regul. Link DC	325 a 810 V	430 V (P296 = 1) 380 V (P296 = 2) 781 V (P296 = 4) 781 V (P296 = 5) 781 V (P296 = 6) 781 V (P296 = 7)	V/f, VVV
P153	Nível Frenagem Reost.	348 a 800 V	Conforme Modelo do Inversor	V/f, VVV
P156	Corr. Sobrecarga Vel. Nom.	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P157	Corr. Sobrecarga 50 %	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P158	Corr. Sobrecarga 20 %	0,1 a 40,0 A	1,2 x I _{nom}	
P178	Fluxo Nominal	50,0 a 150,0 %	100,0 %	VVV
P191 (*)	Zerar Cont. Pulsos Enc.	0 = Não 1 = Sim	0	cfg
P200	Senha	0 = Inativa 1 = Ativa 2 a 9999 = Nova Senha	0	cfg
P202	Tipo de Controle	0 = V/f 1 = V/f Quadrático 2 a 4 = Sem Função 5 = VVV	0	cfg
P204	Carrega/Salva Parâmetros	0 a 4 = Sem Função 5 = Carrega 60 Hz 6 = Carrega 50 Hz 7 = Carr. Usuário 8 = Sem Função 9 = Salva Usuário 10 = Sem Função 11 = Carrega Padrão SoftPLC 12 a 13 = Reservado	0	cfg
P205	Parâmetro Display Princ.	0 a 999	2	
P207	Sel. Parâm. Barra	0 a 999	3	
P208	Fator Escala Ref.	1 a 9999	600	
P209	Unidade Eng. Ref.	0 a 1 = Sem unidade 2 = Volt (V) 3 = Hertz (Hz) 4 = Sem unidade 5 = Porcento (%) 6 = Sem unidade 7 = Rot./min (rpm)	3	
P210	Forma Indicação Ref.	0 = wxyz 1 = wxy.z 2 = wx.yz 3 = w.xyz	1	
P213	Fator Escala da Barra	1 a 9999	1,0 x I _{nom}	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P219	Red. Freq. de Chav.	0,0 a 15,0 Hz	15,0 Hz	cfg
P220	Seleção Fonte LOC/REM	0 = Sempre Local 1 = Sempre Remoto 2 a 3 = Sem Função 4 = Dlx 5 = Serial/USB (LOC) 6 = Serial/USB (REM) 7 a 8 = Sem Função 9 = CO/DN/DP/ETH (LOC) 10 = CO/DN/DP/ETH (REM) 11 = SoftPLC	0	cfg
P221	Sel. Referência LOC	0 = HMI 1 = AI1 2 = AI2 3 = Potenciômetro 4 = FI 5 = AI1 + AI2 > 0 6 = AI1 + AI2 7 = E.P. 8 = Multispeed 9 = Serial/USB 10 = Sem Função 11 = CO/DN/DP/ETH 12 = SoftPLC 13 = Sem Função 14 = AI1 > 0 15 = AI2 > 0 16 = Potenciômetro > 0 17 = FI > 0	0	cfg
P222	Sel. Referência REM	Ver opções em P221	1	cfg
P223	Seleção Giro LOC	0 = Horário 1 = Anti-Horário 2 a 3 = Sem Função 4 = Dlx 5 = Serial/USB (H) 6 = Serial/USB (AH) 7 a 8 = Sem Função 9 = CO/DN/DP/ETH (H) 10 = CO/DN/DP/ETH (AH) 11 = Sem Função 12 = SoftPLC	0	cfg
P224	Seleção Gira/Para LOC	0 = Teclas HMI 1 = Dlx 2 = Serial/USB 3 = Sem Função 4 = CO/DN/DP/ETH 5 = SoftPLC	0	cfg
P225	Seleção JOG LOC	0 = Inativo 1 = Sem Função 2 = Dlx 3 = Serial/USB 4 = Sem Função 5 = CO/DN/DP/ETH 6 = SoftPLC	1	cfg
P226	Seleção Giro REM	Ver opções em P223	4	cfg
P227	Seleção Gira/Para REM	Ver opções em P224	1	cfg
P228	Seleção JOG REM	Ver opções em P225	2	cfg
P229	Seleção Modo Parada	0 = Por Rampa 1 = Por Inércia	0	cfg
P230	Zona Morta (Als e FI1)	0 = Inativa 1 = Ativa	0	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P231	Função do Sinal AI1	0 = Ref. Veloc. 1 a 3 = Sem Função 4 = PTC 5 a 6 = Sem Função 7 = Uso PLC 8 = Função 1 Aplicação 9 = Função 2 Aplicação 10 = Função 3 Aplicação 11 = Função 4 Aplicação 12 = Função 5 Aplicação 13 = Função 6 Aplicação 14 = Função 7 Aplicação 15 = Função 8 Aplicação 16 = Setpoint de Controle 17 = Variável de Processo	0	cfg
P232	Ganho da Entrada AI1	0,000 a 9,999	1,000	
P233	Sinal da Entrada AI1	0 = 0 a 10 V / 20 mA 1 = 4 a 20 mA 2 = 10 V / 20 mA a 0 3 = 20 a 4 mA	0	
P234	Offset da Entrada AI1	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P235	Filtro da Entrada AI1	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P236 (*)	Função do Sinal AI2	Ver opções em P231	0	cfg
P237 (*)	Ganho da Entrada AI2	0,000 a 9,999	1,000	
P238 (*)	Sinal da Entrada AI2	Ver opções em P233	0	
P239 (*)	Offset da Entrada AI2	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P240 (*)	Filtro da Entrada AI2	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P241 (*)	Função Sinal Potenciômetro	0 = Ref. Veloc. 1 a 6 = Sem Função 7 = SoftPLC 8 = Função 1 Aplicação 9 = Função 2 Aplicação 10 = Função 3 Aplicação 11 = Função 4 Aplicação 12 = Função 5 Aplicação 13 = Função 6 Aplicação 14 = Função 7 Aplicação 15 = Função 8 Aplicação 16 a 17 = Sem Função	0	cfg
P242 (*)	Ganho Sinal Potenciômetro	0,000 a 9,999	1,000	
P244 (*)	Offset Sinal Potenciômetro	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P245	Filtro do Potenciômetro e FI1	0,00 a 16,00 s	0,00 s	
P246	Função Entrada em Freq. FI1	0 = Inativa 1 = Ativa em DI1 2 = Ativa em DI2 3 = Ativa em DI3 4 = Ativa em DI4	0	cfg
P247	Ganho Entrada Freq. FI1	0,000 a 9,999	1,000	
P248	Entrada Freq. Mín. FI1	1 a 3000 Hz	100 Hz	
P249	Offset Entrada Freq. FI1	-100,0 a 100,0 %	0,0 %	
P250	Entrada Freq. Máx. FI1	1 a 3000 Hz	1000 Hz	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P251 (*)	Função da Saída AO1	0 = Ref. Veloc. 1 = Sem Função 2 = Veloc. Real 3 a 4 = Sem Função 5 = Corrente Saída 6 = Sem Função 7 = Corrente Ativa 8 a 10 = Sem Função 11 = Torque Motor 12 = SoftPLC 13 a 15 = Sem Função 16 = Ixt Motor 17 = Sem Função 18 = Conteúdo P696 19 = Conteúdo P697 20 = Sem Função 21 = Função 1 Aplicação 22 = Função 2 Aplicação 23 = Função 3 Aplicação 24 = Função 4 Aplicação 25 = Função 5 Aplicação 26 = Função 6 Aplicação 27 = Função 7 Aplicação 28 = Função 8 Aplicação 29 = Setpoint de Controle 30 = Variável de Processo	2	
P252 (*)	Ganho da Saída AO1	0,000 a 9,999	1,000	
P253 (*)	Sinal da Saída AO1	0 = 0 a 10 V 1 = 0 a 20 mA 2 = 4 a 20 mA 3 = 10 a 0 V 4 = 20 a 0 mA 5 = 20 a 4 mA	0	
P254 (*)	Função da Saída AO2	Ver opções em P251	5	
P255 (*)	Ganho da Saída AO2	0,000 a 9,999	1,000	
P256 (*)	Sinal da Saída AO2	Ver opções em P253	0	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P263	Função da Entrada DI1	0 = Sem Função 1 = Gira/Para 2 = Habilita Geral 3 = Parada Rápida 4 = Avanço 5 = Retorno 6 = Liga 7 = Desliga 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª Rampa 15 a 17 = Sem Função 18 = Sem Alarme Ext 19 = Sem Falha Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sem Função 24 = Desab. Flying Start 25 = Sem Função 26 = Bloqueia Prog. 27 a 31 = Sem Função 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Ac. E.P. 2ª Rampa 34 = De. E.P. 2ª Rampa 35 = Avanço 2ª Rampa 36 = Retorno 2ª Rampa 37 = Liga / Acel. E.P. 38 = Desac. E.P. / Desl 39 = Parar 40 = Chave de Seg. 41 = Função 1 Aplicação 42 = Função 2 Aplicação 43 = Função 3 Aplicação 44 = Função 4 Aplicação 45 = Função 5 Aplicação 46 = Função 6 Aplicação 47 = Função 7 Aplicação 48 = Função 8 Aplicação 49 = Habilitar Fire Mode 50 a 54 = Sem Função 55 = Gira/Para com Bloqueio na Energização 56 = Avanço com Bloqueio na Energização 57 = Retorno com Bloqueio na Energização	1	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P264	Função da Entrada DI2	0 = Sem Função 1 = Gira/Para 2 = Habilita Geral 3 = Parada Rápida 4 = Avanço 5 = Retorno 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sem Função 18 = Sem Alarme Ext 19 = Sem Falha Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sem Função 24 = Desab.FlyStart 25 = Sem Função 26 = Bloqueia Prog. 27 a 31 = Sem Função 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Ac. E.P. 2ª Rampa 34 = De. E.P. 2ª Rampa 35 = Avanço 2ª Rampa 36 = Retorno 2ª Rampa 37 = Liga / Acel. E.P. 38 = Desac. E.P. / Desl 39 = Parar 40 = Chave de Seg. 41 = Função 1 Aplicação 42 = Função 2 Aplicação 43 = Função 3 Aplicação 44 = Função 4 Aplicação 45 = Função 5 Aplicação 46 = Função 6 Aplicação 47 = Função 7 Aplicação 48 = Função 8 Aplicação 49 = Habilitar Fire Mode 50 = PID Manual / Automático 51 a 54 = Sem Função 55 = Gira/Para com Bloqueio na Energização 56 = Avanço com Bloqueio na Energização 57 = Retorno com Bloqueio na Energização	8	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P265	Função da Entrada DI3	0 = Sem Função 1 = Gira/Para 2 = Habilita Geral 3 = Parada Rápida 4 = Avanço 5 = Retorno 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sem Função 18 = Sem Alarme Ext 19 = Sem Falha Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sem Função 24 = Desab.FlyStart 25 = Sem Função 26 = Bloqueia Prog. 27 a 31 = Sem Função 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Ac. E.P. 2ª Rampa 34 = De. E.P. 2ª Rampa 35 = Avanço 2ª Rampa 36 = Retorno 2ª Rampa 37 = Liga / Acel. E.P. 38 = Desac. E.P. / Desl 39 = Parar 40 = Chave de Seg. 41 = Função 1 Aplicação 42 = Função 2 Aplicação 43 = Função 3 Aplicação 44 = Função 4 Aplicação 45 = Função 5 Aplicação 46 = Função 6 Aplicação 47 = Função 7 Aplicação 48 = Função 8 Aplicação 49 = Habilitar Fire Mode 50 = Sem Função 51 = Comando para Aumentar o Setpoint do Controle (PE) 52 = Sem Função 53 = 1ª DI para Seleção do Setpoint do Controle 54 = Sem Função 55 = Gira/Para com Bloqueio na Energização 56 = Avanço com Bloqueio na Energização 57 = Retorno com Bloqueio na Energização	0	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P266	Função da Entrada DI4	0 = Sem Função 1 = Gira/Para 2 = Habilita Geral 3 = Parada Rápida 4 = Avanço 5 = Retorno 6 = Start 7 = Stop 8 = Sentido Giro 9 = LOC/REM 10 = JOG 11 = Acelera E.P. 12 = Desacelera E.P. 13 = Multispeed 14 = 2ª. Rampa 15 a 17 = Sem Função 18 = Sem Alarme Ext 19 = Sem Falha Ext. 20 = Reset 21 a 23 = Sem Função 24 = Desab.FlyStart 25 = Sem Função 26 = Bloqueia Prog. 27 a 31 = Sem Função 32 = Multispeed 2ª Rampa 33 = Ac. E.P. 2ª Rampa 34 = De. E.P. 2ª Rampa 35 = Avanço 2ª Rampa 36 = Retorno 2ª Rampa 37 = Liga / Acel. E.P. 38 = Desac. E.P. / Desl 39 = Parar 40 = Chave de Seg. 41 = Função 1 Aplicação 42 = Função 2 Aplicação 43 = Função 3 Aplicação 44 = Função 4 Aplicação 45 = Função 5 Aplicação 46 = Função 6 Aplicação 47 = Função 7 Aplicação 48 = Função 8 Aplicação 49 = Habilitar Fire Mode 50 a 51 = Sem Função 52 = Comando para Diminuir o Setpoint do Controle (PE) 53 = Sem Função 54 = 2ª DI para Seleção do Setpoint do Controle 55 = Gira/Para com Bloqueio na Energização 56 = Avanço com Bloqueio na Energização 57 = Retorno com Bloqueio na Energização	0	cfg
P267 (*)	Função da Entrada DI5	Ver opções em P263	0	cfg
P268 (*)	Função da Entrada DI6	Ver opções em P263	0	cfg
P269 (*)	Função da Entrada DI7	Ver opções em P263	0	cfg
P270 (*)	Função da Entrada DI8	Ver opções em P263	0	cfg
P271	Sinal das DIs	0 = (DI1..DI8) NPN 1 = (DI1..DI4) PNP 2 = (DI5..DI8) PNP 3 = (DI1..DI8) PNP	0	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P275	Função da Saída DO1	0 = Sem Função 1 = $F^* \geq Fx$ 2 = $F \geq Fx$ 3 = $F \leq Fx$ 4 = $F = F^*$ 5 = Sem Função 6 = $Is > Ix$ 7 = $Is < Ix$ 8 = Torque > Tx 9 = Torque < Tx 10 = Remoto 11 = Run 12 = Ready 13 = Sem Falha 14 = Sem F070 15 = Sem Função 16 = Sem F021/F022 17 = Sem Função 18 = Sem F072 19 = 4-20 mA OK 20 = Conteúdo P695 21 = Sent. Horário 22 a 23 = Sem Função 24 = Ride-Through 25 = Pré-Carga OK 26 = Com Falha 27 = Sem Função 28 = SoftPLC 29 a 34 = Sem Função 35 = Sem Alarme 36 = Sem Falha/Alarme 37 = Função 1 Aplicação 38 = Função 2 Aplicação 39 = Função 3 Aplicação 40 = Função 4 Aplicação 41 = Função 5 Aplicação 42 = Função 6 Aplicação 43 = Função 7 Aplicação 44 = Função 8 Aplicação 45 = Fire Mode ON 46 = Nível Baixo da Variável de Processo 47 = Nível Alto da Variável de Processo	13	
P276 (*)	Função da Saída DO2	Ver opções em P275	0	
P277 (*)	Função da Saída DO3	Ver opções em P275	0	
P278 (*)	Função da Saída DO4	Ver opções em P275	0	
P281	Frequência Fx	0,0 a 400,0 Hz	3,0 Hz	
P282	Histerese Fx	0,0 a 15,0 Hz	0,5 Hz	
P290	Corrente Ix	0,0 a 40,0 A	$1,0 \times I_{nom}$	
P293	Torque Tx	0 a 200 %	100 %	
P295	Corrente Nominal Inversor	1,1 a 15,2 A	Conforme Modelo do Inversor	ro
P296	Tensão Nominal Rede	0 = Reservado 1 = 110 - 127 Vca 2 = 200 - 240 Vca 310 Vcc 3 = Reservado 4 = 380 Vca 513 Vcc 5 = 415 Vca 560 Vcc 6 = 440 Vca 594 Vcc 7 = 480 Vca 650 Vcc	Conforme Modelo do Inversor	cfg
P297	Freq. de Chaveamento	2,5 a 15,0 kHz	5,0 kHz	cfg, V/f, V/W
P299	Tempo Frenag. Partida	0,0 a 15,0 s	0,0 s	V/f, V/W
P300	Tempo Frenagem Parada	0,0 a 15,0 s	0,0 s	V/f, V/W
P301	Frequência de Início	0,0 a 15,0 Hz	3,0 Hz	V/f, V/W
P302	Corrente Frenagem CC	0,0 a 100,0 %	20,0 %	V/f, V/W
P303	Frequência Evitada 1	0,0 a 400,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P304	Frequência Evitada 2	0,0 a 400,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P306	Faixa Evitada	0,0 a 25,0 Hz	0,0 Hz	V/f, V/W
P308	Endereço Serial	1 a 247	1	cfg

Português

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P310	Taxa Comunic. Serial	0 = 9600 bits/s 1 = 19200 bits/s 2 = 38400 bits/s 3 = 57600 bits/s 4 = 76800 bits/s	1	cfg
P311	Config. Bytes Serial	0 = 8 bits, sem, 1 1 = 8 bits, par, 1 2 = 8 bits, ímp, 1 3 = 8 bits, sem, 2 4 = 8 bits, par, 2 5 = 8 bits, ímp, 2	1	cfg
P312	Protocolo Serial	0 a 1 = Reservado 2 = Modbus RTU Escravo 3 = BACnet 4 = Reservado 5 = ModBus RTU Mestre	2	cfg
P313	Ação p/ Erro Comunic.	0 = Inativo 1 = Para por Rampa 2 = Desab. Geral 3 = Vai para LOC 4 = LOC Mantém Hab 5 = Causa Falha	1	
P314	Watchdog Serial	0,0 a 999,0 s	0,0 s	cfg
P316	Estado Interf. Serial	0 = Inativo 1 = Ativo 2 = Erro Watchdog		ro
P320	Flying Start/Ride-Through	0 = Inativas 1 = Flying Start 2 = FS / RT 3 = Ride-Through	0	cfg
P331	Rampa de Tensão para FS e RT	0,2 a 60,0 s	2,0 s	
P332	Tempo Morto	0,1 a 10,0 s	1,0 s	
P340	Tempo Auto-Reset	0 a 255 s	0 s	
P352	Config. Ventiladores	0 = OFF 1 = ON 2 = CT	2	cfg
P358 (*)	Config. Falha Encoder	0 = Inativa 1 = F067 ativa 2 = F079 ativa 3 = F067 e F079 ativas	3	cfg
P375 (*)	Temp. do Sensor Externo	0 a 200 °C		ro
P397	Config. do Controle	0 a F (hexa) Bit 0 = Comp. Escorreg. Regen. Bit 1 = Comp. Tempo morto Bit 2 = Estabilização Is Bit 3 = Redução P297 em A050	11	cfg
P399	Rendimento Nom. Motor	50,0 a 99,9 %	Conforme Modelo do Inversor	cfg, VVV
P400	Tensão Nominal Motor	0 a 480 V	220 V	cfg, VVV
P401	Corrente Nom. Motor	0,0 a 40,0 A	1,0 x I _{nom}	cfg, VVV
P402	Rotação Nom. Motor	0 a 24000 rpm	1720 rpm	cfg, VVV
P403	Frequência Nom. Motor	0 a 400 Hz	60 Hz	cfg, VVV
P404	Potência Nom. Motor	0 = 0,16 HP (0,12 kW) 1 = 0,25 HP (0,18 kW) 2 = 0,33 HP (0,25 kW) 3 = 0,50 HP (0,37 kW) 4 = 0,75 HP (0,55 kW) 5 = 1,00 HP (0,75 kW) 6 = 1,50 HP (1,10 kW) 7 = 2,00 HP (1,50 kW) 8 = 3,00 HP (2,20 kW) 9 = 4,00 HP (3,00 kW) 10 = 5,00 HP (3,70 kW) 11 = 5,50 HP (4,00 kW) 12 = 6,00 HP (4,50 kW) 13 = 7,50 HP (5,50 kW) 14 = 10,00 HP (7,50 kW)	2	cfg, VVV
P405 (*)	Número Pulsos Encoder	32 a 9999	1024	cfg, VVV
P407	Fator Pot. Nom. Motor	0,50 a 0,99	Conforme Modelo do Inversor	cfg, VVV

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P408	Fazer Autoajuste	0 = Não 1 = Sim	0	cfg, VVV
P409	Resistência Estator	0,01 a 99,99	Conforme Modelo do Inversor	cfg, VVV
P510	Unidade Eng. SoftPLC	Ver opções em P209	0	
P511	Forma Indicação SoftPLC	Ver opções em P210	1	
P580	Configuração Fire Mode	0 = Inativo 1 = Ativo 2 = Ativo / P134 3 = Reservado 4 = Ativo / Desab. Geral	0	cfg
P582	Auto Reset de Falhas no Fire mode	0 = Limitado 1 = Ilimitado	0	cfg
P588	Máximo Torque EOC	0 a 85 %	0 %	cfg
P589	Tensão Mínima EOC	40 a 80 %	40 %	cfg
P590	Freq. Mínima EOC	12,0 a 400,0 Hz	20,0 Hz	cfg
P591	Histerese EOC	0 a 30 %	10 %	cfg
P613	Revisão de SW Princ.	-9999 a 9999		ro
P680	Estado Lógico	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Reservado Bit 1 = Comando Gira Bit 2 = Fire Mode Bit 3 a 4 = Reservado Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Estado Config. Bit 7 = Alarme Bit 8 = Girando Bit 9 = Habilitado Bit 10 = Horário Bit 11 = JOG Bit 12 = Remoto Bit 13 = Subtensão Bit 14 = Reservado Bit 15 = Falha		ro
P681	Velocidade 13 bits	0 a FFFF (hexa)		ro
P682	Controle Serial/USB	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Habilita Rampa Bit 1 = Habilita Geral Bit 2 = Girar Horário Bit 3 = Habilita JOG Bit 4 = Remoto Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Reservado Bit 7 = Reset de Falha Bit 8 a 15 = Reservado		ro
P683	Ref. Vel. Serial/USB	0 a FFFF (hexa)		ro
P684 (*)	Controle CO/DN/DP/ETH	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Habilita Rampa Bit 1 = Habilita Geral Bit 2 = Girar Horário Bit 3 = Habilita JOG Bit 4 = Remoto Bit 5 = 2ª Rampa Bit 6 = Reservado Bit 7 = Reset de Falha Bit 8 a 15 = Reservado		ro
P685 (*)	Ref. Vel. CO/DN/DP/ETH	0 a FFFF (hexa)		ro
P690	Estado Lógico 2	0 a FFFF (hexa) Bit 0 a 1 = Reservado Bit 2 = Modo Comp. do Link DC Estendida Bit 3 = Economia de Energia Bit 4 = Redução Fs Bit 5 = Reservado Bit 6 = Rampa Desacel. Bit 7 = Rampa Acel. Bit 8 = Rampa Congelada Bit 9 = Setpoint Ok Bit 10 = Regulação do Link DC Bit 11 = Configuração em 50 Hz Bit 12 = Ride-Through Bit 13 = Flying Start Bit 14 = Frenagem CC Bit 15 = Pulsos PWM		ro

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P695	Valor para DOx	0 a 7F (hexa) Bit 0 = DO1 Bit 1 = DO2 Bit 2 = DO3 Bit 3 = DO4		ro
P696 (*)	Valor 1 para AOx	0 a FFFF (hexa)		ro
P697 (*)	Valor 2 para AOx	0 a FFFF (hexa)		ro
P700 (*)	Protocolo CAN	1 = CANopen 2 = DeviceNet		
P701 (*)	Endereço CAN	0 a 127	63	
P702 (*)	Taxa Comunicação CAN	0 = 1 Mbps/Auto 1 = Reservado/Auto 2 = 500 Kbps 3 = 250 Kbps 4 = 125 Kbps 5 = 100 Kbps/Auto 6 = 50 Kbps/Auto 7 = 20 Kbps/Auto 8 = 10 Kbps/Auto	0	
P703 (*)	Reset de Bus Off	0 = Manual 1 = Automático	1	
P705 (*)	Estado ControladorCAN	0 = Inativo 1 = Auto-baud 2 = CAN Ativo 3 = Warning 4 = Error Passive 5 = Bus Off 6 = Não Alimentado		ro
P706 (*)	Telegramas CAN RX	0 a 9999		ro
P707 (*)	Telegramas CAN TX	0 a 9999		ro
P708 (*)	Contador de Bus Off	0 a 9999		ro
P709 (*)	MensagensCAN Perdidas	0 a 9999		ro
P710 (*)	Instâncias I/O DeviceNet	0 = ODVA Basic 2W 1 = ODVA Extend 2W 2 = Especific.Fab.2W 3 = Especific.Fab.3W 4 = Especific.Fab.4W 5 = Especific.Fab.5W 6 = Especific.Fab.6W	0	
P711 (*)	Leitura #3 DeviceNet	0 a 1199	0	
P712 (*)	Leitura #4 DeviceNet	0 a 1199	0	
P713 (*)	Leitura #5 DeviceNet	0 a 1199	0	
P714 (*)	Leitura #6 DeviceNet	0 a 1199	0	
P715 (*)	Escrita #3 DeviceNet	0 a 1199	0	
P716 (*)	Escrita #4 DeviceNet	0 a 1199	0	
P717 (*)	Escrita #5 DeviceNet	0 a 1199	0	
P718 (*)	Escrita #6 DeviceNet	0 a 1199	0	
P719 (*)	Estado Rede DeviceNet	0 = Offline 1 = OnLine, Não Con. 2 = OnLine Conect. 3 = Conexão Expirou 4 = Falha Conexão 5 = Auto-Baud		ro
P720 (*)	Estado Mestre DeviceNet	0 = Run 1 = Idle		ro
P721 (*)	Estado Com. CANopen	0 = Inativo 1 = Reservado 2 = Comunic. Hab. 3 = Ctrl. Erros Hab. 4 = Erro Guarding 5 = Erro Heartbeat		ro
P722 (*)	Estado Nó CANopen	0 = Inativo 1 = Inicialização 2 = Parado 3 = Operacional 4 = PréOperacional		ro

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P740 (*)	Estado Com. Profibus	0 = Inativo 1 = Erro Acesso 2 = Offline 3 = Erro Config. 4 = Erro Parâm. 5 = Modo clear 6 = Online		ro
P742 (*)	Leitura #3 Profibus	0 a 1199	0	
P743 (*)	Leitura #4 Profibus	0 a 1199	0	
P744 (*)	Leitura #5 Profibus	0 a 1199	0	
P745 (*)	Leitura #6 Profibus	0 a 1199	0	
P746 (*)	Escrita #3 Profibus	0 a 1199	0	
P747 (*)	Escrita #4 Profibus	0 a 1199	0	
P748 (*)	Escrita #5 Profibus	0 a 1199	0	
P749 (*)	Escrita #6 Profibus	0 a 1199	0	
P750 (*)	Endereço Profibus	1 a 126	1	
P751 (*)	Sel. Teleg. Profibus	1 = Teleg.Padrão 1 2 = Telegrama 100 3 = Telegrama 101 4 = Telegrama 102 5 = Telegrama 103	1	
P754 (*)	Taxa Comunicação Profibus	0 = 9.6 kbit/s 1 = 19.2 kbit/s 2 = 93.75 kbit/s 3 = 187.5 kbit/s 4 = 500 kbit/s 5 = Não Detectada 6 = 1500 kbit/s 7 = 3000 kbit/s 8 = 6000 kbit/s 9 = 12000 kbit/s 10 = Reservado 11 = 45.45 kbit/s	0	
P760	Instancia do equipamento BACnet - Parte Alta	0 a 419	0	
P761	Instancia do equipamento BACnet - Parte Baixa	0 a 9999	0	
P762	Número máximo de mestre	0 a 127	127	
P763	Número máximo de frames MS/TP	0 a FFFF (hexa)	1	
P764	Transmissão Msg I-AM	0 = Energização 1 = Contínuo	0	
P765	Quantidade de Tokens recebidos	0 a FFFF (hexa)		ro
P770 (*)	Nome Local Bluetooth	0 a 9999	Nº Serial do Inversor	
P771 (*)	Senha de Paridade PIN Bluetooth	0 a 9999	1234	
P840 (*)	Comando de Controle IR	0 a FFFF (hexa)		ro
P841 (*)	Seleção de Controle IR	0 = Sem Display 1 = Com Display	0	cfg
P842 (*)	Visualização Rápida 1 IR	0 a 959	2	
P843 (*)	Visualização Rápida 2 IR	0 a 959	375	
P850 (*)	Config Endereço IP	0 = Parâmetros 1 = DHCP	1	cfg
P851 (*)	Endereço IP 1	0 a 255	192	cfg
P852 (*)	Endereço IP 2	0 a 255	168	cfg
P853 (*)	Endereço IP 3	0 a 255	0	cfg
P854 (*)	Endereço IP 4	0 a 255	10	cfg

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P855 (*)	CIDR Sub-rede	0 = Reservado 1 = 128.0.0.0 2 = 192.0.0.0 3 = 224.0.0.0 4 = 240.0.0.0 5 = 248.0.0.0 6 = 252.0.0.0 7 = 254.0.0.0 8 = 255.0.0.0 9 = 255.128.0.0 10 = 255.192.0.0 11 = 255.224.0.0 12 = 255.240.0.0 13 = 255.248.0.0 14 = 255.252.0.0 15 = 255.254.0.0 16 = 255.255.0.0 17 = 255.255.128.0 18 = 255.255.192.0 19 = 255.255.224.0 20 = 255.255.240.0 21 = 255.255.248.0 22 = 255.255.252.0 23 = 255.255.254.0 24 = 255.255.255.0 25 = 255.255.255.128 26 = 255.255.255.192 27 = 255.255.255.224 28 = 255.255.255.240 29 = 255.255.255.248 30 = 255.255.255.252 31 = 255.255.255.254	24	cfg
P856 (*)	Gateway 1	0 a 255	0	cfg
P857 (*)	Gateway 2	0 a 255	0	cfg
P858 (*)	Gateway 3	0 a 255	0	cfg
P859 (*)	Gateway 4	0 a 255	0	cfg
P860 (*)	MBTCP: Estado da Comunicação	0 = Inativo 1 = Sem conexão 2 = Conectado 3 = Erro de Timeout		ro
P863 (*)	MBTCP: Conexões Ativas	0 a 4		ro
P865 (*)	MBTCP: Porta TCP	0 a 9999	502	cfg
P868 (*)	MBTCP: Timeout	0,0 a 999,9 s	0,0 s	cfg
P869 (*)	EIP: Estado do Mestre	0 = Run 1 = Idle		ro
P870 (*)	EIP: Estado da Comunicação	0 = Inativo 1 = Sem conexão 2 = Conectado 3 = Timeout na Conexão de I/O 4 = Reservado		ro
P871 (*)	EIP: Perfil de Dados	0 a 3 = Reservado 4 = 120/170: CIP Basic Speed + I/O 5 = 121/171: CIP Extended Speed + I/O 6 a 7 = Reservado 8 = 100/150: Manufac. Speed + I/O 9 a 10 = Reservado	8	cfg
P872 (*)	Leitura #3 Ethernet	0 a 9999	0	
P873 (*)	Leitura #4 Ethernet	0 a 9999	0	
P874 (*)	Leitura #5 Ethernet	0 a 9999	0	
P875 (*)	Leitura #6 Ethernet	0 a 9999	0	
P876 (*)	Leitura #7 Ethernet	0 a 9999	0	
P877 (*)	Leitura #8 Ethernet	0 a 9999	0	
P880 (*)	Escrita #3 Ethernet	0 a 9999	0	
P881 (*)	Escrita #4 Ethernet	0 a 9999	0	
P882 (*)	Escrita #5 Ethernet	0 a 9999	0	
P883 (*)	Escrita #6 Ethernet	0 a 9999	0	
P884 (*)	Escrita #7 Ethernet	0 a 9999	0	
P885 (*)	Escrita #8 Ethernet	0 a 9999	0	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P889 (*)	Estado da Interface Ethernet	0 a 3 (hexa) Bit 0 = Link 1 Bit 1 = Link 2		ro
P900	Estado da SoftPLC	0 = Sem Aplicativo 1 = Instalando Aplicativo 2 = Aplicativo Incompatível 3 = Aplicativo Parado 4 = Aplicativo Rodando		ro
P901	Comando para SoftPLC	0 = Para Aplic. 1 = Executa Aplic.	0	
P902	Tempo Ciclo de Scan	0,000 a 9,999 s		ro
P903	Aplicação SoftPLC	0 = Usuário 1 = Controlador PID	1	cfg
P904	Ação para Aplicativo SoftPLC não rodando	0 = Inativo 1 = Causa Alarme (A708) 2 = Causa Falha (F709)	0	
P910	Parâmetro SoftPLC 1	-9999 a 9999	0	
P911	Parâmetro SoftPLC 2	-9999 a 9999	0	
P912	Parâmetro SoftPLC 3	-9999 a 9999	0	
P913	Parâmetro SoftPLC 4	-9999 a 9999	0	
P914	Parâmetro SoftPLC 5	-9999 a 9999	0	
P915	Parâmetro SoftPLC 6	-9999 a 9999	0	
P916	Parâmetro SoftPLC 7	-9999 a 9999	0	
P917	Parâmetro SoftPLC 8	-9999 a 9999	0	
P918	Parâmetro SoftPLC 9	-9999 a 9999	0	
P919	Parâmetro SoftPLC 10	-9999 a 9999	0	
P920	Parâmetro SoftPLC 11	-9999 a 9999	0	
P921	Parâmetro SoftPLC 12	-9999 a 9999	0	
P922	Parâmetro SoftPLC 13	-9999 a 9999	0	
P923	Parâmetro SoftPLC 14	-9999 a 9999	0	
P924	Parâmetro SoftPLC 15	-9999 a 9999	0	
P925	Parâmetro SoftPLC 16	-9999 a 9999	0	
P926	Parâmetro SoftPLC 17	-9999 a 9999	0	
P927	Parâmetro SoftPLC 18	-9999 a 9999	0	
P928	Parâmetro SoftPLC 19	-9999 a 9999	0	
P929	Parâmetro SoftPLC 20	-9999 a 9999	0	
P930	Parâmetro SoftPLC 21	-9999 a 9999	0	
P931	Parâmetro SoftPLC 22	-9999 a 9999	0	
P932	Parâmetro SoftPLC 23	-9999 a 9999	0	
P933	Parâmetro SoftPLC 24	-9999 a 9999	0	
P934	Parâmetro SoftPLC 25	-9999 a 9999	0	
P935	Parâmetro SoftPLC 26	-9999 a 9999	0	
P936	Parâmetro SoftPLC 27	-9999 a 9999	0	
P937	Parâmetro SoftPLC 28	-9999 a 9999	0	
P938	Parâmetro SoftPLC 29	-9999 a 9999	0	
P939	Parâmetro SoftPLC 30	-9999 a 9999	0	
P940	Parâmetro SoftPLC 31	-9999 a 9999	0	
P941	Parâmetro SoftPLC 32	-9999 a 9999	0	
P942	Parâmetro SoftPLC 33	-9999 a 9999	0	
P943	Parâmetro SoftPLC 34	-9999 a 9999	0	
P944	Parâmetro SoftPLC 35	-9999 a 9999	0	
P945	Parâmetro SoftPLC 36	-9999 a 9999	0	
P946	Parâmetro SoftPLC 37	-9999 a 9999	0	
P947	Parâmetro SoftPLC 38	-9999 a 9999	0	
P948	Parâmetro SoftPLC 39	-9999 a 9999	0	
P949	Parâmetro SoftPLC 40	-9999 a 9999	0	
P950	Parâmetro SoftPLC 41	-9999 a 9999	0	
P951	Parâmetro SoftPLC 42	-9999 a 9999	0	
P952	Parâmetro SoftPLC 43	-9999 a 9999	0	
P953	Parâmetro SoftPLC 44	-9999 a 9999	0	
P954	Parâmetro SoftPLC 45	-9999 a 9999	0	
P955	Parâmetro SoftPLC 46	-9999 a 9999	0	

Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P956	Parâmetro SoftPLC 47	-9999 a 9999	0	
P957	Parâmetro SoftPLC 48	-9999 a 9999	0	
P958	Parâmetro SoftPLC 49	-9999 a 9999	0	
P959	Parâmetro SoftPLC 50	-9999 a 9999	0	

Configuração dos Parâmetros da SoftPLC para Aplicação Controlador PID (P903 = 1)				
Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P910	Versão da Aplicação Controlador PID	0,00 a 90,00		ro
P911	Setpoint do Controle	-99,99 a 99,99	2,00	
P912	Setpoint 1 do Controle	-99,99 a 99,99	2,00	
P913	Setpoint 2 do Controle	-99,99 a 99,99	2,30	
P914	Setpoint 3 do Controle	-99,99 a 99,99	1,80	
P915	Setpoint 4 do Controle	-99,99 a 99,99	1,60	
P916	Variável de Processo do Controle	-99,99 a 99,99		ro
P917	Saída do Controlador PID	0,0 a 100,0%		ro
P918	Setpoint do Controlador PID em Modo Manual	0,0 a 400,0Hz	0,0Hz	
P919	Estado Lógico do Controlador PID	0 a FFFF (hexa) Bit 0 = Modo Dormir Ativo (A750) Bit 1 = PID em Manual (0) / Automático (1) Bit 2 = Nível Baixo da VP (A760) Bit 3 = Nível Baixo da VP (F761) Bit 4 = Nível Alto da VP (A762) Bit 5 = Nível Alto da VP (F763) Bit 6 a 15 = Reservado		ro
P920	Seleção da Fonte do Setpoint do Controle	0 = Setpoint do Controle via HMI ou Redes de Comunicação (P911) 1 = Setpoint do Controle via Entrada Analógica AI1 2 = Setpoint do Controle via Entrada Analógica AI2 3 = Setpoint do Controle via Potenciômetro Eletrônico (PE) 4 = Dois Setpoints via Entrada Digital DI3 (P912 e P913) 5 = Três Setpoints via Entradas Digitais DI3 e DI4 (P912, P913 e P914) 6 = Quatro Setpoints via Entradas Digitais DI3 e DI4 (P912, P913, P914 e P915)	0	cfg
P921	Seleção da Fonte da Variável de Processo do Controle	1 = Variável de Processo do Controle via Entrada Analógica AI1 2 = Variável de Processo do Controle via Entrada Analógica AI2 3 = Variável de Processo do Controle via Diferença entre a Entrada Analógica AI1 e AI2	1	cfg
P922	Nível Mínimo do Sensor da Variável de Processo do Controle	-99,99 a 99,99	0,00	
P923	Nível Máximo do Sensor da Variável de Processo do Controle	-99,99 a 99,99	4,00	
P924	Valor para Alarme de Nível Baixo para a Variável de Processo do Controle	-99,99 a 99,99	1,00	
P925	Tempo para Falha de Nível Baixo para a Variável de Processo do Controle	0,0 a 999,9s	0,0s	
P926	Valor para Alarme de Nível Alto para a Variável de Processo do Controle	-99,99 a 99,99	3,50	
P927	Tempo para Falha de Nível Alto para a Variável de Processo do Controle	0,0 a 999,9s	0,0s	
P928	Seleção da Ação de Controle do Controlador PID	0 = Desabilita Controlador PID 1 = Habilita Controlador PID em Modo Direto 2 = Habilita Controlador PID em Modo Reverso	0	cfg

Configuração dos Parâmetros da SoftPLC para Aplicação Controlador PID (P903 = 1)				
Parâm.	Descrição	Faixa de Valores	Ajuste de Fábrica	Propr.
P929	Modo de Operação do Controlador PID	0 = Manual 1 = Automático 2 = Seleção do Controle em Manual (0) ou Automático (1) via entrada digital DI2	2	
P930	Ajuste Automático do Setpoint do Controlador PID	0 = P911 inativo e P918 inativo 1 = P911 ativo e P918 inativo 2 = P911 inativo e P918 ativo 3 = P911 ativo e P918 ativo	0	
P931	Ganho Proporcional	0,00 a 99,99	1,00	
P932	Ganho Integral	0,00 a 99,99	5,00	
P933	Ganho Derivativo	0,00 a 99,99	0,00	
P934	Período de Amostragem do Controlador PID	0,050 a 9,999s	0,100s	cfg
P935	Filtro para o Setpoint de Controle do Controlador PID	0,000 a 9,999s	0,150s	
P936	Desvio da Variável de Processo do Controle para Despertar	-99,99 a 99,99	0,30	
P937	Tempo para Despertar	0,0 a 999,9s	5,0s	
P938	Velocidade do Motor para ativar o Modo Dormir	0,0 a 400,0Hz	0,0Hz	
P939	Tempo para ativar o Modo Dormir	0,0 a 999,9s	10,0s	

Notas:

(*) Disponível somente quando acessório de expansão de IO's e/ou comunicação estiver presente (conectado). Para mais informações consulte o guia do respectivo acessório.

ro = Parâmetro somente leitura

V/f = Parâmetro disponível em modo V/f

cfg = Parâmetro de configuração, somente pode ser alterado com o motor parado

VWV = Parâmetro disponível em modo VWV

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
F021 Subtensão no Link DC	Falha de subtensão no circuito intermediário.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tensão de alimentação errada, confira se os dados na etiqueta do inversor estão de acordo com a rede de alimentação e o parâmetro P296. ■ Tensão de alimentação muito baixa, ocasionando tensão no Link DC menor que o valor mínimo (Nível F021) conforme Tabela 1.2 na página 87. ■ Falta de fase na entrada. ■ Falha no circuito de pré-carga.
F022 Sobretensão no Link DC	Falha de sobretensão no circuito intermediário.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tensão de alimentação errada, confira os dados na etiqueta do inversor estão de acordo com a rede de alimentação e o parâmetro P296. ■ Tensão de alimentação muito alta, resultando em uma tensão no Link DC maior que o valor máximo (Nível F022) conforme Tabela 1.2 na página 87. ■ Inércia de carga muito alta ou rampa de desaceleração muito rápida. ■ Ajuste de P151 muito alto.
F031 Falha de Comunicação com Acessório de Expansão	Controle principal não consegue estabelecer o link de comunicação com o acessório de expansão de I/Os.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Acessório danificado. ■ Acessório mal conectado. ■ Problema de identificação do acessório, consulte o parâmetro P027.
F032 Falha de Comunicação com Acessório de Comunicação	Controle principal não consegue estabelecer o link de comunicação com o acessório de comunicação.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Acessório danificado. ■ Acessório mal conectado. ■ Problema de identificação do acessório, consulte o parâmetro P028.
F033 Falha no Ajuste do VVV	Falha no ajuste da resistência do estator (P409).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Valor da resistência estatórica em P409 não está de acordo com a potência do inversor. ■ Erro nas conexões do motor, desligue a alimentação e verifique a caixa de ligações do motor e as conexões com os bornes do motor. ■ Potência do motor muito pequena ou muito grande em relação ao inversor.
A046 Carga Alta no Motor	Alarme de sobrecarga no motor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste de P156 com valor baixo para o motor utilizado. ■ Carga no eixo do motor alta.
A050 Sobretemperatura nos IGBTs	Alarme de temperatura elevada medida no sensor de temperatura (NTC) do módulo de potência.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temperatura nos IGBTs alta. P030 > Nível A050, conforme Tabela 1.3 na página 87. ■ Temperatura ambiente ao redor do inversor alta e corrente de saída elevada. Para mais informações consulte o manual do usuário, disponível para download no site: www.weg.net. ■ Ventilador bloqueado ou defeituoso. ■ Dissipador muito sujo, impedindo o fluxo de ar.
F051 Sobretemperatura nos IGBTs	Falha de sobretemperatura medida no sensor de temperatura (NTC) do módulo de potência.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Temperatura nos IGBTs alta. P030 > Nível F051, conforme Tabela 1.3 na página 87. ■ Temperatura ambiente ao redor do inversor alta e corrente de saída elevada. Para mais informações consulte o manual do usuário, disponível para download no site: www.weg.net. ■ Ventilador bloqueado ou defeituoso. ■ Dissipador muito sujo, impedindo o fluxo de ar.
F067 Fiação Invertida Encoder/Motor	Falha relacionada à relação de fase dos sinais do encoder.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Fiação U, V, W para o motor invertida. ■ Canais A e B do encoder invertidos. ■ Erro na posição de montagem do encoder.
F070 Sobrecorrente/Curto-circuito	Sobrecorrente ou curto-circuito na saída, ou Link DC.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Curto-circuito entre duas fases do motor. ■ Módulo de IGBTs em curto ou danificado. ■ Partida com rampa de aceleração muito curta. ■ Partida com motor girando sem a função Flying Start.
F072 Sobrecarga no Motor	Falha de Sobrecarga no motor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste de P156, P157 ou P158 muito baixo em relação à corrente de operação do motor. ■ Carga no eixo do motor muito alta.
F078 Sobretemperatura Motor	Falha de sobretemperatura medida no sensor de temperatura (Triplo PTC) do motor via entrada analógica Alx.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Carga no eixo do motor muito alta. ■ Ciclo de carga muito elevado (grande número de partidas e paradas por minuto). ■ Temperatura ambiente alta ao redor do motor. ■ Mau contato ou curto-circuito ($3k\Omega < R_{PTC} < 0k\Omega$). ■ Termistor do motor não instalado. ■ Eixo do motor travado.

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
F079 Falha Sinais Encoder	Falha de ausência de sinais do encoder.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Fiação entre encoder e o acessório de interface para encoder interrompida. ■ Encoder com defeito.
F080 Falha na CPU (Watchdog)	Falha relativa ao algoritmo de supervisão da CPU principal do inversor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ruído elétrico. ■ Falha no firmware do inversor.
F081 Término da Memória do Usuário	Falha de término de memória para salvar tabela de parâmetros do usuário.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tentativa de salvar (P204 = 9) mais do que 32 parâmetros (com valores diferentes do padrão de fábrica) na tabela de parâmetros do Usuário.
F082 Falha na Função Copy (MMF)	Falha na transferência de dados usando acessório MMF.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Tentativa de descarregar os dados do módulo de memória flash para o inversor com o mesmo energizado. ■ Tentativa de descarregar um aplicativo SoftPLC incompatível com o inversor de destino. ■ Problemas no salvamento dos dados descarregados no inversor.
F084 Falha de Autodiagnose	Falha relativa ao algoritmo de identificação automática do hardware do inversor.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Mau contato nas conexões entre o controle principal e o módulo de potência. ■ Hardware não compatível com a versão de firmware. ■ Defeito nos circuitos internos do inversor.
A090 Alarme Externo	Alarme externo via Dlx (opção “sem alarme externo” em P263 a P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Fiação nas entradas DI1 a DI8 aberta ou com mau contato.
F091 Falha Externa	Falha externa via Dlx (opção “sem falha externa” em P263 a P270).	<ul style="list-style-type: none"> ■ Fiação nas entradas DI1 a DI8 aberta ou com mau contato.
A128 Timeout na Recepção de Telegramas	Indica que o equipamento parou de receber telegramas válidos, por um período maior que o programado no P314. A contagem do tempo é iniciada após a recepção do primeiro telegrama válido, com endereço e campo de checagem de erros corretos.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede, aterramento. ■ Garantir que o mestre envie telegramas para o equipamento sempre em um tempo menor que o programado no P314. ■ Desabilitar esta função no P314.
A133 Sem Alimentação na Interface CAN	Indica que a interface CAN não possui alimentação entre os pinos 25 e 29 do conector.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Medir se existe tensão dentro da faixa permitida entre os pinos 25 e 29 do conector da interface CAN. ■ Verificar se os cabos de alimentação não estão trocados ou invertidos. ■ Verificar problemas de contato no cabo ou no conector da interface CAN.
A134 Bus Off	Detectado erro de bus off na interface CAN.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar curto-circuito nos cabos de transmissão do circuito CAN. ■ Verificar se os cabos não estão trocados ou invertidos. ■ Verificar se todos os dispositivos da rede utilizam a mesma taxa de comunicação. ■ Verificar se resistores de terminação com valores corretos foram colocados somente nos extremos do barramento principal. ■ Verificar se a instalação da rede CAN foi feita de maneira adequada.
A135 Node Guarding/ Heartbeat	Controle de erros da comunicação CANopen detectou erro de comunicação utilizando o mecanismo de guarding.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar os tempos programados no mestre e no escravo para troca de mensagens. Para evitar problemas devido a atrasos na transmissão e diferenças na contagem dos tempos, recomenda-se que os valores programados para detecção de erros pelo escravo sejam múltiplos dos tempos programados para a troca de mensagens no mestre. ■ Verificar se o mestre está enviando os telegramas de guarding no tempo programado. ■ Verificar problemas na comunicação que possam ocasionar perda de telegramas ou atrasos na transmissão.
A136 Mestre em Idle	Alarme que indica que o mestre da rede DeviceNet está em modo Idle.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste a chave que comanda o modo de operação do mestre para execução (Run) ou então o bit correspondente na palavra de configuração do software do mestre. Em caso de dúvidas, consulte a documentação do mestre em uso.
A137 Timeout na Conexão DeviceNet	Alarme que indica que uma ou mais conexões I/O DeviceNet expiraram.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar o estado do mestre da rede. ■ Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede.

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
A138 Profibus em Modo Clear	Indica que o inversor recebeu o comando do mestre da rede Profibus DP para entrar em modo Clear.	<ul style="list-style-type: none"> Verifique o estado do mestre da rede, certificando que este encontra-se em modo de execução (Run).
A139 Profibus Offline	Indica interrupção na comunicação entre o mestre da rede Profibus DP e o inversor. A interface de comunicação Profibus DP foi para o estado offline.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar se o mestre da rede está configurado corretamente e operando normalmente. Verificar curto-circuito ou mau contato nos cabos de comunicação. Verificar se os cabos não estão trocados ou invertidos. Verificar se resistores de terminação com valores corretos foram colocados somente nos extremos do barramento principal. Verificar a instalação da rede de maneira geral - passagem dos cabos, aterramento.
A140 Erro de Acesso ao Módulo Profibus DP	Indica erro no acesso aos dados do módulo de comunicação Profibus DP.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar se o módulo Profibus DP está corretamente encaixado. Erros de hardware decorrentes, por exemplo, do manuseio ou instalação incorreta do acessório podem causar este erro. Se possível realizar testes substituindo o acessório de comunicação.
A147 Comunicação EtherNet/IP Offline	Indica falha na comunicação de dados cíclicos com o mestre EtherNet/IP. Ocorre quando, por algum motivo, após iniciada a comunicação cíclica do mestre com o produto, esta comunicação é interrompida.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar o estado do mestre da rede. Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede.
A149 Timeout Modbus TCP	Indica que o equipamento parou de receber telegramas válidos, por um período maior que o programado no P868. A contagem do tempo é iniciada após a recepção do primeiro telegrama válido.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede, aterramento. Garantir que o cliente Modbus TCP envie telegramas para o equipamento sempre em um tempo menor que o programado no P868. Desabilitar esta função no P868.
A163 Falha Sinal AI1 4..20 mA	Sinal da entrada analógica AI1 em 4 a 20 mA ou 20 a 4 mA está abaixo de 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> Sinal de corrente na entrada analógica AI1 interrompido ou nulo. Erro na parametrização da entrada analógica AI1.
A164 Falha Sinal AI2 4..20 mA	Sinal da entrada analógica AI2 em 4 a 20 mA ou 20 a 4 mA está abaixo de 2 mA.	<ul style="list-style-type: none"> Sinal de corrente na entrada analógica AI2 interrompido ou nulo. Erro na parametrização da entrada analógica AI2.
A177 Substituição Ventilador	Alarme para substituição do ventilador (P045 > 50000 horas).	<ul style="list-style-type: none"> Número de horas máximo de operação do ventilador do dissipador excedido.
F182 Falha na Realimentação de pulsos	Falha no circuito de realimentação de pulsos da tensão de saída. Obs.: pode ser desligada em P397.	<ul style="list-style-type: none"> Falha na identificação de hardware: compare P295 e P296 com a etiqueta de identificação do inversor. Falha no circuito interno de realimentação de pulso do inversor.
A211 Inversor de frequência em Fire Mode	Indica ao usuário que o inversor de frequência está funcionando em Fire Mode.	<ul style="list-style-type: none"> Entrada digital programada para ativar Fire Mode está ativa.
F228 Timeout na recepção de telegramas	Indica que o equipamento parou de receber telegramas válidos, por um período maior que o programado no P314. A contagem do tempo é iniciada após a recepção do primeiro telegrama válido, com endereço e campo de checagem de erros corretos.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede, aterramento. Garantir que o mestre envie telegramas para o equipamento sempre em um tempo menor que o programado no P314. Desabilitar esta função no P314.
F233 Sem alimentação na interface CAN	Indica que a interface CAN não possui alimentação entre os pinos V(-) e V(+) do conector.	<ul style="list-style-type: none"> Medir se existe tensão dentro da faixa permitida entre os pinos V(-) e V(+) do conector da interface CAN. Verificar se os cabos de alimentação não estão trocados ou invertidos. Verificar problemas de contato no cabo ou no conector da interface CAN.

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
F234 Bus Off	Detectado erro de bus off na interface CAN.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar curto-circuito nos cabos de transmissão do circuito CAN. ■ Verificar se os cabos não estão trocados ou invertidos. ■ Verificar se todos os dispositivos da rede utilizam a mesma taxa de comunicação. ■ Verificar se resistores de terminação com valores corretos foram colocados somente nos extremos do barramento principal. ■ Verificar se a instalação da rede CAN foi feita de maneira adequada.
F235 Node Guarding/ Heartbeat	Controle de erros da comunicação CANopen detectou erro de comunicação utilizando o mecanismo de guarding.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar os tempos programados no mestre e no escravo para troca de mensagens. Para evitar problemas devido a atrasos na transmissão e diferenças na contagem dos tempos, recomenda-se que os valores programados para detecção de erros pelo escravo sejam múltiplos dos tempos programados para a troca de mensagens no mestre. ■ Verificar se o mestre está enviando os telegramas de guarding no tempo programado. ■ Verificar problemas na comunicação que possam ocasionar perda de telegramas ou atrasos na transmissão.
F236 Mestre em Idle	Falha que indica que o mestre da rede DeviceNet está em modo Idle.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Ajuste a chave que comanda o modo de operação do mestre para execução (Run) ou então o bit correspondente na palavra de configuração do software do mestre. Em caso de dúvidas, consulte a documentação do mestre em uso.
F237 Timeout Conex. DeviceNet	Falha que indica que uma ou mais conexões I/O DeviceNet expiraram.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar o estado do mestre da rede. ■ Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mau contato nas conexões com a rede.
F238 Profibus em Modo Clear	Indica que o inversor recebeu o comando do mestre da rede Profibus DP para entrar em modo Clear.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique o estado do mestre da rede, certificando que este encontra-se em modo de execução (Run).
F239 Profibus Offline	Indica interrupção na comunicação entre o mestre da rede Profibus DP e o inversor. A interface de comunicação Profibus DP foi para o estado offline.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar se o mestre da rede está configurado corretamente e operando normalmente. ■ Verificar curto-circuito ou mau contato nos cabos de comunicação. ■ Verificar se os cabos não estão trocados ou invertidos. ■ Verificar se resistores de terminação com valores corretos foram colocados somente nos extremos do barramento principal. ■ Verificar a instalação da rede de maneira geral - passagem dos cabos, aterramento.
F240 Erro de Acesso ao Módulo Profibus DP	Indica erro no acesso aos dados do módulo de comunicação Profibus DP.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar se o módulo Profibus DP está corretamente encaixado. ■ Erros de hardware decorrentes, por exemplo, do manuseio ou instalação incorreta do acessório podem causar este erro. Se possível realizar testes substituindo o acessório de comunicação.
F247 Comunicação EtherNet/IP Offline	Indica falha na comunicação de dados cíclicos com o mestre EtherNet/IP. Ocorre quando, por algum motivo, após iniciada a comunicação cíclica do mestre com o produto, esta comunicação é interrompida.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar o estado do mestre da rede. ■ Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede.
F249 Timeout Modbus TCP	Indica que o equipamento parou de receber telegramas válidos, por um período maior que o programado no P868. A contagem do tempo é iniciada após a recepção do primeiro telegrama válido.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verificar instalação da rede, cabo rompido ou falha/mal contato nas conexões com a rede, aterramento. ■ Garantir que o cliente Modbus TCP envie telegramas para o equipamento sempre em um tempo menor que o programado no P868. ■ Desabilitar esta função no P868.
A700 Comunicação com HMI Remota	Sem comunicação com HMI remota, porém não há comando ou referência de velocidade para esta fonte.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique se a interface de comunicação com HMI está configurada corretamente no parâmetro P312. ■ Cabo da HMI desconectado.
F701 Falha na Comunicação com HMI Remota	Sem comunicação com HMI remota, porém há comando ou referência de velocidade para esta fonte.	<ul style="list-style-type: none"> ■ Verifique se a interface de comunicação com HMI está configurada corretamente no parâmetro P312. ■ Cabo da HMI desconectado.

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
A702 Inversor Desabilitado	Ocorre quando um bloco de movimento da SoftPLC é ativo e o comando de habilita geral do drive não está ativo.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar se o comando de habilita geral do drive está ativo.
A704 Dois Movim. Habilitados	Ocorre quando 2 ou mais blocos de movimento da SoftPLC estão habilitados ao mesmo tempo.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar lógica do programa do usuário.
A706 Refer. Não Progr. SPLC	Ocorre quando um bloco de movimento da SoftPLC é habilitado e a referência de velocidade não está programada para a SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> Verificar a programação das referências no modo local e/ou remoto (P221 e P222).
A708 Aplicativo da SoftPLC não está rodando	Aplicativo da SoftPLC não está rodando.	<ul style="list-style-type: none"> Aplicativo da SoftPLC está parado (P901 = 0 e P900 = 3). Estado da SoftPLC apresenta aplicativo incompatível com a versão de firmware do inversor de frequência.
F709 Aplicativo da SoftPLC não está rodando	Aplicativo da SoftPLC não está rodando.	<ul style="list-style-type: none"> Aplicativo da SoftPLC está parado (P901 = 0 e P900 = 3). Estado da SoftPLC apresenta aplicativo incompatível com a versão de firmware do inversor de frequência.
F710 Tamanho do Aplicativo SoftPLC	O tamanho do programa do usuário SoftPLC excedeu a capacidade máxima de memória.	<ul style="list-style-type: none"> A lógica implementada no SoftPLC é muito extensa. Verifique o tamanho do projeto.
F711 Falha no Aplicativo SoftPLC	Foi identificada uma falha no programa do usuário SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> O programa do usuário SoftPLC, armazenado na memória flash, está corrompido. Ocorreu timeout durante a execução do ciclo de scan SoftPLC.
A712 SPLC Protegido Contra Cópia	Ocorre quando se tenta copiar aplicativo SoftPLC protegido contra cópias.	<ul style="list-style-type: none"> Tentativa de copiar aplicativo SoftPLC protegido contra cópias ("nunca permite copiar"). Tentativa de copiar SoftPLC de uma cópia protegida contra cópias ("não permite copiar de uma cópia").
F750/A750 a F799/A799 Falhas/Alarmes do Usuário para SoftPLC	Faixa de alarmes destinadas a aplicação do usuário desenvolvida na função SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> Definida pela aplicação do usuário desenvolvida na função SoftPLC.

Falhas e Alarmes para Aplicação Controlador PID (P903 = 1)

Falha / Alarme	Descrição	Causas Prováveis
A750 Modo Dormir Ativo	Indica que o controlador PID está em modo dormir.	<ul style="list-style-type: none"> Velocidade do motor ficou abaixo do valor programado em P938 durante o tempo programado em P939.
A760 Nível Baixo da Variável de Processo do Controle	Indica que a variável de processo do controle (P916) está em nível baixo.	<ul style="list-style-type: none"> Variável de processo do controle (P916) permanece durante um tempo de 150 ms com o valor menor que o valor programado em P924.
F761 Nível Baixo da Variável de Processo do Controle	Indica que o motor foi desligado devido ao nível baixo da variável de processo do controle.	<ul style="list-style-type: none"> Variável de processo do controle (P916) permaneceu durante um tempo (P925) com o valor menor que o valor programado em P924.
A762 Nível Alto da Variável de Processo do Controle	Indica que a variável de processo do controle (P916) está em nível alto.	<ul style="list-style-type: none"> Variável de processo do controle (P916) permanece durante um tempo de 150 ms com o valor maior que o valor programado em P926.
F763 Nível Alto da Variável de Processo do Controle	Indica que o motor foi desligado devido ao nível alto da variável de processo do controle.	<ul style="list-style-type: none"> Variável de processo do controle (P916) permaneceu durante um tempo (P927) com o valor maior que o valor programado em P926.
A790 Fonte da referência de velocidade não programada para SoftPLC	Indica que os parâmetros das fontes da referência de velocidade em modo local (P221) e em modo remoto (P222) não foram programados para SoftPLC.	<ul style="list-style-type: none"> Controlador PID foi habilitado, comando Gira/Para esta ativo e nenhum dos dois parâmetros da fonte da referência de velocidade foi programado em 12 (SoftPLC).

Atuação das falhas e alarmes:

- As falhas atuam indicando na HMI, na palavra de estado do inversor de frequência (P006), no diagnóstico de falha atual (P049) e desabilitando o motor. São retiradas apenas com o reset ou desenergização do inversor de frequência.
- Os alarmes atuam indicando na HMI e no diagnóstico de alarme atual (P048). São retirados automaticamente após a saída da condição de alarme.

ANEXO - ESPECIFICAÇÕES TÉCNICAS

Tabela 1.1: Situações para o estado CONFIG

P047	Condição
0	Fora do estado CONFIG. A HMI e os parâmetros P006 e P680 não devem indicar ConF
1	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (4 = Avanço)
2	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (5 = Retorno)
3	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (6 = Liga)
4	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (7 = Desliga)
5	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (8 = Sentido de Giro)
6	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (9 = LOC/REM)
7	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (11 = Acelera E.P.)
8	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (12 = Desacelera E.P.)
9	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (14 = 2ª Rampa)
10	Reservado
11	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (24 = Desabilita Flying Start)
12	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (26 = Bloqueia Programação)
13	Reservado
14	Reservado
15	Dlx (P263...P270) programada para (4 = Avanço) sem Dlx (P263...P270) programada para (5 = Retorno) ou o inverso
16	Dlx (P263...P270) programada para (6 = Liga) sem Dlx (P263...P270) programada para (7 = Desliga) ou o inverso
17	P221 ou P222 programado para (8 = Multispeed) sem Dlx (P263...P270) programado para (13 = Multispeed) ou o inverso
18	P221 ou P222 programado para (7 = E.P.) sem Dlx (P263...P270) programado para (11 = Acelera E.P.) ou o inverso
19	P224 programado para (1 = Dlx) OU P227 programado para (1 = Dlx) sem Dlx (P263...P270) programado para (1 = Gira/Para) E sem Dlx (P263...P270) programado para (2 = Habilita Geral) E sem Dlx (P263...P270) programado para (3 = Parada Rápida) E sem Dlx (P263...P270) programado para (4 = Avanço) E sem Dlx (P263...P270) programado para (6 = Liga)
20	Reservado
21	P221 ou P222 programado para (8 = Multispeed) com DI1 (P263) E DI2 (P264) OU DI1 (P263) E DI5 (P267) OU DI1 (P263) E DI6 (P268) OU DI2 (P264) E DI5 (P267) OU DI2 (P264) E DI6 (P268) OU DI5 (P267) E DI6 (P268) programado para (13 = Multispeed)
22	Referência de Frequência Mínima (P133) maior que Referência de Frequência Máxima (P134)
23 a 28	Reservado
29	Duas ou mais Dlx (P263...P270) programadas para (49 = acionar Fire Mode) OU duas ou mais DOx (P275...P278) programadas para (45 = Fire Mode ON) OU P580 programado para 1, 2 ou 4 (Fire Mode Ativo) sem Dlx programada para (49 = Acionar Fire Mode) OU Dlx programada para (49 = Acionar Fire Mode) ou DOx programada para (45 = Fire Mode ON) e P580 programado para (0 = Fire Mode Inativo) ou (3 = Reservado)
30 a 32	Reservado
33	Parametrização em conflito com Compensação do Link DC. Economia de energia ativada (P588 diferente de zero), Controle VVV ativo (P202 = 5), Funções Ride-Through ou Flying Start ativas (P320 diferente de zero)

Tabela 1.2: Níveis de atuação supervisão da tensão do Link DC

Rede	Nível F021	Nível F022
110 a 127 Vca (P296 = 1)	200 Vcc	460 Vcc
200 a 240 Vca (P296 = 2)	200 Vcc	410 Vcc
380 Vca (P296 = 4)	385 Vcc	800 Vcc
400 a 415 Vca (P296 = 5)	405 Vcc	800 Vcc
440 a 460 Vca (P296 = 6)	446 Vcc	800 Vcc
480 Vca (P296 = 7)	486 Vcc	800 Vcc

Tabela 1.3: Níveis de atuação sobretemperatura do módulo de potência

Linha	Mecânica	Nível A050	Nível F051
200 V	A	90 °C	100 °C
200 V	B	116 °C	126 °C
400 V	A, B e C	100 °C	110 °C

Tabela 1.4: Acessórios de expansão de IO's

Nome	Descrição	P027
-	Sem acessório	0
CFW300-IOAR	Acessório para expansão de IO's: 1 entrada analógica + 1 saída analógica + 3 saídas digitais a relé	1
CFW300-IODR	Acessório para expansão de IO's: 4 entradas digitais (NPN/PNP) + 3 saídas digitais a relé	2
CFW300-IOADR	Acessório para expansão de IO's: 1 entrada para receptor infravermelho + 1 entrada sensor NTC + 3 saídas digitais a relé	3
CFW300-IOAENC	Acessório para expansão de IO's: 1 entrada analógica + 2 saídas analógicas + 1 entrada encoder diferencial	4
-	Reservado	5
CFW300-IODF	Acessório para expansão de IO's: 3 entradas e 3 saídas em frequência	6
-	Reservado	7 a 10

Tabela 1.5: Acessórios de expansão de comunicação

Nome	Descrição	P028
-	Sem acessório	0
CFW300-HMIR	Acessório de HMI Remota (através de acessório CFW300-CRS485)	1
CFW300-CBLT	Acessório de comunicação Bluetooth	2
CFW300-CCAN	Acessório com interface de comunicação CAN	3
CFW300-CPDP	Acessório com interface de comunicação Profibus	4
CFW300-CETH	Acessório com interface de comunicação Ethernet	5
-	Reservado	6
CFW300-IOP	Acessório para expansão de IO's: 1 entrada analógica	7
-	Reservado	8 a 10



WEG Drives & Controls - Automação LTDA.
Jaraguá do Sul – SC – Brazil
Phone 55 (47) 3276-4000 – Fax 55 (47) 3276-4020
São Paulo – SP – Brazil
Phone 55 (11) 5053-2300 – Fax 55 (11) 5052-4212
automacao@weg.net
www.weg.net